

LAGRANGIANOS DE ORDEN SUPERIOR EN TEORÍA CLÁSICA DE  
CAMPOS



TRABAJO DE GRADO

Para optar el título profesional de:

Físico

JAIRO ANDRES FAJARDO

Universidad de Nariño  
Facultad de Ciencias Exactas y Naturales  
Departamento de Física  
Junio de 2013

LAGRANGIANOS DE ORDEN SUPERIOR EN TEORÍA CLÁSICA DE  
CAMPOS

JAIRO ANDRES FAJARDO

TRABAJO DE GRADO

Director:  
Germán Enrique Ramos Zambrano  
Ph.D. en física teórica

Universidad de Nariño  
Facultad de Ciencias Exactas y Naturales  
Departamento de Física  
Junio de 2013

©2013 - JAIRO ANDRES FAJARDO

“Las ideas y conclusiones aportadas en la tesis de grado son responsabilidad exclusiva de los autores”

Artículo 1. del acuerdo No. 324 del 11 de Octubre de 1966, emanado por el Honorable Consejo Directivo de la Universidad de Nariño.

Todos los derechos reservados.

Nota de Aceptación

---

---

---

---

---

---

Germán Enrique Ramos Zambrano

Director

Karla Reyes

Jurado

Alfredo Pasaje

Jurado

San Juan de Pasto, Junio 2013

## **Agradecimientos**

Agradezco al departamento de física de la universidad de Nariño por darme la oportunidad de cumplir mi ideal: ser Físico. Un agradecimiento especial a mi Director de trabajo de grado el Ph.D. German Enrique Ramos Zambrano por compartir sus conocimientos, su esfuerzo, su tiempo, y su asesoría en el objetivo de consolidar este proyecto.

A mi familia, especialmente mi madre Irma Fajardo, mi hermana Milena Fajardo, mi pequeña L. María, y mis tíos: Carlos y Ena; por su amor, su respaldo incondicional, y sacrificio. Todo lo que soy es gracias a ustedes.

A mis amigos y compañeros de Física, particularmente a Luis Bravo, su valiosa ayuda hizo posible lograr mi ideal.

*Dedicado a Irma Fajardo, Milena Fajardo, y L. María.*

*“Es posible que en el fondo de su corazón la naturaleza sea completamente  
asimétrica, pero su complejidad nos acaba pareciendo simétrica.”*

*Richard Phillips Feynman*

# LAGRANGIANOS DE ORDEN SUPERIOR EN TEORÍA CLÁSICA DE CAMPOS

## Resumen

*En este trabajo se estudiará una teoría clásica de campos con Lagrangianos de orden superior en las derivadas. Los principios fundamentales de una teoría clásica de campos permitirá generalizar las ecuaciones de campo, las ecuaciones de Hamilton y el primer teorema de Noether asociado con el grupo de Poincaré. Se deducirá el segundo teorema de Noether para teorías gauge con derivadas superiores; el estudio canónico de estas teorías se realizará por el método de Dirac. Por último, se estudia la teoría electromagnética de Podolsky.*

# Classical field theory with higher derivatives

## Abstract

*In this work we are going to study classical field theory with higher derivatives. The basic principles of classical field theory will allow to generalize the field equations, Hamilton's equations and the first Noether theorem associate with the group of Poincaré. Here, we will deduce the second Noether theorem for gauge theories describe by higher derivatives and its canonical study will be realized by the Dirac method. Finally, we are going to study the Podolsky electromagnetic theory.*

# Índice general

<b>1. Introducción</b>	<b>1</b>
<b>2. Ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange</b>	<b>3</b>
2.1. Introducción al cálculo de variaciones . . . . .	4
2.2. Ecuaciones de Euler-Lagrange . . . . .	6
2.3. Derivada funcional . . . . .	9
2.4. Principio de Fermat . . . . .	12
2.5. Sistemas físicos con un número finito de grados de libertad . . . . .	13
2.6. Sistemas físicos con un número infinito de grados de libertad . . . . .	15
<b>3. Leyes de conservación en teoría clásica de campos</b>	<b>19</b>
3.1. Teorema de Noether . . . . .	20
3.2. Primer teorema de Noether . . . . .	24
3.3. Translación espacio-temporal . . . . .	27
3.4. Rotación espacio-temporal . . . . .	30
3.5. Simetría de Poincaré . . . . .	33
3.6. Ecuaciones de movimiento de Hamilton . . . . .	35
3.7. Segundo teorema de Noether . . . . .	41
<b>4. Teoría electromagnética de Podolsky</b>	<b>47</b>
4.1. Simetrías gauge locales en la teoría de Podolsky . . . . .	48
4.2. Ecuaciones de campo de la teoría de Podolsky . . . . .	50
4.3. Cargas conservadas en la teoría de Podolsky . . . . .	52
4.3.1. Energía del campo electromagnético . . . . .	53
4.3.2. Momentum lineal del campo electromagnético . . . . .	53
4.3.3. Momentum angular orbital del campo electromagnético . . . . .	54
4.3.4. Spin del campo electromagnético . . . . .	54
4.4. Estructura Hamiltoniana de la teoría de Podolsky . . . . .	55
4.4.1. Vínculos primarios y Hamiltoniano canónico . . . . .	56
4.4.2. Hamiltoniano primario . . . . .	57
4.4.3. Consistencia y clasificación de vínculos en la teoría de Podolsky . . . . .	58
4.4.4. Hamiltoniano extendido . . . . .	61
4.4.5. Condición generalizada de gauge de radiación . . . . .	64
4.4.6. Paréntesis de Dirac en la teoría de Podolsky . . . . .	66

---

4.4.7. Estructura canónica de la teoría de Podolsky bajo la condición generalizada del gauge de radiación . . . . .	69
<b>Conclusiones y Recomendaciones</b>	<b>71</b>
<b>Apéndices</b>	<b>75</b>
<b>Bibliografía</b>	<b>122</b>

# Glosario

**Funcional:** integral definida sobre un contorno cerrado, de manera que el dominio de la funcional es un espacio de funciones, y su rango es el conjunto de números reales.

**Coordenadas generalizadas:** conjunto de  $N$  coordenadas curvilineas linealmente independientes que determinan el estado de un sistema físico con un número finito de grados de libertad.

**Lagrangiano:** para un sistema físico conservativo con un número finito de grados de libertad, es una función que describe la dinámica del sistema físico. Se define como la diferencia entre la energía cinética y la energía potencial expresadas en términos de las coordenadas generalizadas.

**Acción:** funcional definida en un intervalo de tiempo y construida a partir del Lagrangiano. La acción determina la dinámica de un sistema físico.

**Espacio de Minkowski o espacio-tiempo:** espacio de cuatro dimensiones usado para describir los fenómenos físicos en el marco de la teoría especial de la relatividad de Einstein. Un punto o un evento del espacio-tiempo, esta determinado por un conjunto de cuatro coordenadas: tres espaciales y una temporal.

- Transformaciones de Lorentz:** las coordenadas de un mismo evento medidas en diferentes sistemas de referencia inerciales se relacionan por medio de las transformaciones de Lorentz. Las transformaciones de Lorentz son interpretadas como una rotación continua en el espacio-tiempo.
- Campo:** un campo describe un sistema físico definido en el espacio-tiempo.
- Densidad Lagrangiana:** escalar de Lorentz que describe la dinámica y las propiedades de un sistema físico representado por campos.
- Ecuaciones de Campo:** conjunto de ecuaciones diferenciales que determinan la evolución temporal de un sistema físico representado por campos en el espacio de configuraciones.
- Teorema de Noether:** invariancia de la acción ante un grupo de transformaciones infinitesimales de coordenadas y campos. El teorema de Noether relaciona las simetrías en las leyes de la física con las cantidades conservadas del sistema físico.
- Simetría de Poincaré:** es el grupo de simetría que deja invariante el Lagrangiano ante una translación en el espacio-tiempo más una transformación infinitesimal de Lorentz.

**Hamiltoniano canónico:** para sistemas conservativos es equivalente a la energía. El Hamiltoniano canónico determina la dinámica del sistema físico en el espacio de fase.

**Transformaciones gauge locales:** grupo de simetría infinito que depende de un conjunto de  $r$  parámetros definidos en el espacio-tiempo. Las transformaciones gauge dejan invariante el Lagrangiano.

**Hamiltoniano primario:** combinación lineal del Hamiltoniano canónico y los vínculos primarios.

**Hamiltoniano extendido:** combinación lineal del Hamiltoniano canónico, los vínculos primarios de primera y segunda clase, y los vínculos secundarios de primera clase.

**Condiciones de gauge:** vínculos introducidos arbitrariamente con el objetivo de eliminar los vínculos de primera clase.

**Paréntesis de Dirac:** la definición de paréntesis de Dirac permiten eliminar los vínculos de segunda clase.

# Capítulo 1

## Introducción

En una teoría clásica de campos, un sistema físico definido en el espacio-tiempo es descrito por un campo [1]. De acuerdo a los principios formulados por Einstein en el año de 1905 en su teoría de relatividad especial, un evento o un punto del espacio-tiempo queda determinado por un cuadvectores formado por un conjunto de cuatro coordenadas: una temporal y tres espaciales. De esta manera, la transformación de coordenadas de un mismo evento entre sistemas de referencia inerciales corresponde a las transformaciones de Lorentz, como consecuencia, conceptos como distancia, tiempo, y simultaneidad son relativos [1, 2].

En este trabajo de grado se estudia la generalización de una teoría clásica de campos descritas por Lagrangianos de orden superior en las derivadas [3], a partir de los principios básicos de una teoría clásica de campos [4]. De esta manera, se obtiene una generalización de las ecuaciones de campo [3], del primer teorema de Noether [3], de las ecuaciones de Hamilton [3], y del segundo teorema de Noether [5].

Además, se estudia la estructura Lagrangiana y canónica de la teoría electromagnética de Podolsky. La teoría de Podolsky desarrollada en el año de 1948 [6, 7]; es una generalización de la teoría de Maxwell, que considera términos de segundo orden en las derivadas en el cuadvectores potencial  $A_\mu$ , de manera que se utiliza los conceptos desarrollados de una teoría clásica de campos descritas por Lagrangianos de orden superior en las derivadas [3]. La generalización de la teoría de Maxwell hecha por Podolsky, tiene como consecuencia la eliminación de la divergencias tanto en la energía como en el potencial electrostático de una carga eléctrica puntual presentes en la teoría de Maxwell [6]. El estudio de la estructura canónica de la teoría electromagnética de Podolsky se desarrolla por medio del método de Dirac-Bergmann al imponer la condición generalizada del gauge de radiación, esta condición de gauge garantiza

---

una ecuación de onda generalizada de tipo transversal [6].

Este trabajo de grado es organizado de la siguiente manera: en el capítulo 2 se hace una introducción al cálculo de variaciones y se deduce las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange para sistemas físicos con Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas. En el capítulo 3 se estudia el teorema de Noether, se obtiene las cargas conservadas asociadas al grupo de simetría global de Poincaré, se deducen las ecuaciones de Hamilton, y se estudia el segundo teorema de Noether. En el capítulo 4 se aplican los conceptos desarrollados en los capítulos anteriores en el estudio de la estructura Lagrangiana y canónica de la teoría electromagnética de Podolsky. Finalmente en el capítulo 5 se presenta las conclusiones.

# Capítulo 2

## Ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange

Isaac Newton en el año de 1687 en sus *“Principia”* estableció las bases de la mecánica clásica mediante las leyes que llevan su nombre [8], su dinámica de tipo vectorial, formaliza la obtención de ecuaciones de movimiento. Newton establece que el efecto de fuerzas externas es la variación del momentum lineal con respecto al tiempo, de esta manera conociendo el tipo de fuerzas que actúan se puede determinar la evolución temporal de un sistema físico.

Los trabajos de Lagrange *“Mécanique Analytique”* del año 1788 y Hamilton *“On a General Method in Dynamics”* del año 1833, a partir de principios variaciones establecen una nueva forma de afrontar la dinámica, esta nueva interpretación toma como punto de partida cantidades escalares como energía cinética y potencial en función de coordenadas generalizadas y por medio del principio de Halmilton se establecen las ecuaciones de movimiento que gobiernan la evolución temporal de un determinado sistema físico. Así, nacen dos tipos de Mecánica: Lagrangiana y Hamiltoniana [9], mecánicas compatibles con la mecánica de Newton.

En este capítulo se hará una breve introducción al cálculo de variaciones, se realizara una reseña histórica, se mostrara el método de Lagrange, el concepto de derivada funcional y el teorema de Fermat, finalmente se deducirá las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange para sistemas físicos descritos por Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas.

## 2.1. Introducción al cálculo de variaciones

El cálculo variacional es una rama clásica de las matemáticas cuyo objeto de estudio son las funcionales [10, 11, 12]; los métodos analíticos para determinar las curvas estacionarias de estas funcionales y los criterios que indican si estas curvas estacionarias son máximos, mínimos o inflexiones. En cuanto a sus aplicaciones, los conceptos desarrolladas por el cálculo variacional son definitivos en el desarrollo de la física teórica.

Una funcional es una expresión integral de la forma:

$$W[y(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx Z[y(x), \dot{y}(x), x] \quad (2.1)$$

en la funcional,  $Z$  es una función conocida del parámetro  $x$ , la curva  $y(x)$ , y su derivada  $\dot{y}(x)$ . La derivada de  $y(x)$  es definida de la forma:

$$\dot{y}(x) = \frac{d}{dx}y(x) \quad (2.2)$$

El valor de la funcional depende de la curva escogida entre  $[x_1, x_2]$ ; es decir, el dominio de las funcionales es el conjunto de funciones  $y(x)$  continuas y diferenciables definidas sobre un intervalo cerrado  $[x_1, x_2]$  que pertenecen a un espacio vectorial de dimensión infinita, es decir un espacio de Hilbert [13], sujetas a las condiciones de frontera  $y(x_1) = y_1$  y  $y(x_2) = y_2$ . Su rango es el conjunto de números reales  $\mathbb{R}$ .

De todas las curvas  $y(x)$  existe una que torna estacionaria o extremal la funcional, es decir una curva que maximiza, minimiza o inflexiona la funcional (2.1), el objetivo del cálculo de variaciones es encontrar esta curva estacionaria. Las raíces históricas del cálculo variacional se remontan a la formulación de problemas paradigmáticos, cuyo objetivo es encontrar la curva extremal de una funcional.

1. **El problema isoperimétrico:** formulado en la Grecia clásica procedente de la leyenda de Dido, contenido en la Eneida de Virgilio. Consiste en encontrar la figura geométrica

plana cerrada de mayor área construida con una cuerda de longitud fija [10, 11, 12]. Si se parametriza la curva de la forma  $x(t), y(t)$ ; del cálculo diferencial e integral, el área y la longitud serán:

$$A = \frac{1}{2} \int_{t_1}^{t_2} dt (x\dot{y} - y\dot{x}) \quad (2.3)$$

$$l = \int_{t_1}^{t_2} dt \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} \quad (2.4)$$

se debe minimizar la funcional área (2.3), sujeta a la condición que la longitud (2.4) sea constante  $l = cons.$

2. **Contorno óptimo:** en 1685 Newton propone y resuelve en el libro II de sus “*Principia*” la forma que debe tener una superficie de revolución, moviéndose en un fluido a velocidad constante a lo largo de su eje para ofrecer una resistencia mínima al movimiento [12]. Se debe minimizar una funcional de la forma:

$$\int_a^b \frac{y(\dot{y})^3}{1 + \dot{y}^2} \quad (2.5)$$

3. **Braquistócrona:** en 1696 Johann Bernoulli propone el problema de la braquistócrona que consiste en encontrar la curva de descenso de menor tiempo para una partícula sometida a la acción de la gravedad entre los puntos A y B.

La funcional a minimizar es [10, 11, 12]:

$$\int_{x_1}^{x_2} dx \frac{\sqrt{1 + \dot{y}^2}}{\sqrt{2gy}} \quad (2.6)$$

4. **Geodésicas:** consiste en encontrar la curva de menor longitud que une dos puntos en una determinada superficie [10, 11]. La funcional sera:

$$\int_P^Q ds \quad (2.7)$$

donde  $ds$  depende de la superficie elegida.

5. **Solido de revolución de menor área:** se debe encontrar la curva que al rotarla sobre un eje determinado genera el solido de revolución de menor área [10, 11]. Del cálculo diferencial e integral, el área de un solido de revolución y por lo tanto la funcional a minimizar es:

$$2\pi \int_{x_1}^{x_2} dx y \sqrt{1 + \dot{y}^2} \quad (2.8)$$

Estos problemas fueron solucionados por diferentes autores y diferentes métodos, pero Euler y Lagrange formalizaron las técnicas del cálculo de variaciones [14].

## 2.2. Ecuaciones de Euler-Lagrange

Euler en el año de 1744 en su libro “*Methodus inveniendi lineas curvas maximi minimive proprietate gaudentes*”, obtuvo la ecuación diferencial general que debía de cumplir la curva que torna extremal la funcional (2.1) [14].

En 1760 Lagrange en su libro “*Essai d’une nouvelle méthode pour déterminer les maxima et les minima des formules intégrales indéfinies*”, formaliza el cálculo de variaciones e introduce la noción de variación completa de curvas “ $\delta y$ ” [9, 14]. Si  $y(x)$  es la curva que torna extremal la funcional (2.1), entonces, se introduce un nuevo conjunto de curvas entre  $[x_1, x_2]$  que varían infinitesimalmente de la curva buscada:

$$\bar{y}(x) = y(x) + \delta y(x) \quad \delta y(x) = \bar{y}(x) - y(x) \quad (2.9)$$

De manera que  $\bar{y}(x)$  define el conjunto de curvas introducidas que varían infinitesimalmente de  $y(x)$ , y  $\delta y(x) = \bar{y}(x) - y(x)$  es la variación infinitesimal completa de la curva  $y(x)$ , definida como la diferencia entre la curva variada  $\bar{y}(x)$  y la curva extremal  $y(x)$ . El conjunto total de curvas variadas  $\bar{y}(x)$  deben cumplir con la condición de que comiencen en  $x_1$  y terminen en  $x_2$ , es decir, las curvas variadas tienen extremos fijos, estas curvas son representadas de la forma (figura 2.1) [9]:

$$\bar{y}(x) = y(x) + \alpha \eta(x) \quad (2.10)$$

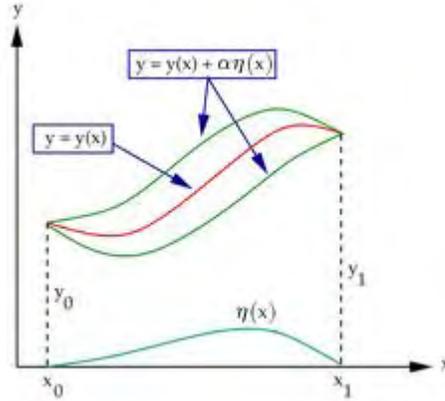


Figura 2.1: variación infinitesimal de  $y(x)$

Donde  $\alpha$  es un parámetro infinitesimal constante,  $\eta(x)$  es una función continua y diferenciable que cumple con la condición de que se anula en los extremos  $\eta(x_1) = \eta(x_2) = 0$ , lo que asegura la condición de extremos fijos.

A continuación, en la funcional (2.1) se reemplaza la curva extremal  $y(x)$  por la curva variada  $\bar{y}(x)$ :

$$W[y(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx Z[y(x), \dot{y}(x), x] \implies W[\bar{y}(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx Z[\bar{y}(x), \dot{\bar{y}}(x), x] \quad (2.11)$$

con:

$$\dot{\bar{y}}(x) = \dot{y}(x) + \alpha \dot{\eta}(x) \quad (2.12)$$

La relación (2.11) tendrá un extremo cuando  $\alpha = 0$ , es decir  $\bar{y}(x) = y(x)$ ; para que  $W[\bar{y}(x)]$  cumpla esta condición se debe garantizar [9]:

$$\left. \frac{dW[\bar{y}(x)]}{d\alpha} \right|_{\alpha=0} = \int_{x_1}^{x_2} dx \left( \frac{\partial Z}{\partial \bar{y}} \frac{\partial \bar{y}}{\partial \alpha} + \frac{\partial Z}{\partial \dot{\bar{y}}} \frac{\partial \dot{\bar{y}}}{\partial \alpha} \right) \Big|_{\alpha=0} = 0 \quad (2.13)$$

La variación de la funcional (2.1), definida como la diferencia entre la funcional evaluada en las curvas variadas  $\bar{y}(x)$  y la funcional evaluada en la curva extremal  $y(x)$ , es nula:

$$\delta W = W[\bar{y}(x)] - W[y(x)] = 0 \quad (2.14)$$

debido a que cualquier variación o desvío infinitesimal alrededor de un extremo es de segundo orden [9, 10].

Dado que la variación en la curva  $y(x)$  es de la forma:

$$\delta y(x) = \bar{y}(x) - y(x) = \alpha \eta(x) = \alpha \frac{\partial \bar{y}}{\partial \alpha} \quad (2.15)$$

la condición para que las curvas tengan extremos fijos, es equivalente a:

$$\delta y(x_1) = \delta y(x_2) = 0 \quad (2.16)$$

Entonces, para encontrar la curva extremal, se aplica la condición (2.14) sujeta a las condiciones de frontera (2.16). Teniendo en cuenta que los extremos  $t_1$  y  $t_2$  son fijos,  $\delta$  actuara sobre la funcional (2.1), de la siguiente manera:

$$\delta W = \alpha \left. \frac{d W[\bar{y}(x)]}{d\alpha} \right|_{\alpha=0} = 0 \quad (2.17)$$

$$\delta W = \delta \int_{x_1}^{x_2} dx Z[y(x), \dot{y}(x), x] = \int_{x_1}^{x_2} dx \left( \frac{\partial Z}{\partial y} \delta y + \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \delta \dot{y} \right) = 0 \quad (2.18)$$

la variación  $\delta$  actúa sobre las curvas y no sobre el parámetro  $x$ , por lo tanto es posible mostrar que  $\delta$  y  $\frac{d}{dx}$  conmutan, es decir:

$$\frac{d}{dx} \delta y(x) = \frac{d}{dx} \bar{y}(x) - \frac{d}{dx} y(x) = \delta \frac{d}{dx} y(x) \quad (2.19)$$

de esta manera:

$$\delta W = \int_{x_1}^{x_2} dx \left[ \frac{\partial Z}{\partial y} \delta y - \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \right) \delta y + \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \delta \dot{y} \right) \right] \quad (2.20)$$

$$\delta W = \int_{x_1}^{x_2} dx \left[ \frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \right) \right] \delta y + \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \delta y \Big|_{x_1}^{x_2} \quad (2.21)$$

de las condiciones de frontera (2.16), la variación de la funcional tiene la forma:

$$\delta W = \int_{x_1}^{x_2} dx \left[ \frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \right) \right] \delta y = 0 \quad (2.22)$$

El lema fundamental del cálculo de variaciones [9, 11]; establece que la condición para que (2.22) sea válido es:

$$\frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \right) = 0 \quad (2.23)$$

La relación (2.23) es una ecuación diferencial de segundo orden conocida como ecuación de Euler-Lagrange. La solución de esta ecuación diferencial sujeta a las condiciones de frontera  $y(x_1) = y_1$  y  $y(x_2) = y_2$ ; ó  $y(x_1) = y_1$  y  $\dot{y}(x_1) = \dot{y}_1$ , es la curva que extremiza la funcional  $W[y(x)]$ .

### 2.3. Derivada funcional

La funcional  $W[y(x)]$  definida de la forma:

$$W[y(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx Z[y(x), x] \quad (2.24)$$

en donde  $Z$  es función del parámetro  $x$  y la curva  $y(x)$ , permite definir la variación de la funcional dada por (2.24) en términos de la derivada funcional  $\frac{\delta W}{\delta y(x)}$ :

$$\delta W[y(x)] = W[y(x) + \delta y(x)] - W[y(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx \frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(x)} \delta y(x) \quad (2.25)$$

La derivada funcional calcula el cambio en  $W[y(x)]$  cuando se realiza una variación infinitesimal de la curva  $y(x)$  en el punto  $x$ , de manera que la variación total de  $W[y(x)]$  es una superposición lineal de las variaciones de  $y(x)$  sumada sobre todos los valores de  $x$  entre

$[x_1, x_2]$ . Si se construye una variación de la curva  $y(x)$  en el punto  $X$ , en la forma de una distribución delta de Dirac [4, 10]:

$$\delta y(x) = \alpha \delta(x - X) \quad (2.26)$$

donde  $X \in [x_1, x_2]$  y  $\alpha$  es un parámetro constante infinitesimal, se obtiene:

$$\delta W = W[y(x) + \alpha \delta(x - X)] - W[y(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx \frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(x)} \alpha \delta(x - X) = \alpha \frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(X)} \quad (2.27)$$

lo que permite definir la derivada funcional de la siguiente manera:

$$\frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(X)} = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{W[y(x) + \alpha \delta(x - X)] - W[y(x)]}{\alpha} \quad (2.28)$$

La mayor parte de las reglas del cálculo diferencial ordinario también se aplican al cálculo funcional, algunas propiedades básicas de la derivada funcional son [4, 10]:

1. si  $W[G[y(x)]]$  es una funcional de una funcional:

$$\frac{\delta W[G[y(x)]]}{\delta y(X)} = \frac{\delta W[G[y(x)]]}{\delta G[y(x)]} \frac{\delta G[y(x)]}{\delta y(X)} \quad (2.29)$$

2. si  $W[y(x)] = y(x)$ :

$$\frac{\delta y(x)}{\delta y(X)} = \delta(x - X) \quad (2.30)$$

3. si  $W[y(x)] = \dot{y}(x)$ :

$$\frac{\delta \dot{y}(x)}{\delta y(X)} = \frac{d}{dx} \frac{\delta y(x)}{\delta y(X)} = \frac{d}{dx} \delta(x - X) = -\frac{d}{dX} \delta(x - X) \quad (2.31)$$

4. si  $W[y(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx Z[y(x), x]$ :

$$\frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(X)} = \frac{dZ}{dy(x)} \quad (2.32)$$

La condición para encontrar la curva extremal de la funcional (2.1) es equivalente a que su derivada funcional sea nula [10], de manera que se debe cumplir:

$$\frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(X)} = 0 \quad (2.33)$$

de acuerdo a la condición (2.33), se determina que:

$$\frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(X)} = \frac{\delta}{\delta y(X)} \int_{x_1}^{x_2} dx Z[y(x), \dot{y}(x), x] = \int_{x_1}^{x_2} dx \frac{\delta}{\delta y(X)} Z[y(x), \dot{y}(x), x] \quad (2.34)$$

$$= \int_{x_1}^{x_2} dx \left( \frac{\partial Z}{\partial y} \frac{\delta y(x)}{\delta y(X)} + \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \frac{\delta \dot{y}(x)}{\delta y(X)} \right) \quad (2.35)$$

$$= \int_{x_1}^{x_2} dx \left( \frac{\partial Z}{\partial y} \delta(x - X) - \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \frac{d}{dX} \delta(x - X) \right) \quad (2.36)$$

$$= \int_{x_1}^{x_2} dx \frac{\partial Z}{\partial y} \delta(x - X) - \frac{d}{dX} \int_{x_1}^{x_2} dx \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \delta(x - X) \quad (2.37)$$

$$\frac{\delta W[y(x)]}{\delta y(X)} = \frac{\partial Z}{\partial y(X)} - \frac{d}{dX} \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}(X)} = 0 \quad (2.38)$$

Así, la curva que torna extremal la funcional (2.1) debe ser solución de las ecuaciones de Euler-Lagrange:

$$\frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left( \frac{\partial Z}{\partial \dot{y}} \right) = 0 \quad (2.39)$$

Para determinar si la curva es un máximo, mínimo o una inflexión, se utiliza el criterio de la segunda variación [10]:

$$\delta^2 W[y_0(x)] \begin{cases} < 0 & \text{máximo} \\ = 0 & \text{inflexión} \\ > 0 & \text{mínimo} \end{cases} \quad (2.40)$$

la segunda variación es definida de la forma [10]:

$$\delta^2 W[y_0] = \frac{1}{2} \int_{x_1}^{x_2} dX \int_{x_1}^{x_2} dX' [y(X) - y_0(X)] [y(X') - y_0(X')] \left. \frac{\delta^2 W[y(x)]}{\delta y(X) \delta y(X')} \right|_{y_0} \quad (2.41)$$

Donde  $y_0(x)$  es la solución de las ecuaciones de Euler-Lagrange y el ultimo término representa la segunda deriva funcional de  $W[y(x)]$  evaluada en  $y_0(x)$ . De esta manera se determina si la curva  $y_0(x)$  maximiza, minimiza o inflexiona la funcional (2.1).

## 2.4. Principio de Fermat

El principio de Fermat es la base teórica de la óptica geométrica [11, 15, 16]; formulado en 1662 es fundamental en el desarrollo del cálculo diferencial, el cálculo de variaciones y el principio de Hamilton. Fermat modifico el principio de distancia mínima de Herón de Alejandría, por el de tiempo mínimo [11, 15, 16]:

*El camino óptico que sigue un rayo de luz es aquel que minimiza el tiempo de trayectoria.*

De esta manera se deduce las leyes de Snell de la óptica geométrica. Si consideramos un rayo de luz que viaja del punto  $S$  al punto  $P$  pasando por una superficie  $S$  que separa dos medios con diferentes índices de refracción (figura 2.2):

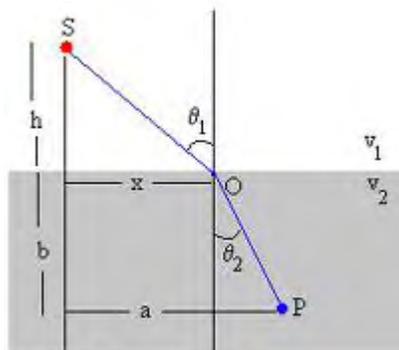


Figura 2.2: refracción de un rayo de luz

El tiempo total de recorrido es:

$$t = \frac{\sqrt{h^2 + x^2}}{v_1} + \frac{\sqrt{b^2 + (a - x)^2}}{v_2} \quad (2.42)$$

la condición de tiempo mínimo se cumple cuando:

$$\frac{dt}{dx} = \frac{x}{v_1 \sqrt{h^2 + x^2}} - \frac{(a - x)}{v_2 \sqrt{b^2 + (a - x)^2}} = 0 \quad \frac{\text{sen } \theta_1}{v_1} = \frac{\text{sen } \theta_2}{v_2} \quad (2.43)$$

que es la ley de Snell, la cual fue deducida experimentalmente.

El principio de Fermat también resuelve el problema de la braquistócrona [11], de manera que este principio es fundamental en el desarrollo del principio de Hamilton.

## 2.5. Sistemas físicos con un número finito de grados de libertad

En mecánica clásica un sistema físico es descrito por un conjunto de  $N$  coordenadas generalizadas o grados de libertad parametrizadas por el tiempo y denotadas en la forma  $q_i(t)$ , con  $i = 1, 2, \dots, N$ ; estos sistemas físicos se consideran que tienen un número finito de grados de libertad. A partir de estas coordenadas generalizadas, se asocia a un sistema físico conservativo una función denominada Lagrangiano, esta cantidad definida como la diferencia entre la energía cinética y potencial es expresada en términos de las coordenadas generalizadas y describe completamente la dinámica del sistema físico [9].

Consideremos un sistema físico descrito por un Lagrangiano de orden  $m$  en la derivadas, es decir:

$$L = L[ q_i(t), \dot{q}_i(t), \ddot{q}_i(t), \dots, \overset{m}{q}_i(t), t ] \quad (2.44)$$

donde  $L$ , es función del tiempo, las coordenadas generalizadas y derivadas de orden  $m$  en las coordenadas generalizadas:

$$\overset{m}{q}_i(t) \equiv \frac{d^m}{dt^m} q_i(t) \quad (2.45)$$

Definido el Lagrangiano, se construye la funcional de acción entre los tiempos  $[t_1, t_2]$ :

$$A[q_i(t)] = \int_{t_1}^{t_2} dt L[ q_i(t), \dot{q}_i(t), \ddot{q}_i(t), \dots, q_i^{(m)}(t), t ] \quad (2.46)$$

Para deducir las ecuaciones de movimiento que gobiernan la evolución temporal del sistema físico aplicamos el principio de Hamilton [9, 17]:

*La trayectoria que sigue un sistema físico con un número finito de grados de libertad en el espacio de configuraciones entre los tiempos  $[t_1, t_2]$ , es aquella que hace extremal la funcional de acción:*

$$\delta A[q_i(t)] = 0 \quad (2.47)$$

la condición de acción extremal se debe cumplir teniendo en cuenta la siguientes condiciones de frontera:

$$\delta q_i^{(l-1)}(t_1) = \delta q_i^{(l-1)}(t_2) = 0 \quad (2.48)$$

donde  $l = 1, 2, \dots, m$  y  $q_i^{(0)}(t) = q_i(t)$ . De manera que si  $m = 2$ ,  $l = 1, 2$ ; y por lo tanto las condiciones de frontera son:

$$\delta q_i(t_1) = \delta q_i(t_2) = 0 \quad \delta \dot{q}_i(t_1) = \delta \dot{q}_i(t_2) = 0 \quad (2.49)$$

El principio de Hamilton es de tipo variacional y considera pequeñas variaciones de la trayectoria real:

$$\bar{q}_i(t) = q_i(t) + \delta q_i(t) \quad (2.50)$$

de manera que se debe aplicar las técnicas del cálculo de variaciones para determinar las ecuaciones de movimiento del sistema físico.

El espacio de configuraciones esta conformado por la coordenadas generalizadas  $q_i(t)$  y sus derivadas  $q_i^{(m)}(t)$ , las que se considera como un conjunto de coordenadas linealmente

independientes que determinan la evolución temporal del sistema físico. La dimensión del espacio de configuraciones es  $N(m + 1)$  y tiene la forma:

$$(q_i, \dot{q}_i, \ddot{q}_i, \dots, \overset{m}{q}_i) \quad (2.51)$$

Bajo el concepto de derivada funcional, la condición de acción extremal implica que, [ver Eq (2.33)]:

$$\frac{\delta A[q_i(t)]}{\delta q_j(\tau)} = 0 \quad (2.52)$$

Utilizando las siguientes propiedades básicas de derivada funcional [10]:

$$\frac{\delta q_i(t)}{\delta q_j(\tau)} = \delta_{ij} \delta(t - \tau) \quad \frac{\delta [\overset{m}{q}_i(t)]}{\delta q_j(\tau)} = \delta_{ij} \frac{d^m}{dt^m} \delta(t - \tau) = (-1)^m \delta_{ij} \frac{d^m}{d\tau^m} \delta(t - \tau) \quad (2.53)$$

se deducen las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange que determinan la evolución temporal en el espacio de configuraciones para un sistema físico que posee un número finito de grados de libertad y que es descrito por Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas, (ver Apéndice A):

$$\frac{\delta A[q_i(t)]}{\delta q_j(\tau)} = \frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) + \frac{d^2}{dt^2} \left( \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}_i} \right) + \dots + (-1)^m \frac{d^m}{dt^m} \left( \frac{\partial L}{\partial (\overset{m}{q}_i)} \right) = 0 \quad (2.54)$$

Este resultado puede ser generalizado de la forma:

$$\sum_{k=0}^m (-1)^k \frac{d^k}{dt^k} \left( \frac{\partial L}{\partial (\overset{k}{q}_i)} \right) = 0 \quad (2.55)$$

Las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange es un conjunto de  $N$  ecuaciones diferenciales de orden  $2m$  en las derivadas temporales. Así, para garantizar unicidad en la solución se requieren  $2Nm$  condiciones iniciales.

## 2.6. Sistemas físicos con un número infinito de grados de libertad

En teoría clásica de campos [1], los sistemas físicos son representados por campos que están definidos en el espacio-tiempo. De esta manera, sistemas físicos tales como el campo

electromagnético, campos escalares, campos de Dirac, etc; son representados en el espacio de Minkowski en la forma  $\psi_a(x)$ , donde  $a = 1, \dots, N$ ; es el número de componentes o grados de libertad y  $x = x^\mu = (x^0, x^1, x^2, x^3)$  con  $\mu = 0, 1, 2, 3$ ; denota un evento o un punto en el espacio-tiempo [4]. A cada evento del espacio-tiempo le corresponde un valor de campo y como la estructura del espacio-tiempo es continua, se considera que estos sistemas físicos poseen un número infinito de grados de libertad. Definidos los campos, se le asocia al sistema físico una densidad Lagrangiana  $\mathcal{L}$  la cual describirá la dinámica y las propiedades del sistema físico y cumple la característica de ser un escalar o invariante de Lorentz [4]. Consideremos un sistema físico descrito por una densidad Lagrangiana de orden  $m$  en la derivadas:

$$\mathcal{L}[\psi_a(x), \partial_{\mu_1}\psi_a(x), \partial_{\mu_1}\partial_{\mu_2}\psi_a(x), \dots, \partial_{\mu_1}\partial_{\mu_2}\dots\partial_{\mu_m}\psi_a(x), x] \quad (2.56)$$

donde  $\partial_\mu$  es la derivada covariante en el espacio de Minkowski:

$$\partial_\mu = (\partial_0, \partial_1, \partial_2, \partial_3) = \left( \frac{\partial}{\partial x^0}, \frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) \quad (2.57)$$

y:

$$\partial_{\mu_1}\partial_{\mu_2}\dots\partial_{\mu_m} = \frac{\partial^m}{\partial x_1^{\mu_1}\partial x_2^{\mu_2}\dots\partial x_m^{\mu_m}} \quad (2.58)$$

El Lagrangiano asociado al campo definido sobre una región  $\Omega$  del espacio es definido por:

$$L = \int_{\Omega} d^3x \mathcal{L} \quad (2.59)$$

con  $d^3x = dx^1 dx^2 dx^3$ . La funcional de acción entre los tiempos  $t_1$  y  $t_2$  es construida a partir del Lagrangiano en la forma [1, 4]:

$$A[\psi_a(x)] = \int_{t_1}^{t_2} dt L = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{\Omega} d^3x \mathcal{L} = \int_{\sigma} d^4x \mathcal{L} \quad (2.60)$$

donde  $\sigma$  es el volumen en el espacio-tiempo y  $d^4x = dx^0 dx^1 dx^2 dx^3$

Para deducir las ecuaciones de movimiento para sistemas físicos descritos por campos de la forma  $\psi_a(x) = \psi_a(\mathbf{x}, t)$  con  $\mathbf{x} = (x^1, x^2, x^3)$ ; utilizamos el principio de Hamilton [1, 4]:

La trayectoria que sigue un sistema físico representado por campos, en el espacio de configuraciones entre los tiempos  $[t_1, t_2]$ , es aquella que hace extremal la funcional de acción:

$$\delta A[\psi_a(x)] = 0 \quad (2.61)$$

la condición de acción extremal se debe cumplir bajo las condiciones de frontera:

$$\begin{aligned} \delta\psi_a(\mathbf{x}, t_1) &= \delta\psi_a(\mathbf{x}, t_2) = 0 \\ \delta\dot{\psi}_a(\mathbf{x}, t_1) &= \delta\dot{\psi}_a(\mathbf{x}, t_2) = 0 \\ \delta\ddot{\psi}_a(\mathbf{x}, t_1) &= \delta\ddot{\psi}_a(\mathbf{x}, t_2) = 0 \\ &\vdots \\ \delta^{m-1}\psi_a(\mathbf{x}, t_1) &= \delta^{m-1}\psi_a(\mathbf{x}, t_2) = 0 \end{aligned} \quad (2.62)$$

junto a las condiciones asintóticas en los campos:

$$|\mathbf{x}| \rightarrow \infty \quad \left\{ \begin{array}{l} \psi_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \\ \dot{\psi}_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \\ \ddot{\psi}_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \\ \vdots \\ \psi_a^{(m-1)}(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \end{array} \right. \quad (2.63)$$

el principio de Hamilton considera variaciones infinitesimales con respecto a la trayectoria real, de manera que se debe aplicar las técnicas del cálculo de variaciones para determinar las ecuaciones de movimiento de un sistema físico.

El espacio de configuraciones esta constituido por los campos  $\psi_a(x)$  y sus derivadas temporales  $\psi_a^{(m)}$ , así, el espacio de configuraciones tendrá la estructura:

$$(\psi_a, \dot{\psi}_a, \ddot{\psi}_a, \dots, \psi_a^{(m)}) \quad (2.64)$$

donde  $\psi_a^{(m)} = \partial_0^m \psi_a$ . El espacio de configuraciones es un conjunto de variables linealmente independientes y su dimensión es  $N(m + 1)$ .

La condición de acción extremal, es garantizada si [1]:

$$\frac{\delta A[\psi_a(x)]}{\delta \psi_b(y)} = 0 \quad (2.65)$$

De la condición (2.65), es posible determinar las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange, mejor conocidas como ecuaciones de campo. El comportamiento dinámico del sistema físico descrito por  $\psi_a(x)$ , esta dado por, (ver Apéndice B):

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a} - \partial_{\mu_1} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu_1} \psi_a)} \right) + \dots + (-1)^m \partial_{\mu_1} \partial_{\mu_2} \dots \partial_{\mu_m} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu_1} \partial_{\mu_2} \dots \partial_{\mu_m} \psi_a)} \right) = 0 \quad (2.66)$$

Esta ecuación puede ser escrita de forma compacta de la siguiente manera [3]:

$$\sum_{i=0}^m (-1)^i \prod_{j=0}^i \partial_{\mu_j} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\prod_{j=0}^i \partial_{\mu_j} \psi_a)} \right) = 0 \quad (2.67)$$

con  $\partial_{\mu_0} = 1$  y  $a = 1, 2, \dots, N$ ; es el número de grados de libertad.

## Capítulo 3

# Leyes de conservación en teoría clásica de campos

Noether en el año de 1918 en su artículo “*Invariante variationsprobleme*” formaliza las leyes de conservación. Noether al imponer la condición que la acción debe ser invariante por transformaciones de coordenadas y campos, obtiene una relación entre las simetrías en las leyes de la física y las cantidades conservadas [1, 4, 18]. El teorema de Noether que en este capítulo se desarrollara para sistemas físicos descritos por Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas [3], tiene dos partes:

El primer teorema de Noether establece que la invariancia del Lagrangiano ante un grupo de simetría finito o global, implica la existencia de cantidades conservadas, de esta manera como consecuencia del grupo de simetría global de Poincaré, se obtiene expresiones para la energía, el momentum lineal, el momentum angular y el spin, demostrando que estas cantidades son conservadas [1, 4, 18]. Del cálculo de la energía se deduce una expresión generalizada para el Hamiltoniano canónico y los momentos canónicos asociados a cada uno de los campos linealmente independientes, lo que permite desarrollar una versión canónica de este tipo de teorías [3].

El segundo teorema de Noether, establece que la invariancia del Lagrangiano ante un grupo de simetría infinito, es decir simetrías de gauge locales, implica: la existencia de cantidades conservadas, el cumplimiento de las identidades de Bianchi, y un Lagrangiano singular, resultado en sistemas dinámicos con vínculos [1, 18, 19]. Dirac estableció el método para el estudio canónico de estos sistemas, método que es fundamental en la cuantización de este tipo de teorías [20, 21].

### 3.1. Teorema de Noether

Las leyes de conservación en física, son cantidades que permanecen constantes en el tiempo independiente de la evolución dinámica de un sistema físico y son consecuencia de simetrías en la leyes de la física, es decir de la invariancia del Lagrangiano ante transformaciones de coordenadas y campos pertenecientes a un determinado grupo de simetría [1, 4, 18].

Consideremos un sistema físico descrito por campos al cual se le asocia una densidad Lagrangiana de orden dos en las derivadas:

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}[\psi_a(x), \partial_\mu \psi_a(x), \partial_\mu \partial_\nu \psi_a(x), x] \quad (3.1)$$

a partir del Lagrangiano se construye la funcional de acción:

$$A[\psi_a(x)] = \int_{\sigma} d^4x \mathcal{L} \quad (3.2)$$

Las leyes de conservación son consecuencia de la invariancia de la acción ante las siguientes transformaciones continuas de coordenadas y campos:

$$x' = x'(x) \quad \psi'_a(x') = \psi'_a[\psi_a(x)] \quad (3.3)$$

las cuales pueden ser construidas a partir de transformaciones infinitesimales [3, 4]:

$$x'^{\mu} = x^{\mu} + \delta x^{\mu} \quad \psi'_a(x') = \psi_a(x) + \delta \psi_a(x) \quad (3.4)$$

La variación local  $\delta \psi_a(x)$ , es consecuencia de la transformación de coordenadas y campos:

$$\begin{aligned} \delta \psi_a(x) &= \psi'_a(x') - \psi_a(x) = \psi'_a(x + \delta x) - \psi_a(x) \\ &\approx \psi'_a(x) + \delta x^\mu \partial_\mu \psi_a(x) - \psi_a(x) = \bar{\delta} \psi_a(x) + \delta x^\mu \partial_\mu \psi_a(x) \end{aligned} \quad (3.5)$$

en donde se hizo un expansión en series de Taylor para  $\psi'_a(x + \delta x)$  considerando términos de primer orden y se introdujo el concepto de variación global  $\bar{\delta} \psi_a(x)$ , que representa cambios solo en la forma de los campos, sin tener cambios en el punto  $x$  del espacio-tiempo [1, 3, 4]:

$$\bar{\delta} \psi_a(x) = \psi'_a(x) - \psi_a(x) \quad (3.6)$$

Debido a la definición (3.6), es posible mostrar que la variación global conmuta con las derivadas [1, 4]:

$$\partial_\mu[\bar{\delta}\psi_a(x)] = \partial_\mu[\psi'_a(x) - \psi_a(x)] = \partial_\mu[\psi'_a(x)] - \partial_\mu[\psi_a(x)] = \bar{\delta}[\partial_\mu\psi_a(x)] \quad (3.7)$$

por el contrario la variación local no presenta esta característica, (ver Apéndice C) [1, 4]:

$$\partial_\mu[\delta\psi_a(x)] \approx \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + [\partial_\mu\delta x^\alpha][\partial_\alpha\psi_a(x)] \quad (3.8)$$

Como consecuencia de las transformaciones infinitesimales de coordenadas y campos dada por (3.4), la variación de la densidad Lagrangiana se expresa como:

$$\mathcal{L}' = \mathcal{L} + \delta\mathcal{L} \quad (3.9)$$

donde:

$$\mathcal{L}' = \mathcal{L}'[\psi'_a(x'), \partial'_\mu\psi'_a(x'), \partial'_\mu\partial'_\nu\psi'_a(x'), x'] \quad (3.10)$$

Al exigir que la acción sea invariante por transformaciones infinitesimales de coordenadas y campos (3.4), se debe cumplir: [3, 1, 4]:

$$\delta A[\psi_a(x)] = A'[\psi'_a(x')] - A[\psi_a(x)] = \int_{\sigma'} dx'^4 \mathcal{L}' - \int_{\sigma} dx^4 \mathcal{L} = 0 \quad (3.11)$$

donde  $\sigma'$  denota el volumen expresado en términos de las coordenadas  $x'$ .

La relación entre el elemento de volumen  $dx^4$  y el volumen  $dx'^4$  en las nuevas coordenadas, se determina a partir del Jacobiano de transformación [3, 1, 4]:

$$dx'^4 = \left| \frac{\partial x'^\mu}{\partial x^\alpha} \right| dx^4 = \left| \frac{\partial}{\partial x^\alpha} (x^\mu + \delta x^\mu) \right| dx^4 = |\delta^\mu_\alpha + \partial_\alpha(\delta x^\mu)| dx^4 \quad (3.12)$$

teniendo en cuenta que las transformaciones de coordenadas son infinitesimales, se debe

considerar términos de primer orden en el Jacobiano:

$$\left| \frac{\partial x'^{\mu}}{\partial x^{\alpha}} \right| = \begin{vmatrix} 1 + \partial_0 \delta x^0 & \partial_1 \delta x^0 & \partial_2 \delta x^0 & \partial_3 \delta x^0 \\ \partial_0 \delta x^1 & 1 + \partial_1 \delta x^1 & \partial_2 \delta x^1 & \partial_3 \delta x^1 \\ \partial_0 \delta x^2 & \partial_1 \delta x^2 & 1 + \partial_2 \delta x^2 & \partial_3 \delta x^2 \\ \partial_0 \delta x^3 & \partial_1 \delta x^3 & \partial_2 \delta x^3 & 1 + \partial_3 \delta x^3 \end{vmatrix} \approx 1 + \partial_{\mu} \delta x^{\mu} \quad (3.13)$$

de esta manera, la relación entre los elementos de volumen  $dx^4$  y  $dx'^4$  es:

$$dx'^4 = (1 + \partial_{\mu} \delta x^{\mu}) dx^4 \quad (3.14)$$

Sustituyendo las relaciones (3.14) y (3.9) en la expresión (3.11) y considerando, nuevamente términos de primer orden, se obtiene:

$$\begin{aligned} \delta A[\psi_a(x)] &= \int_{\sigma} dx^4 (1 + \partial_{\mu} \delta x^{\mu}) (\mathcal{L} + \delta \mathcal{L}) - \int_{\sigma} dx^4 \mathcal{L} = 0 \\ &\approx \int_{\sigma} dx^4 [\delta \mathcal{L} + \mathcal{L}(\partial_{\mu} \delta x^{\mu})] = 0 \end{aligned} \quad (3.15)$$

expresando la variación local del Lagrangiano  $\delta \mathcal{L}$ , en términos de la variación global del mismo,  $\bar{\delta} \mathcal{L}$ , ecuación (3.5):

$$\delta \mathcal{L} = \bar{\delta} \mathcal{L} + \delta x^{\mu} \partial_{\mu} \mathcal{L} \quad (3.16)$$

la relación (3.15) puede ser escrita en la forma:

$$\delta A[\psi_a(x)] = \int_{\sigma} dx^4 [\bar{\delta} \mathcal{L} + \partial_{\mu} (\delta x^{\mu} \mathcal{L})] = 0 \quad (3.17)$$

Se puede expresar la variación global del Lagrangiano en términos de las variaciones globales del campo y de sus derivadas de la siguiente manera:

$$\bar{\delta} \mathcal{L} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a} \bar{\delta} \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \psi_a)} \bar{\delta} (\partial_{\mu} \psi_a) + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial_{\nu} \psi_a)} \bar{\delta} (\partial_{\mu} \partial_{\nu} \psi_a) \quad (3.18)$$

teniendo en cuenta (3.7) y del hecho que  $\partial_\mu \partial_\nu \bar{\delta}\psi_a = \partial_\mu \partial_\nu [\psi'_a(x) - \psi_a(x)] = \bar{\delta}(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)$ , la anterior ecuación se expresa en la forma:

$$\bar{\delta}\mathcal{L} = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\psi_a} \bar{\delta}\psi_a + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \partial_\mu(\bar{\delta}\psi_a) + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \partial_\mu\partial_\nu(\bar{\delta}\psi_a) \quad (3.19)$$

Utilizando las siguientes relaciones:

$$\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \partial_\mu(\bar{\delta}\psi_a) = \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \bar{\delta}\psi_a \right) - \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \right) \bar{\delta}\psi_a \quad (3.20)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \partial_\mu\partial_\nu(\bar{\delta}\psi_a) &= \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \partial_\nu\bar{\delta}\psi_a \right) - \partial_\nu \left[ \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \right) \bar{\delta}\psi_a \right] \\ &\quad + \partial_\nu \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \right) \bar{\delta}\psi_a \end{aligned}$$

la expresión (3.19), se reescribe en la forma:

$$\begin{aligned} \bar{\delta}\mathcal{L} &= \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\psi_a} \bar{\delta}\psi_a + \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \bar{\delta}\psi_a \right) - \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \right) \bar{\delta}\psi_a \\ &\quad + \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \partial_\nu\bar{\delta}\psi_a \right) - \partial_\nu \left[ \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \right) \bar{\delta}\psi_a \right] + \partial_\nu \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \right) \bar{\delta}\psi_a \end{aligned} \quad (3.21)$$

Al sustituir (3.21) en (3.17), la invariancia de la acción ante transformaciones de coordenadas y campos implica:

$$\begin{aligned} \delta A[\psi_a(x)] &= \int_\sigma dx^4 \left[ \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\psi_a} - \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \right) + \partial_\mu\partial_\nu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \right) \right] \bar{\delta}\psi_a \\ &\quad + \int_\sigma dx^4 \partial_\mu \left\{ \left[ \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu\partial_\mu\psi_a)} \right) \right] \bar{\delta}\psi_a + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \partial_\nu\bar{\delta}\psi_a + \mathcal{L}\delta x^\mu \right\} = 0 \end{aligned} \quad (3.22)$$

Denotando las ecuaciones de Euler-Lagrange para Lagrangianos de segundo orden de la siguiente manera:

$$L^a = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\psi_a} - \partial_\mu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} \right) + \partial_\mu\partial_\nu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \right) = 0 \quad (3.23)$$

y definiendo la corriente de Noether, de la forma:

$$J^\mu = \left[ \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu\partial_\mu\psi_a)} \right) \right] \bar{\delta}\psi_a + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} \partial_\nu\bar{\delta}\psi_a + \mathcal{L}\delta x^\mu \quad (3.24)$$

la ecuación (3.22) se escribe como:

$$\delta A[\psi_a(x)] = \int_{\sigma} dx^4 \left( L^a \bar{\delta} \psi_a + \partial_{\mu} J^{\mu} \right) = 0 \quad (3.25)$$

Teniendo en cuenta que el volumen en el espacio-tiempo  $\sigma$  es arbitrario y que la identidad (3.25) se debe garantizar independientemente de  $\sigma$ , la condición de invariancia de la acción ante transformaciones infinitesimales de coordenadas y campos implica [1, 3, 4]:

$$L^a \bar{\delta} \psi_a + \partial_{\mu} J^{\mu} = 0 \quad (3.26)$$

la expresión (3.26), es conocido como el teorema de Noether.

## 3.2. Primer teorema de Noether

Si las transformaciones en coordenadas y campos:  $\delta x^{\mu}$ ,  $\delta \psi_a$ ; están caracterizadas por un conjunto infinitesimal de  $r$  parámetros constantes e independientes del espacio-tiempo  $\in^{\beta}$ , con  $\beta = 1, 2, \dots, r$ ; las transformaciones pertenecen a un grupo de simetría finito [1, 4, 18]:

$$\delta x^{\mu} = x'^{\mu} - x^{\mu} = \in^{\beta} X_{\beta}^{\mu}(x) \quad (3.27)$$

$$\delta \psi_a(x) = \psi'_a(x') - \psi_a(x) = \in^{\beta} \Phi_{\beta a}(x)$$

donde  $X_{\beta}^{\mu}(x)$  y  $\Phi_{\beta a}(x)$  son los generadores del grupo de simetría. Los generadores pertenecen a un mínimo subgrupo del grupo de transformaciones, de manera que todo elemento del grupo de simetría puede ser expresado en términos de los generadores del grupo.

Si se considera invariancia de la acción ante un grupo de simetría finito, junto a la condición que el sistema físico descrito por campos  $\psi_a(x)$  satisface las ecuaciones de Euler-Lagrange, es decir  $L^a = 0$ , el primer teorema de Noether establece la siguiente ecuación de continuidad [1, 3, 4]:

$$\partial_{\mu} J^{\mu} = 0 \quad (3.28)$$

donde  $J^\mu$ , se define como la corriente de Noether, que expresada en función de variaciones locales se escribe como:

$$J^\mu = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \delta \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \delta \partial_\nu \psi_a \quad (3.29)$$

$$- \delta x^\alpha \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \partial_\alpha \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\alpha \partial_\nu \psi_a - \delta^\mu_\alpha \mathcal{L} \right\}$$

Considerando un grupo de simetría finito (3.27) y el hecho que los parámetros  $\epsilon^\beta$  son constantes, la ecuación de continuidad (3.28) es reescrita de la forma:

$$\epsilon^\beta \partial_\mu J^\mu_\beta = \partial_\mu J^\mu_\beta = 0 \quad (3.30)$$

donde  $J^\mu_\beta$ , es la corriente de Noether expresada en función de los generadores del grupo de simetría finito:

$$J^\mu_\beta = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \Phi_{\beta a}(x) + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\nu \Phi_{\beta a}(x) \quad (3.31)$$

$$- X^\alpha_\beta(x) \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \partial_\alpha \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\alpha \partial_\nu \psi_a - \delta^\mu_\alpha \mathcal{L} \right\}$$

Integrando en el espacio la ecuación de continuidad (3.30):

$$\int_\Omega d^3x \partial_\mu J^\mu_\beta = \int_\Omega d^3x (\partial_0 J^0_\beta + \partial_k J^k_\beta) = 0 \quad (3.32)$$

Al utilizar el teorema de Gauus, el término:

$$\int_\Omega d^3x (\partial_k J^k_\beta) = \oint_s d_{s_k} J^k_\beta \quad (3.33)$$

siendo  $s$  la superficie cerrada que es contorno del volumen  $\Omega$ . El volumen de integración  $\Omega$  es arbitrario, y lo podemos escoger tan grande como se deseé, al considerar campos completamente asintóticos, es decir:

$$\left. \begin{array}{l} \psi_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \\ \partial_k \psi_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \end{array} \right\} \text{cuando } |\mathbf{x}| \rightarrow \infty \quad (3.34)$$

se obtiene, que cuando  $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ :

$$\int_{\Omega} dx^3 (\partial_k J_{\beta}^k) = \oint_s d_{s_k} J_{\beta}^k \rightarrow 0 \quad (3.35)$$

Por lo tanto, (3.32) se expresa como:

$$\int_{\Omega} dx^3 \partial_0 J_{\beta}^0 = \frac{d}{dt} \int_{\Omega} dx^3 J_{\beta}^0 = \frac{d}{dt} Q_{\beta} = 0 \quad (3.36)$$

la cantidad:

$$Q_{\beta} = \int_{\Omega} dx^3 J_{\beta}^0 = \text{constante} \quad \beta = 1, 2, \dots, r \quad (3.37)$$

se denomina carga de Noether.

La ecuación de continuidad establece la existencia de  $r$  cantidades conservadas  $Q_{\beta}$  asociadas al sistema físico, y son consecuencia de la invariancia de la acción ante transformaciones de coordenadas y campos (3.4).

Así, el primer teorema de Noether establece que si el Lagrangiano es invariante ante una transformación infinitesimal, generada por un grupo finito que depende de  $r$  parámetros constantes, existen  $r$  cantidades independientes asociadas al sistema físico descrito por los campos  $\psi_a(x)$  que se conservan [1, 3, 4, 18].

La corriente  $J_{\beta}^{\mu}$  puede ser generalizada para Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas en la forma [3]:

$$J_{\beta}^{\mu} = \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{m-(i+1)} (-1)^j \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \partial_{\mu} \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \psi_a \right)} \right) \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \Phi_{\beta a}(x) \quad (3.38)$$

$$- \left\{ \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{m-(i+1)} (-1)^j \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \partial_{\mu} \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \psi_a \right)} \right) \partial_{\alpha} \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \psi_a - \mathcal{L} \delta_{\alpha}^{\mu} \right\} X_{\beta}^{\alpha}(x)$$

### 3.3. Translación espacio-temporal

La homogeneidad en el espacio de Minkowski es la invariancia del Lagrangiano ante translaciones en el espacio-tiempo, como consecuencia, la carga asociada al sistema físico es el cuadri-momentum [1, 4].

Las translaciones en las coordenadas del espacio-tiempo son representadas en la forma:

$$x'^{\mu} = x^{\mu} + \epsilon^{\mu} \quad (3.39)$$

donde  $\epsilon^{\mu}$  es un cuadvivector infinitesimal constante, de manera que son cuatro el número de parámetros que caracterizan la transformación y de acuerdo al primer teorema de Noether existen cuatro cargas asociadas al campo que se conservan. Como los campos son invariantes ante translaciones en el espacio-tiempo  $\psi_a'(x') = \psi_a(x)$ , las variaciones en coordenadas y campos correspondientes a la simetría de homogeneidad en el espacio de Minkowski, son [1, 4]:

$$\delta x^{\mu} = x'^{\mu} - x^{\mu} = \epsilon^{\mu} = \epsilon^{\beta} \delta^{\mu}_{\beta} \quad \delta \psi_a(x) = 0 \quad (3.40)$$

de esta forma los generadores del grupo de simetría de homogeneidad en el espacio-tiempo, corresponden a [3]:

$$X^{\mu}_{\beta}(x) = \delta^{\mu}_{\beta} \quad \Phi_{\beta a(x)} = 0 \quad (3.41)$$

como  $\delta^{\mu}_{\beta}$  es un tensor constante, la ecuación de continuidad (3.30) asociada a la simetría de homogeneidad del espacio de Minkowski es escrita de la siguiente manera:

$$\epsilon^{\beta} \delta^{\alpha}_{\beta} \partial_{\mu} \theta^{\mu}_{\alpha} = \partial_{\mu} \theta^{\mu}_{\alpha} = 0 \quad (3.42)$$

donde  $\theta^{\mu}_{\alpha}$  es la corriente de Noether asociada al campo, la cual se denomina tensor momentum-energía y se define como:

$$\theta^{\mu}_{\alpha} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \psi_a)} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \partial_{\mu} \psi_a)} \right) \right] \partial_{\alpha} \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial_{\nu} \psi_a)} \partial_{\alpha} \partial_{\nu} \psi_a - \delta^{\mu}_{\alpha} \mathcal{L} \quad (3.43)$$

La generalización para el tensor momentum-energía para Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas es [3]:

$$\theta_{\alpha}^{\mu} = \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{m-(i+1)} (-1)^j \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \partial_{\mu} \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \psi_a \right)} \right) \partial_{\alpha} \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \psi_a - \mathcal{L} \delta_{\alpha}^{\mu} \quad (3.44)$$

De acuerdo al primer teorema de Noether, la carga del campo como consecuencia de la homogeneidad del espacio-tiempo, que resulta al reemplazar  $\mu = 0$  en la ecuación (3.43) y sustituir en la relación (3.37), es de la forma [1, 4]:

$$P_{\alpha} = \int_{\Omega} dx^3 \theta_{\alpha}^0 \quad \alpha = 0, 1, 2, 3 \quad (3.45)$$

El cuadvivector  $P_{\alpha} = (E, -\mathbf{P})$ ; se define como el cuadi-momentum asociado al campo, este tiene la siguiente interpretación:  $P_0 = E$  es la energía del campo y  $P_j = \mathbf{P}$  con  $j = 1, 2, 3$ ; es su momentum lineal [1, 4, 18].

Para un sistema físico conservativo, la energía es equivalente al Hamiltoniano canónico,  $E = H_c = \int_{\Omega} dx^3 \theta_0^0$ , este tiene la siguiente estructura, (ver Apéndice D):

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} \right) \quad (3.46)$$

El Hamiltoniano canónico permite describir la dinámica del sistema físico en el espacio de fase  $(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_{\dot{\psi}}^a, \pi_{\ddot{\psi}}^a)$ ; donde  $\pi_{\dot{\psi}}^a$  y  $\pi_{\ddot{\psi}}^a$  son definidos como los momentos canónicos conjugados asociados a las variables  $\dot{\psi}_a$  y  $\ddot{\psi}_a$  respectivamente,  $\dot{\psi}_a$  es considerada como una variable canónica independiente. Los momentos  $\pi_{\dot{\psi}}^a$  y  $\pi_{\ddot{\psi}}^a$  son definidos por:

$$\pi_{\dot{\psi}}^a = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \quad \pi_{\ddot{\psi}}^a = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \quad (3.47)$$

En función de los momentos canónicos, el Hamiltoniano es [3, 6]:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_{\dot{\psi}}^a \dot{\psi}_a + \pi_{\ddot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} \right) = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{H} \quad (3.48)$$

donde  $\mathcal{H} = \pi_{\dot{\psi}}^a \dot{\psi}_a + \pi_{\ddot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a - \mathcal{L}$ , es la densidad Hamiltoniana canónica.

El momentum lineal asociado al sistema físico representado por campos es  $P_j = \mathbf{P}$  y se define como [1, 4, 6], (ver Apéndice E):

$$P_j = \mathbf{P} = \int_{\Omega} dx^3 \theta_j^0 = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_{\dot{\psi}}^a \partial_j \psi_a + \pi_{\ddot{\psi}}^a \partial_j \dot{\psi}_a \right) \quad (3.49)$$

En general para Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas, el momento canónico asociado al campo  $\psi_{a(l-1)}$  es  $\pi_{\psi_{a(l-1)}}^a$  y tiene la forma [3]:

$$\begin{aligned} \pi_{\psi_{a(l-1)}}^a &= \sum_{i=0}^{m-l} (-1)^i \prod_{k=0}^i \left( \frac{d}{dt} \right)^k \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \prod_{k=0}^i \left( \frac{d}{dt} \right)^k \psi_{a_l} \right)} \right] \\ &+ \sum_{j=l+1}^m \sum_{i=l+1}^j (-1)^{i+l+1} C_{i,j} \prod_{k=0}^{i-l-1} \left( \frac{d}{dt} \right)^k \prod_{n=0}^{j-i+1} \partial_{x_n} \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \prod_{k=0}^{i-l-1} \left( \frac{d}{dt} \right)^k \prod_{n=0}^{j-i+1} \partial_{x_n} \psi_{a_l} \right)} \right] \end{aligned} \quad (3.50)$$

donde:

$$\psi_{a_l} = \frac{d^l}{dt^l} \psi_a \quad l = 1, 2, \dots, m \quad \psi_{a_0} = \psi_a \quad a = 1, 2, \dots, N \quad (3.51)$$

Los coeficientes  $C_{i,j}$  en la expresión (3.1) se obtiene de la siguiente figura:

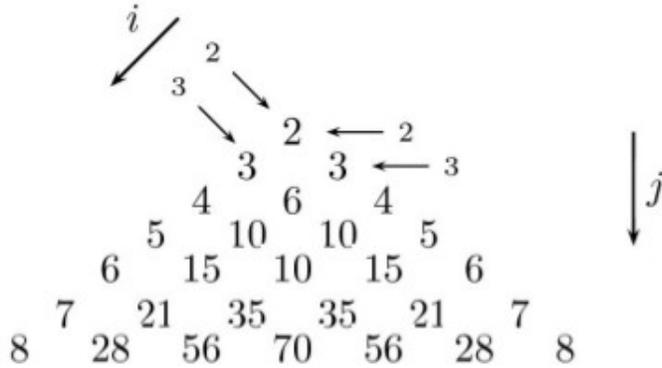


Figura 3.1: Figura para obtener los coeficientes  $C_{i,j}$ ; las  $i$ 's corren en forma diagonal y las  $j$ 's en forma vertical. Por ejemplo el coeficiente  $C_{3,4} = 6$ .

De esta manera el Hamiltoniano canónico y el momentum lineal para sistemas físicos descritos por campos con Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas, son definidos de la siguiente manera [3, 6]:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_{\psi}^a \dot{\psi}_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a + \dots + \pi_{\psi^{(m-1)}}^a \psi_{a_m} - \mathcal{L} \right) = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{H} \quad (3.52)$$

$$P_j = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_{\psi}^a \partial_j \psi_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \partial_j \dot{\psi}_a + \dots + \pi_{\psi^{(m-1)}}^a \partial_j \psi_{a(m-1)} \right) \quad (3.53)$$

### 3.4. Rotación espacio-temporal

Las coordenadas de un mismo evento medidas en diferentes sistemas de referencia inerciales se relacionan por medio de las transformaciones de Lorentz, las cuales son interpretadas como una rotación continua en el espacio-tiempo y son escritas matricialmente en la forma [1, 2]:

$$x'^{\mu} = a^{\mu}_{\nu} x^{\nu} \quad (3.54)$$

Las transformaciones de Lorentz son construidas a partir de rotaciones infinitesimales en el espacio de Minkowski [1, 4]:

$$x'^{\mu} = x^{\mu} + \delta W^{\mu\nu} x_{\nu} \quad (3.55)$$

donde  $\delta W^{\mu\nu} = -\delta W^{\nu\mu}$ , es un tensor infinitesimal constante que tiene la propiedad de ser antisimétrico con el fin de garantizar la invariancia de la distancia infinitesimal entre eventos:  $ds^2 = \eta_{\mu\nu} dx^{\mu} dx^{\nu} = \eta_{\mu\nu} dx'^{\mu} dx'^{\nu}$  [2, 4].

Como consecuencia de la transformaciones infinitesimales de Lorentz, los campos se comportan en la forma [1, 4]:

$$\psi'_a(x') = \psi_a(x) + \frac{1}{2} \delta W^{\mu\nu} (I_{\mu\nu})_{ab} \psi_b(x) \quad (3.56)$$

$I_{\mu\nu}$  son conocidos como generadores infinitesimales de las transformaciones de Lorentz y poseen la propiedad de antisimetría:

$$I_{\mu\nu} = -I_{\nu\mu} \quad (3.57)$$

la representación matricial de los generadores  $(I_{\mu\nu})_{ab}$ , depende del tipo de campo estudiado (campo escalar, campo vectorial, campo de Dirac, etc) y como consecuencia de (3.57) existen seis generadores independientes: tres correspondientes a rotaciones espaciales ( $I_{21}, I_{31}, I_{32}$ ) y tres asociados a rotaciones en el espacio-tiempo ( $I_{10}, I_{20}, I_{30}$ ). Los generadores  $I_{\mu\nu}$  satisfacen las siguientes relaciones de conmutación [4]:

$$[I_{\alpha\beta}, I_{\gamma\delta}] = -\eta_{\alpha\gamma}I_{\beta\delta} + \eta_{\alpha\delta}I_{\beta\gamma} + \eta_{\beta\gamma}I_{\alpha\delta} - \eta_{\beta\delta}I_{\alpha\gamma} \quad (3.58)$$

La isotropía en el espacio de Minkowski es la invariancia del Lagrangiano ante una rotación infinitesimal de Lorentz, como consecuencia, las variaciones en coordenadas y campos correspondientes a la simetría de isotropía del espacio-tiempo son [4]:

$$\delta x^\mu = x'^\mu - x^\mu = \delta W^{\mu\nu} x_\nu \quad (3.59)$$

$$\delta\psi_a(x) = \psi'_a(x') - \psi_a(x) = \frac{1}{2}\delta W^{\mu\nu}(I_{\mu\nu})_{ab}\psi_b(x)$$

las transformaciones (3.59), están caracterizadas por seis generadores independientes y de acuerdo al primer teorema de Noether existen seis cargas asociadas al sistema físico que se conservan [4].

Los generadores del grupo de simetría de isotropía en el espacio-tiempo tienen la forma:

$$X^\mu_\beta(x) = x_\beta \quad \Phi_{\beta a(x)} = \frac{1}{2}(I_{\mu\beta})_{ab}\psi_b(x) \quad (3.60)$$

como consecuencia, la ecuación de continuidad (3.30) asociada a la isotropía del espacio de Minkowski, teniendo en cuenta la definición de tensor momentum-energía (3.43), es:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}\delta W^{\alpha\beta}\partial^\mu \left( \left[ \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial^\mu\psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu\partial^\mu\psi_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab}\psi_b \right. \\ \left. + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial^\mu\partial_\nu\psi_a)}(I_{\alpha\beta})_{ab}\partial_\nu\psi_b - 2x_\beta\theta_{\mu\alpha} \right) = 0 \end{aligned} \quad (3.61)$$

al simetrizar el producto:

$$\delta W^{\alpha\beta}\theta_{\mu\alpha}x_\beta = \delta W^{\alpha\beta} \left[ \frac{1}{2}(\theta_{\mu\alpha}x_\beta + \theta_{\mu\beta}x_\alpha) + \frac{1}{2}(\theta_{\mu\alpha}x_\beta - \theta_{\mu\beta}x_\alpha) \right] = \quad (3.62)$$

$$= \frac{1}{2} \delta W^{\alpha\beta} (\theta_{\mu\alpha} x_\beta - \theta_{\mu\beta} x_\alpha)$$

y dado que  $\delta W^{\alpha\beta}$  es un tensor constante, se obtiene que la ecuación de continuidad (3.61), se escribe de la forma:

$$\begin{aligned} \partial_\mu \left( \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \right. \\ \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_\nu \psi_b + \theta^\mu_\beta x_\alpha - \theta^\mu_\alpha x_\beta \right) = 0 \end{aligned} \quad (3.63)$$

La corriente de Noether, asociada a la simetría de isotropía del espacio-tiempo, es un tensor de tercer orden conocido como densidad tensorial de momentum angular-spin, este es definido de la forma:

$$\begin{aligned} \mathcal{M}^\mu_{\alpha\beta} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \\ + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_\nu \psi_b + \theta^\mu_\beta x_\alpha - \theta^\mu_\alpha x_\beta \end{aligned} \quad (3.64)$$

y satisface la ecuación de continuidad:

$$\partial_\mu \mathcal{M}^\mu_{\alpha\beta} = 0 \quad (3.65)$$

La generalización de la densidad tensorial de momentum angular-spin para Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas se expresa como [3]:

$$\begin{aligned} \mathcal{M}^\mu_{\alpha\beta} = \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{m-(i+1)} (-1)^j \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \partial_\mu \prod_{k=0}^j \partial_{\mu_k} \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \psi_a \right)} \right) (I_{\alpha\beta})_{ab} \prod_{l=0}^i \partial_{\nu_l} \psi_b \\ + \theta^\mu_\beta x_\alpha - \theta^\mu_\alpha x_\beta \end{aligned} \quad (3.66)$$

De acuerdo al primer teorema de Noether, la carga asociada al sistema físico como consecuencia de la isotropía del espacio-tiempo, corresponde a:

$$M_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{M}^0_{\alpha\beta} \quad \alpha, \beta = 0, 1, 2, 3 \quad (3.67)$$

y se denomina tensor de momentum angular-spin, este tensor se lo reescribe de la siguiente forma, (ver Apéndice F) [4]:

$$M_{\alpha\beta} = L_{\alpha\beta} + S_{\alpha\beta} \quad (3.68)$$

donde:

$$L_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 [ \pi_{\psi}^a (x_{\alpha} \partial_{\beta} \psi_a - x_{\beta} \partial_{\alpha} \psi_a) + \pi_{\dot{\psi}}^a (x_{\alpha} \partial_{\beta} \dot{\psi}_a - x_{\beta} \partial_{\alpha} \dot{\psi}_a) ] \quad (3.69)$$

$$S_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 [ \pi_{\psi}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \pi_{\dot{\psi}}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \dot{\psi}_b ] \quad (3.70)$$

$L_{\alpha\beta}$  se denomina tensor de momentum angular y  $S_{\alpha\beta}$  es el tensor de spin, la antisimetría del tensor momentum angular-spin  $M_{\alpha\beta} = -M_{\beta\alpha}$ , (ver Apéndice G), implica que existen seis cargas asociadas al sistema físico que se conservan: tres de momentum angular orbital  $L_{ij}$ , y tres de spin  $S_{ij}$  [4].

La generalización del tensor de spin y del tensor de momentum angular para Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas es [3, 6]:

$$S_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 [ \pi_{\psi}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \pi_{\dot{\psi}}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \dot{\psi}_b + \dots + \pi_{\psi^{(m-1)}}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_{b^{(m-1)}} ] \quad (3.71)$$

$$L_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 [ \pi_{\psi}^a (x_{\alpha} \partial_{\beta} \psi_a - x_{\beta} \partial_{\alpha} \psi_a) + \dots + \pi_{\psi^{(m-1)}}^a (x_{\alpha} \partial_{\beta} \psi_{a^{(m-1)}} - x_{\beta} \partial_{\alpha} \psi_{a^{(m-1)}}) ]$$

### 3.5. Simetría de Poincaré

La simetría de Poincaré es la invariancia del Lagrangiano ante una translación en el espacio-tiempo mas una transformación infinitesimal de Lorentz [4]. Bajo el grupo de simetría de Poincaré, las transformaciones en coordenadas y campos son:

$$\delta x^{\mu} = \epsilon^{\mu} + \delta W^{\mu\nu} x_{\nu} \quad \delta \psi_a(x) = \frac{1}{2} \delta W^{\mu\nu} (I_{\mu\nu})_{ab} \psi_b(x) \quad (3.72)$$

donde  $\epsilon^{\mu}$  es un cuadrivector infinitesimal constante que representa la translación espacio-temporal y  $\delta W^{\mu\nu}$  es un tensor infinitesimal constante que representa la rotación infinitesimal

de Lorentz.

La invariancia del Lagrangiano ante el grupo de simetría de Poincaré, teniendo en cuenta la definición de tensor momentum-energía (3.43) y densidad tensorial de momentum angular-spin (3.64), tiene como consecuencia el establecimiento de la siguiente ecuación de continuidad, (ver Apéndice H):

$$\partial_\mu J^\mu = 0 \quad (3.73)$$

con:

$$J^\mu = \frac{1}{2} \delta W^{\alpha\beta} \mathcal{M}_{\alpha\beta}^\mu - \epsilon^\alpha \theta^\mu_\alpha \quad (3.74)$$

De esta manera la carga de Noether asociada al campo es [4]:

$$Q = \frac{1}{2} \delta W^{\alpha\beta} M_{\alpha\beta} - \epsilon^\alpha P_\alpha \quad (3.75)$$

Por lo tanto la invariancia del Lagrangiano ante el grupo de simetría de Poincaré, establece la existencia de 10 cantidades conservadas asociadas al campo: la energía, tres componentes de momentum lineal, tres componentes de momentum angular orbital, y tres componentes de spin [4].

La invariancia del Lagrangiano ante transformaciones infinitesimales de campos y coordenadas implica la existencia de cargas de Noether asociadas al campo, la carga de Noether se denomina generador de simetría e implica la existencia de un grupo de simetría en las leyes de la física, de esta manera si  $Q$  es la carga conservada, entonces la variación global de campos que deja invariante el Lagrangiano es calculada a partir de [4]:

$$\bar{\delta}\psi_a(x) = \psi'_a(x) - \psi_a(x) = \{\psi_a(x), Q\} \quad (3.76)$$

donde los corchetes de Poisson entre dos variables dinámicas  $A(x) = A(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_\dot{\psi}^a)$  y  $B(y) = B(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_\dot{\psi}^a)$  definidas en el espacio de fase  $(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_\dot{\psi}^a)$ , evaluados en tiempos iguales son definidos en la forma [3, 4]:

$$\{A(x), B(y)\}_{x_0=y_0} = \int_\Omega dz^3 \left( \frac{\delta A(x)}{\delta \psi_a(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \pi_\psi^a(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_\psi^a(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \psi_a(z)} \right) \quad (3.77)$$

$$+ \frac{\delta A(x)}{\delta \dot{\psi}_a(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \pi_{\dot{\psi}}^a(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_{\dot{\psi}}^a(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \dot{\psi}_a(z)} \Big)$$

De esta manera  $-\epsilon^\mu P_\mu$  es el generador de simetría por translación en el espacio-tiempo y  $\frac{1}{2}\delta W^{\alpha\beta} M_{\alpha\beta}$  es el generador de simetría por rotaciones infinitesimales de Lorentz. Los generadores de simetría  $P_\mu$  y  $M_{\alpha\beta}$  cumplen con la siguiente relaciones, conocidas como el álgebra de Poincaré [4]:

$$\{P_\mu, P_\nu\} = 0 \tag{3.78}$$

$$\{M_{\mu\nu}, P_\lambda\} = \eta_{\nu\lambda} P_\mu - \eta_{\mu\lambda} P_\nu$$

$$\{M_{\mu\nu}, M_{\sigma\tau}\} = \eta_{\nu\sigma} M_{\mu\tau} + \eta_{\mu\tau} M_{\nu\sigma} - \eta_{\nu\tau} M_{\mu\sigma} - \eta_{\mu\sigma} M_{\nu\tau}$$

### 3.6. Ecuaciones de movimiento de Hamilton

La estructura Lagrangiana de una teoría clásica de campos, asocia a un sistema físico una densidad Lagrangiana la cual describe la dinámica de los campos en el espacio de configuraciones, la evolución temporal del sistema físico esta determinada por las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange, las cuales son deducidas a partir del principio de Hamilton de acción extremal, junto a las condiciones de frontera y campos asintóticos [3, 4, 21, 22].

En la versión Hamiltoniana o canónica de una teoría clásica de campos, la dinámica del sistema físico en el espacio de fase esta determinada por el Hamiltoniano canónico, el cual, para sistemas conservativos corresponde a la componente  $P_0$  del cuadri-momentum del campo  $P_\mu$ . El cuadri-momentum es deducido a partir de la invariancia del Lagrangiano bajo una translación en el espacio-tiempo [1, 4, 18].

La evolución temporal del sistema físico en el espacio de fase esta determinada por las ecuaciones de Hamilton, las cuales son deducidas a partir del principio de Hamilton modificado, mas las condiciones de frontera. La estructura Hamiltoniana es equivalente a la versión Lagrangiana y su importancia radica en la cuantización canónica de campos [3, 9, 21, 22].

El espacio de fase que determina la evolución temporal de un sistema físico descrito por una densidad Lagrangiana de orden  $m$  en las derivadas, esta determinado por los campos linealmente independientes  $(\psi_a, \dot{\psi}_a, \ddot{\psi}_a, \dots, \overset{m-1}{\psi}_a)$  y sus momentos canónicos asociados  $(\pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a, \pi_{\ddot{\psi}}^a, \dots, \pi_{\psi^{(m-1)}}^a)$ , que forman un conjunto de variables canónicas independientes, de manera que el espacio de fase de dimensión  $2Nm$  que define la estructura Hamiltoniana es:

$$(\psi_a, \dot{\psi}_a, \ddot{\psi}_a, \dots, \overset{m-1}{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a, \pi_{\ddot{\psi}}^a, \dots, \pi_{\psi^{(m-1)}}^a) = (\psi_{a(l-1)}, \pi_{\psi^{(l-1)}}^a) \quad (3.79)$$

donde:

$$\psi_{a_l} = \frac{d^l}{dt^l} \psi_a \quad l = 1, 2, \dots, m \quad \psi_{a_0} = \psi_a \quad a = 1, 2, \dots, N \quad (3.80)$$

Para determinar la evolución temporal de un sistema físico descrito por campos en el espacio de fase, consideremos una densidad Lagrangiana de orden dos en las derivadas:

$$\mathcal{L}[\psi_a(x), \partial_\mu \psi_a(x), \partial_\mu \partial_\nu \psi_a(x), x] \quad (3.81)$$

De acuerdo al teorema de Noether, la carga conservada asociada al campo como consecuencia de la invariancia del Lagrangiano ante una translación en el espacio-tiempo es el cuadrimomentum  $P_\mu$ , la componente  $P_0$  corresponde al Hamiltoniano canónico, y tiene la siguiente estructura [3, 4, 9]:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} \right) \quad (3.82)$$

El Hamiltoniano canónico permite describir la dinámica del sistema físico en el espacio de fase  $(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a)$ , donde  $\pi_\psi^a$  y  $\pi_{\dot{\psi}}^a$  son definidos como los momentos canónicos conjugados asociados a las variables  $\psi_a$  y  $\dot{\psi}_a$  respectivamente. Los momentos  $\pi_\psi^a$  y  $\pi_{\dot{\psi}}^a$  son definidos por:

$$\pi_\psi^a = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \quad \pi_{\dot{\psi}}^a = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \quad (3.83)$$

En función de los momentos canónicos, el Hamiltoniano es [3, 6]:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_\psi^a \dot{\psi}_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} \right) = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{H} \quad (3.84)$$

donde  $\mathcal{H}$  es la densidad Hamiltoniana canónica la cual esta definida en el espacio de fase:

$$\mathcal{H}(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a) = \pi_\psi^a \dot{\psi}_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} \quad (3.85)$$

El Hamiltoniano canónico permite pasar del espacio de configuraciones al espacio de fase, es decir del formalismo Lagrangiano al Hamiltoniano [3, 9, 21, 22]. De esta manera utilizando la expresión (3.85), la densidad Lagrangiana toma la forma:

$$\mathcal{L} = \pi_\psi^a \dot{\psi}_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a - \mathcal{H}(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a) \quad (3.86)$$

reemplazando la densidad Lagrangiana en la funcional de acción (2.60), se obtiene:

$$A[\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a] = \int_{\sigma} dx^4 \left[ \pi_\psi^a \dot{\psi}_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a - \mathcal{H}(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a) \right] \quad (3.87)$$

Para deducir las ecuaciones de movimiento en la estructura canónica se utiliza el principio de Hamilton modificado [3, 21, 22, 23]:

*La trayectoria que sigue un sistema físico representado por campos, en el espacio de fase entre los tiempos  $[t_1, t_2]$ , es aquella que hace extremal la funcional de acción (3.87).*

$$\delta A[\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a] = 0 \quad (3.88)$$

la condición de acción extremal se debe cumplir bajo las condiciones de frontera:

$$\delta\psi_a(\mathbf{x}, t_1) = \delta\psi_a(\mathbf{x}, t_2) = 0 \quad \delta\dot{\psi}_a(\mathbf{x}, t_1) = \delta\dot{\psi}_a(\mathbf{x}, t_2) = 0 \quad (3.89)$$

La acción es funcional de los campos linealmente independientes  $(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \pi_{\dot{\psi}}^a)$ ; de manera que al realizar la variación de la acción se debe realizar variaciones independientes de  $\delta\psi_a$ ,  $\delta\dot{\psi}_a$ ,  $\delta\pi_\psi^a$  y  $\delta\pi_{\dot{\psi}}^a$ ; de esta manera:

$$\delta A = \int_{\sigma} dx^4 \left[ \delta\pi_\psi^a \dot{\psi}_a + \pi_\psi^a \delta\dot{\psi}_a + \delta\pi_{\dot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \delta\ddot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi_a} \delta\psi_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\psi}_a} \delta\dot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} \delta\pi_\psi^a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_{\dot{\psi}}^a} \delta\pi_{\dot{\psi}}^a \right] \quad (3.90)$$

utilizando las siguientes expresiones:

$$\pi_\psi^a \delta \dot{\psi}_a = \frac{d}{dt}(\delta \psi_a \pi_\psi^a) - \delta \psi_a \dot{\pi}_\psi^a \quad \pi_\psi^a \delta \ddot{\psi}_a = \frac{d}{dt}(\delta \dot{\psi}_a \pi_\psi^a) - \delta \dot{\psi}_a \dot{\pi}_\psi^a \quad (3.91)$$

se obtiene:

$$\begin{aligned} \delta A = \int_\sigma dx^4 \left[ \delta \pi_\psi^a \left( \dot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} \right) + \delta \pi_\psi^a \left( \ddot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} \right) - \delta \psi_a \left( \dot{\pi}_\psi^a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi_a} \right) \right. \\ \left. - \delta \dot{\psi}_a \left( \dot{\pi}_\psi^a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\psi}_a} \right) + \frac{d}{dt}(\delta \psi_a \pi_\psi^a) + \frac{d}{dt}(\delta \dot{\psi}_a \pi_\psi^a) \right] \end{aligned} \quad (3.92)$$

los siguientes términos son nulos:

$$\int_\sigma dx^4 \frac{d}{dt}(\delta \psi_a \pi_\psi^a) = \int_\Omega dx^3 \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{d}{dt}(\delta \psi_a \pi_\psi^a) = \int_\Omega dx^3 (\delta \psi_a \pi_\psi^a) \Big|_{t_1}^{t_2} = 0 \quad (3.93)$$

$$\int_\sigma dx^4 \frac{d}{dt}(\delta \dot{\psi}_a \pi_\psi^a) = \int_\Omega dx^3 \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{d}{dt}(\delta \dot{\psi}_a \pi_\psi^a) = \int_\Omega dx^3 (\delta \dot{\psi}_a \pi_\psi^a) \Big|_{t_1}^{t_2} = 0$$

como consecuencia de las condiciones de frontera (3.89), de esta manera la variación de la acción es:

$$\begin{aligned} \delta A = \int_\sigma dx^4 \left[ \delta \pi_\psi^a \left( \dot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} \right) + \delta \pi_\psi^a \left( \ddot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} \right) \right. \\ \left. - \delta \psi_a \left( \dot{\pi}_\psi^a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi_a} \right) - \delta \dot{\psi}_a \left( \dot{\pi}_\psi^a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\psi}_a} \right) \right] = 0 \end{aligned} \quad (3.94)$$

Considerando variaciones independientes en los campos  $\delta \psi_a$ ,  $\delta \dot{\psi}_a$ ,  $\delta \pi_\psi^a$ ,  $\delta \dot{\pi}_\psi^a$ ; se deduce las ecuaciones de movimiento de Hamilton para sistemas físicos representado por campos con Lagrangianos de orden dos en las derivadas [3, 21, 22]:

$$\begin{aligned} \dot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} = 0 \quad \dot{\pi}_\psi^a = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\psi}_a} \\ \ddot{\psi}_a - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} = 0 \quad \ddot{\pi}_\psi^a = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\pi}_\psi^a} \\ \dot{\pi}_\psi^a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi_a} = 0 \quad \dot{\pi}_\psi^a = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi_a} \end{aligned} \quad (3.95)$$

$$\dot{\pi}_\psi^a + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\psi}_a} = 0 \quad \dot{\pi}_\psi^a = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\psi}_a}$$

Considerando la siguiente propiedad de derivada funcional [4]:

$$\frac{\delta}{\delta \psi(y)} \int dx F[\psi(x)] = \frac{\partial F[\psi(y)]}{\partial \psi(y)} \quad (3.96)$$

las ecuaciones de Hamilton toman la forma [3, 21, 22]:

$$\begin{aligned} \dot{\psi}_a &= \frac{\delta H_c}{\delta \pi_\psi^a} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} \\ \ddot{\psi}_a &= \frac{\delta H_c}{\delta \pi_\psi^a} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi^a} \\ \dot{\pi}_\psi^a &= -\frac{\delta H_c}{\delta \psi_a} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi_a} \\ \dot{\pi}_\psi^a &= -\frac{\delta H_c}{\delta \dot{\psi}_a} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \dot{\psi}_a} \end{aligned} \quad (3.97)$$

Un elemento importante que se debe definir en el espacio de fase son los paréntesis de Poisson, los cuales son definidos para dos variables dinámicas  $A(x) = A(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \dot{\pi}_\psi^a)$  y  $B(y) = B(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_\psi^a, \dot{\pi}_\psi^a)$ , de la siguiente manera [3, 21, 22]:

$$\begin{aligned} \{A(x), B(y)\}_{x_0=y_0} &= \int_\Omega dz^3 \left( \frac{\delta A(x)}{\delta \psi_b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \pi_\psi^b(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_\psi^b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \psi_b(z)} \right. \\ &\quad \left. + \frac{\delta A(x)}{\delta \dot{\psi}_b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \dot{\pi}_\psi^b(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \dot{\pi}_\psi^b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \dot{\psi}_b(z)} \right) \end{aligned} \quad (3.98)$$

estas cantidades son calculadas a tiempos iguales  $x_0 = y_0$ , y cumplen con las siguientes propiedades:

$$\text{antisimetría:} \quad \{A, B\} = -\{B, A\} \quad (3.99)$$

$$\text{producto:} \quad \{AB, C\} = A\{B, C\} + \{A, C\}B \quad (3.100)$$

$$\text{linealidad:} \quad \{c_1 A + c_2 B, C\} = c_1 \{A, C\} + c_2 \{B, C\} \quad (3.101)$$

Ahora, si se calcula la evolución temporal de  $A(x)$ , se obtiene que [3, 21, 22]:

$$\dot{A}(x) = \int_\Omega dz^3 \left( \frac{\delta A(x)}{\delta \psi_b(z)} \dot{\psi}_b(z) + \frac{\delta A(x)}{\delta \dot{\psi}_b(z)} \ddot{\psi}_b(z) + \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_\psi^b(z)} \dot{\pi}_\psi^b(z) + \frac{\delta A(x)}{\delta \dot{\pi}_\psi^b(z)} \dot{\pi}_\psi^b(z) \right) \quad (3.102)$$

teniendo en cuenta las ecuaciones de movimiento de Hamilton (3.97), se reescribe (3.102) como:

$$\begin{aligned} \dot{A}(x) = \int_{\Omega} dz^3 \left( \frac{\delta A(x)}{\delta \psi_b(z)} \frac{\delta H_c}{\delta \pi_{\psi}^b(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_{\psi}^b(z)} \frac{\delta H_c}{\delta \psi_b(z)} \right. \\ \left. + \frac{\delta A(x)}{\delta \dot{\psi}_b(z)} \frac{\delta H_c}{\delta \pi_{\dot{\psi}}^b(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_{\dot{\psi}}^b(z)} \frac{\delta H_c}{\delta \dot{\psi}_b(z)} \right) \end{aligned} \quad (3.103)$$

de esta manera se puede expresar la evolución temporal de cualquier variable dinámica  $A(x)$  definida en el espacio de fase, en términos de los paréntesis de Poisson (3.98) [3, 21, 22, 23]:

$$\dot{A}(x) = \{A(x), H_c\} \quad (3.104)$$

Las ecuaciones de movimiento de Hamilton para sistemas físicos descritos por Lagrangianos de orden dos en las derivadas, teniendo en cuenta (3.104), son [3, 21, 22]:

$$\begin{aligned} \dot{\psi}_a(x) = \{\psi_a(x), H_c\} \quad \ddot{\psi}_a(x) = \{\dot{\psi}_a(x), H_c\} \\ \dot{\pi}_{\psi}^a(x) = \{\pi_{\psi}^a(x), H_c\} \quad \dot{\pi}_{\dot{\psi}}^a(x) = \{\pi_{\dot{\psi}}^a(x), H_c\} \end{aligned} \quad (3.105)$$

es posible mostrar que los paréntesis de Poisson fundamentales no nulos entre los campos  $(\psi_a, \dot{\psi}_a, \pi_{\psi}^a, \pi_{\dot{\psi}}^a)$ , se expresan como, (ver Apéndice I) [3, 9, 21, 22]:

$$\{\psi_a(x), \pi_{\psi}^b(y)\} = \delta_a^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad \{\dot{\psi}_a(x), \pi_{\dot{\psi}}^b(y)\} = \delta_a^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (3.106)$$

La generalización de la estructura Hamiltoniana para Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas se obtiene en base a la definición del Hamiltoniano canónico (3.52) [3, 21, 22]:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_{\psi}^a \dot{\psi}_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a + \dots + \pi_{\psi^{(m-1)}}^a \psi_{a,m} - \mathcal{L} \right) = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{H} \quad (3.107)$$

junto a la definición de paréntesis de Poisson generalizados evaluados en tiempos iguales entre dos variables dinámicas  $A(x)$  y  $B(y)$  definidas en el espacio de fase  $(\psi_{a(l-1)}, \pi_{\psi^{(l-1)}}^a)$  [3, 21, 22]:

$$\{A(x), B(y)\}_{x_0=y_0} = \int_{\Omega} dz^3 \sum_{l=1}^m \left( \frac{\delta A(x)}{\delta \psi_{b(l-1)}(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \pi_{\psi^{(l-1)}}^b(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_{\psi^{(l-1)}}^b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \psi_{b(l-1)}(z)} \right) \quad (3.108)$$

La evolución temporal de cualquier variable dinámica  $A(x)$  definida en el espacio de fase, es:

$$\dot{A}(x) = \{A(x), H_c\} \quad (3.109)$$

y las ecuaciones de movimiento de Hamilton para sistemas físicos representados por campos con Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas, son [3, 21, 22]:

$$\begin{aligned} \dot{\psi}_{a(l-1)}(x) &= \{\psi_{a(l-1)}(x), H_c\} = \frac{\delta H_c}{\delta \pi_{\psi(l-1)}^a} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_{\psi(l-1)}^a} \\ \dot{\pi}_{\psi(l-1)}^a(x) &= \{\pi_{\psi(l-1)}^a(x), H_c\} = -\frac{\delta H_c}{\delta \psi_{a(l-1)}} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi_{a(l-1)}} \end{aligned} \quad (3.110)$$

se determina que los paréntesis de Poisson fundamentales no nulos entre los campos  $\psi_{a(l-1)}$  y  $\pi_{\psi(l-1)}^a$ , tienen la forma, (ver Apéndice I) [3, 21, 22]:

$$\{\psi_{a(l-1)}(x), \pi_{\psi(l-1)}^b(y)\} = \delta_a^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (3.111)$$

Las ecuaciones de movimiento de Hamilton (3.110) constituyen un conjunto de  $2Nm$  ecuaciones diferenciales de primer orden en las derivadas temporales para los campos linealmente independientes  $(\psi_{a(l-1)}, \pi_{\psi(l-1)}^a)$ ; para determinar una solución única se requieren  $2Nm$  condiciones iniciales.

### 3.7. Segundo teorema de Noether

El teorema de Noether es consecuencia de la invariancia de la acción ante el grupo de simetría de transformaciones infinitesimales en coordenadas y campos [1, 4, 19]:

$$L^a \bar{\delta} \psi_a + \partial_\mu J^\mu = 0 \quad (3.112)$$

Si se considera un grupo de simetría finito que depende de  $r$  parámetros constantes (3.27), el primer teorema de Noether establece la ecuación de continuidad (3.30), como consecuencia de la ecuación de continuidad y de la condición de campos asintóticos, existen  $r$  cargas

independientes asociadas al campo que son conservadas (3.37) [1, 4].

El segundo teorema de Noether, establece que la invariancia del Lagrangiano ante un grupo de simetría infinito, es decir simetrías de gauge locales, implica: la existencia de cantidades conservadas, el cumplimiento de las identidades de Bianchi, y un Lagrangiano singular, resultado en sistemas dinámicos con vínculos [1, 5, 18, 19]. Dirac estableció el método para el estudio canónico de estos sistemas, método que es fundamental en la cuantización de este tipo de teorías [20, 21].

Un grupo de simetría infinito o simetrías gauge locales, depende de  $r$  parámetros definidos en el espacio-tiempo, de esta manera, el grupo de transformaciones infinitesimales en coordenadas y campos conocido, como transformaciones gauge locales, que dejan invariante la acción, es definido por [5]:

$$\delta x^\mu = x'^\mu - x^\mu = \epsilon^\beta(x) X_\beta^\mu(x) \quad (3.113)$$

$$\delta \psi_a(x) = \psi'_a(x') - \psi_a(x) = \epsilon^\beta(x) \Phi_{\beta a}(\psi, x) + \epsilon^{\beta, \mu}(x) \varphi_{\mu \beta a}(\psi, x)$$

donde  $\epsilon^\beta(x)$  con  $\beta = 1, 2, \dots, r$ ; es un parámetro definido en el espacio-tiempo. Como la estructura del espacio-tiempo es continua a cada evento  $x$  en el espacio de Minkowski le corresponde un valor de  $\epsilon^\beta(x)$ , lo que le da el carácter de infinito al grupo de simetría. Además  $\epsilon^{\beta, \mu}(x) \equiv \partial^\mu \epsilon^\beta(x)$  y  $X_\beta^\mu(x)$ ,  $\Phi_{\beta a}(\psi, x)$ ,  $\varphi_{\mu \beta a}(\psi, x)$ ; son los generadores del grupo de simetría infinito [1, 5, 18, 19].

La variación global de campos, ecuación (3.5), para el grupo de transformaciones gauge locales, se puede reescribir utilizando (3.113), en la forma:

$$\bar{\delta} \psi_a(x) = \delta \psi_a(x) - \delta x^\mu \partial_\mu \psi_a(x) = \epsilon^\beta (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\mu \partial_\mu \psi_a) + \epsilon^{\beta, \mu} \varphi_{\mu \beta a} \quad (3.114)$$

Integrando en el espacio el teorema de Noether (3.112) y al sustituir la expresión (3.114):

$$\int_{\Omega} dx^3 (L^a \bar{\delta} \psi_a + \partial_\mu J^\mu) = \quad (3.115)$$

$$\begin{aligned}
 &= \int_{\Omega} dx^3 \{ L^a [\epsilon^{\beta} (\Phi_{\beta a} - X^{\mu}_{\beta} \partial_{\mu} \psi_a) + \epsilon^{\beta, \mu} \varphi_{\mu \beta a}] + \partial_{\mu} J^{\mu} \} = \\
 &= \int_{\Omega} dx^3 \epsilon^{\beta} \{ L^a (\Phi_{\beta a} - X^{\mu}_{\beta} \partial_{\mu} \psi_a) - \partial^{\mu} (L^a \varphi_{\mu \beta a}) \} + \int_{\Omega} dx^3 \partial^{\mu} (L^a \epsilon^{\beta} \varphi_{\mu \beta a} + J_{\mu}) = 0
 \end{aligned}$$

La corriente de Noether  $J_{\mu}$ , para Lagrangianos de segundo orden expresada en términos del grupo de transformaciones gauges locales, toma la forma, (ver Apéndice J):

$$J_{\mu} = \epsilon^{\beta} j_{\mu \beta} + \epsilon^{\beta, \alpha} F_{\mu \alpha \beta} + \epsilon^{\beta, \alpha \nu} G_{\mu \nu \alpha \beta} \quad (3.116)$$

donde:

$$\begin{aligned}
 j^{\mu}_{\beta} &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \psi_a)} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \partial_{\mu} \psi_a)} \right) \right] (\Phi_{\beta a} - X^{\alpha}_{\beta} \partial_{\alpha} \psi_a) \\
 &\quad + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial_{\nu} \psi_a)} \partial_{\nu} (\Phi_{\beta a} - X^{\alpha}_{\beta} \partial_{\alpha} \psi_a) + \mathcal{L} X^{\mu}_{\beta}
 \end{aligned} \quad (3.117)$$

$$\begin{aligned}
 F^{\mu}_{\alpha \beta} &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \psi_a)} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \partial_{\mu} \psi_a)} \right) \right] \varphi_{\alpha \beta a} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial_{\nu} \psi_a)} \partial_{\nu} \varphi_{\alpha \beta a} \\
 &\quad + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial^{\alpha} \psi_a)} (\Phi_{\beta a} - X^{\rho}_{\beta} \partial_{\rho} \psi_a)
 \end{aligned} \quad (3.118)$$

$$G^{\mu}_{\nu \alpha \beta} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial^{\nu} \psi_a)} \varphi_{\alpha \beta a} \quad (3.119)$$

Al sustituir (3.116), en la expresión  $\partial^{\mu} (L^a \epsilon^{\beta} \varphi_{\mu \beta a} + J_{\mu})$ , permite reescribir la ecuación (3.115) en la forma:

$$\begin{aligned}
 &\int_{\Omega} dx^3 (L^a \delta \psi_a + \partial_{\mu} J^{\mu}) = \\
 &= \int_{\Omega} dx^3 \epsilon^{\beta} [L^a (\Phi_{\beta a} - X^{\mu}_{\beta} \partial_{\mu} \psi_a) - \partial^{\mu} (L^a \varphi_{\mu \beta a}) + \partial^{\mu} (L^a \varphi_{\mu \beta a} + j_{\mu \beta})] \\
 &\quad + \int_{\Omega} dx^3 \epsilon^{\beta, \mu} [L^a \varphi_{\mu \beta a} + j_{\mu \beta} + \partial^{\alpha} F_{\alpha \mu \beta}] \\
 &\quad + \int_{\Omega} dx^3 \epsilon^{\beta, \alpha \mu} [F_{\mu \alpha \beta} + \partial^{\nu} G_{\nu \mu \alpha \beta}] \\
 &\quad + \int_{\Omega} dx^3 \epsilon^{\beta, \alpha \nu \mu} G_{\mu \nu \alpha \beta} = 0
 \end{aligned} \quad (3.120)$$

Utilizando el hecho que la función  $\in^\beta$  y sus derivadas:  $(\in^{\beta,\mu}, \in^{\beta,\alpha\mu}, \in^{\beta,\alpha\nu\mu})$ ; son linealmente independientes, permite garantizar que la anterior identidad se cumple si las siguientes relaciones son validas:

$$L^a(\Phi_{\beta a} - X^\mu_\beta \partial_\mu \psi_a) - \partial^\mu(L^a \varphi_{\mu\beta a}) + \partial^\mu(L^a \varphi_{\mu\beta a} + j_{\mu\beta}) = 0 \quad (3.121)$$

$$L^a \varphi_{\mu\beta a} + j_{\mu\beta} + \partial^\alpha F_{\alpha\mu\beta} = 0 \quad (3.122)$$

$$F_{\mu\alpha\beta} + \partial^\nu G_{\nu\mu\alpha\beta} = 0 \quad (3.123)$$

$$G_{\mu\nu\alpha\beta} = 0 \quad (3.124)$$

al sustituir la expresión (3.124) en (3.123), se obtiene:

$$F_{\mu\alpha\beta} = 0 \quad (3.125)$$

lo que implica:

$$\partial^\mu(L^a \varphi_{\mu\beta a} + j_{\mu\beta}) = 0 \quad (3.126)$$

La invariancia de la acción ante transformaciones gauge locales, tiene como consecuencia que el tensor  $\Theta_{\mu\beta} \equiv L^a \varphi_{\mu\beta a} + j_{\mu\beta}$ , se conserva [5]:

$$\partial^\mu \Theta_{\mu\beta} = 0 \quad (3.127)$$

además, se debe garantizar el cumplimiento de la identidades generalizadas de Bianchi [5]:

$$L^a(\Phi_{\beta a} - X^\mu_\beta \partial_\mu \psi_a - \partial^\mu \varphi_{\mu\beta a}) - (\partial^\mu L^a) \varphi_{\mu\beta a} = 0 \quad (3.128)$$

de manera que las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange no son independientes [5].

Las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange, para Lagrangianos de segundo orden son:

$$L^a = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \psi_a)} \right) + \partial_\mu \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \quad (3.129)$$

y pueden ser escritas en la forma (ver Apéndice K):

$$L^a = W^{\gamma\alpha\mu\nu ab} \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b + V^a(\psi_a, \partial_\mu \psi_a, \partial_\mu \partial_\nu \psi_a, \partial_\mu \partial_\nu \partial_\alpha \psi_a) \quad (3.130)$$

donde:

$$W^{\gamma\alpha\mu\nu ab} = \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \quad (3.131)$$

Al sustituir (3.130), en las identidades de Bianchi (3.128), se obtendrá que:

$$\begin{aligned} L^a(\Phi_{\beta a} - X^\mu_{\beta} \partial_\mu \psi_a - \partial^\mu \varphi_{\mu\beta a}) - \varphi_{\theta\beta a}(\partial^\theta V^a) \\ - \varphi_{\theta\beta a}(\partial^\theta W^{\gamma\alpha\mu\nu ab}) \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b - \varphi_{\theta\beta a} W^{\gamma\alpha\mu\nu ab} \partial^\theta \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b = 0 \end{aligned} \quad (3.132)$$

Para Lagrangianos de segundo orden en las derivadas, las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange (3.130), es un conjunto de N ecuaciones diferenciales de orden 4 en las derivadas temporales, y son escritas de forma general, de la siguiente manera [6]:

$$L^a = W_0^{ab} \ddot{\psi}_b + H^a(\psi_a, \partial_\mu \psi_a, \partial_\mu \partial_\nu \psi_a, \partial_\mu \partial_\nu \partial_\alpha \psi_a) = 0 \quad (3.133)$$

donde  $W_0^{ab}$ , es definida como la matriz Hessiana [5]:

$$W_0^{ab} = \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_b \partial \ddot{\psi}_a} \quad (3.134)$$

Como consecuencia del hecho que las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange son como máximo de cuarto orden en las derivadas temporales, el término que contiene cinco derivadas en las identidades de Bianchi (3.132), se debe anular:

$$\varphi_{\theta\beta a} W^{\gamma\alpha\mu\nu ab} \partial^\theta \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b = 0 \quad (3.135)$$

los campos  $\psi_b$  y sus derivadas  $\partial^\theta \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b$ , son linealmente independientes, así se debe garantizar:

$$\varphi_{\theta\beta a} W^{\gamma\alpha\mu\nu ab} = 0 \quad (3.136)$$

Al considerar índices temporales en (3.136), se obtiene la siguiente ecuación de autovalores [5]:

$$\varphi_{0\beta a} W_0^{ab} = a_\beta \varphi_b = 0 \quad \beta = 1, 2, \dots, r \quad (3.137)$$

de manera que existen  $N-r$  autovalores nulos  $a_i = 0$ , con  $i = 1, 2, \dots, N-r$ ; correspondientes a los autovectores  $\varphi_b \neq 0$ . Cuando se diagonaliza la matriz Hessiana, los autovalores se

ubicar en la diagonal principal, lo que establece que el determinante de esta matriz es nulo  $|W_0^{ab}| = 0$ , es decir el Lagrangiano es singular.

Por lo tanto, la invariancia de la acción ante transformaciones gauges locales, implica: la conservación de  $r$  cargas, el cumplimiento de las identidades de Bianchi, y un Lagrangiano singular, como consecuencia, el Lagrangiano describe un sistema dinámico con vínculos [5, 19]. Ahora, que el Lagrangiano sea singular no implica que la acción sea invariante por transformaciones gauges locales [5].

# Capítulo 4

## Teoría electromagnética de Podolsky

Como es conocido, la teoría electromagnética de Maxwell tiene una dependencia  $r^{-1}$  en el potencial electrostático de Coulomb para una carga eléctrica puntual. Este hecho, tiene como consecuencia divergencias en el origen tanto en la energía como en el potencial electrostático [24]. Una solución a este tipo de problemas fue propuesta por Podolsky y Schwed en el año de 1948 [7], y consistía en una generalización de la teoría del electromagnetismo al adicionar un término de segundo orden en las derivadas en el campo electromagnético  $A_\mu$ . De esta manera, el Lagrangiano que describirá la teoría electromagnética de Podolsky, como es conocida, es [6]:

$$\mathcal{L} = -\frac{1}{4}F_{\mu\nu}F^{\mu\nu} + a^2\partial_\lambda F^{\alpha\lambda}\partial^\rho F_{\alpha\rho} \quad (4.1)$$

siendo  $a$  un parámetro constante con dimensiones de longitud y juega el papel de un cut-off.  $F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$ , es el tensor de campo electromagnético expresado en término del campo  $A_\mu(x) = (\varphi, -\mathbf{A})$ ; donde  $\varphi$  representa el potencial escalar y  $\mathbf{A}$  representa el potencial vectorial magnético.

La teoría electromagnética de Podolsky se reduce a la teoría de Maxwell en el límite  $a \rightarrow 0$ , y se caracteriza por una contribución finita en el origen a la energía del campo al igual que al potencial de una carga eléctrica puntual [6, 25, 26, 27]. La versión cuántica de esta teoría determina la existencia de fotones masivos con una masa  $m_\gamma = \frac{\hbar}{ac}$  [25, 27]. Un estudio de la influencia del potencial electrostático de Podolsky en la teoría del estado fundamental del átomo de hidrógeno ha permitido establecer límites para la constante  $a$ , ( $a \leq 5,56 fm$ ); y para la masa de los fotones ( $m_\gamma \geq 35,51 MeV$ ) [25]. Esta masa se interpreta como una escala de energía que caracteriza el régimen en el que la teoría de Podolsky se torna efectiva. Como consecuencia del pequeño valor de la constante de Podolsky (menor que el radio

de Bhor  $a_0 = 52,9$  pm), el electromagnetismo de Maxwell es válido hasta pequeñas escalas de longitud, de manera que no se tiene la suficiente precisión para determinar el valor experimental de  $a$  mediante experimentos clásicos de electromagnetismo y si el modelo de Podolsky es correcto se esperan desviaciones de la electrodinámica de Maxwell en escalas de alta energía [25, 27].

La teoría electromagnética de Podolsky es invariante ante el grupo de simetría global de Poincaré [4], como consecuencia del primer teorema de Noether, las cargas asociadas a este grupo de simetría son: la energía, el momentum lineal, el momentum angular, y el spin. Además, es una teoría gauge  $U(1)$ , es decir, invariante por transformaciones gauges locales del cuadvivector potencial, por lo tanto, de acuerdo al segundo teorema de Noether: existe una ecuación de continuidad, se debe exigir el cumplimiento de las identidades de Bianchi, y posee un Lagrangiano singular [5, 19].

El hecho que las variables dinámicas de la teoría de Podolsky no son independientes, es decir, que existen vínculos [6, 28], hace necesario que el estudio de la estructura canónica se debe desarrollar por medio del método de Dirac [20]. La teoría de Podolsky posee vínculos de primera clase, lo que implica fijar condiciones de gauge. En el estudio de la estructura Hamiltoniana de la teoría electromagnética de Podolsky vía método de Dirac, se impondrá la versión generalizada de la condición de gauge de radiación [6].

## 4.1. Simetrías gauge locales en la teoría de Podolsky

La teoría electromagnética de Podolsky es una teoría gauge  $U(1)$ , lo que significa que el Lagrangiano que la describe es invariante por las siguientes transformaciones gauge locales del cuadvivector potencial  $A_\mu$  [24]:

$$A'_\mu(x) = A_\mu(x) + \partial_\mu \epsilon(x) \quad (4.2)$$

$$\delta A_\mu \equiv A'_\mu(x) - A_\mu(x) = \partial_\mu \epsilon(x)$$

Esto quiere decir que:  $\mathcal{L}[A_\mu(x)] = \mathcal{L}'[A'_\mu(x)]$ , (ver Apéndice L). Los generadores del grupo de simetría  $U(1)$ , son:

$$X^\mu_\beta(x) = 0 \quad \Phi_{\beta\alpha}(\psi, x) = 0 \quad \varphi_{\mu\beta\alpha}(\psi, x) = \mathbf{I} \quad (4.3)$$

La función  $\in (x)$  definida en el espacio-tiempo es arbitraria, como consecuencia, el cuadvector potencial no se determina de manera única. El hecho de fijar condiciones sobre el cuadvector  $A_\mu$ , para exigir el cumplimiento de determinadas propiedades físicas; se conoce como condiciones de gauge. Por ejemplo, en la electrodinámica de Maxwell al exigir el cumplimiento de la ecuación de onda por parte del cuadvector potencial, se debe fijar la condición de gauge de Lorenz [24].

Como consecuencia del segundo teorema de Noether, el Lagrangiano que describe la teoría electromagnética de Podolsky es singular, de manera que el determinante de la matriz Hessiana es nulo, (ver Apéndice M) [6, 28]:

$$|W_0^{\mu\nu}| = \left| \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}_\nu \partial \ddot{A}_\mu} \right| = |2a^2(\eta^{\mu\nu} - \eta^{\mu 0} \eta^{0\nu})| = -2a^2 \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 0 \quad (4.4)$$

El rango de esta matriz es tres ( $R = 3$ ), por lo tanto existe  $(N - R) = (4 - 3) = 1$ , un vínculo a nivel Lagrangiano, y dos vínculos primarios a nivel Hamiltoniano [5].

Las identidades de Bianchi [1], consecuencia del segundo teorema de Noether; son definidas para el caso de la teoría electromagnética de Podolsky en la forma:

$$\partial_\mu F_{\nu\alpha} + \partial_\alpha F_{\mu\nu} + \partial_\nu F_{\alpha\mu} = 0 \quad (4.5)$$

y la ecuación de continuidad (3.127), con  $j_{\mu\beta} = 0$ , es:

$$\partial_\mu L^\mu = 0 \quad (4.6)$$

## 4.2. Ecuaciones de campo de la teoría de Podolsky

Las ecuaciones de campo de la teoría de Podolsky son [6, 28], (ver Apéndice N):

$$(1 + 2a^2\Box)\partial_\lambda F^{\lambda\alpha} = 0 \quad (4.7)$$

que en términos del cuadvivector potencial pueden ser escritas como:

$$(1 + 2a^2\Box)\Box A^\alpha - \partial^\alpha(1 + 2a^2\Box)\partial_\lambda A^\lambda = 0 \quad (4.8)$$

Del conjunto de cuatro ecuaciones de campo (4.8), solo tres son de cuarto orden en las derivadas temporales, de tal manera que una ecuación de campo ( $\alpha = 0$ ), corresponde a un vínculo a nivel Lagrangiano.

La teoría electromagnética de Podolsky es una teoría gauge  $U(1)$ , como consecuencia, el cuadvivector potencial no se determina de manera única. Si se exige el cumplimiento de la ecuación de onda generalizada por parte del campo  $A_\mu$ :

$$(1 + 2a^2\Box)\Box A^\alpha = 0 \quad (4.9)$$

se debe fijar sobre  $A_\mu$  la siguiente condición generalizada del gauge de Lorenz [6] :

$$(1 + 2a^2\Box)\partial_\lambda A^\lambda = 0 \quad (4.10)$$

Utilizando las ecuaciones de campo (4.5), (4.7), y la representación matricial del tensor de campo electromagnético  $F_{\mu\nu}$ , (ver (4.206)); es posible obtener las ecuaciones de campo de la teoría electromagnética de Podolsky (ecuaciones de Maxwell generalizadas) en términos de los campos fundamentales: eléctrico  $\mathbf{E}$  y magnético  $\mathbf{B}$ , (ver Apéndice O) [6, 26]:

$$(1 + 2a^2\Box)\nabla \cdot \mathbf{E} = 0 \quad (4.11)$$

$$(1 + 2a^2\Box)(\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B}) = 0 \quad (4.12)$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad (4.13)$$

$$\dot{\mathbf{B}} + \nabla \times \mathbf{E} = 0 \quad (4.14)$$

Las ecuaciones (4.11) y (4.12), son las versiones generalizadas de la ley de Gauss y Ampère respectivamente, en cuanto que (4.13) es la divergencia del campo magnético y (4.14) es la ley de inducción de Faraday

La ecuación (4.13) implica: la no existencia de monopolos magnéticos, y el hecho que las líneas de campo magnético son cerradas. Esta ecuación garantiza que el campo magnético puede ser escrito en términos del rotacional de un campo vectorial; denominado potencial vectorial magnético  $\mathbf{A}$  [24]:

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad \iff \quad \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} \quad (4.15)$$

La ecuación (4.14) es simplemente la ley de inducción de Faraday que en forma integral se escribe en la forma:

$$\int_s \dot{\mathbf{B}} \cdot d\mathbf{s} + \oint_c \mathbf{E} \cdot d\mathbf{r} = 0 \quad (4.16)$$

y establece que un cambio en el flujo magnético a través de una superficie  $s$  induce un campo eléctrico a lo largo de la trayectoria  $c$  que limita  $s$

Al sustituir (4.15) en (4.14), permite expresar el campo eléctrico en términos de un potencial escalar  $\varphi$ , y el potencial vectorial magnético  $\mathbf{A}$ :

$$\mathbf{E} = -\nabla\varphi - \partial_0\mathbf{A} \quad (4.17)$$

lo que permite definir el cuadrivector potencial en la forma:  $A_\mu(x) = (\varphi, -\mathbf{A})$  [24].

La ecuación diferencial que describe el potencial electrostático de una carga eléctrica puntual  $e$ , en la teoría electromagnética de Podolsky se obtiene considerando  $A^\mu = [\varphi(r), 0]$ ; de tal manera que (4.9) se escribe en la forma [26, 27]:

$$-(1 - 2a^2\nabla^2)\nabla^2\varphi(r) = \rho(r) = e\delta(r) \quad (4.18)$$

donde  $\rho(r)$  es la densidad de carga eléctrica puntual. La solución de (4.18), utilizando transformada de Fourier, es un potencial electrostático tipo Yukawa [26, 27, 29]:

$$\varphi(r) = \frac{e}{4\pi} \frac{1 - e^{-\frac{r}{a}}}{r} \quad (4.19)$$

y cuenta con las siguientes propiedades: un valor finito en el origen, converge al potencial de Coulomb para  $r \gg a$ , y es de tipo asintótico:

$$\varphi(r) = \begin{cases} \lim_{r \rightarrow 0} \varphi(r) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{e}{4\pi} \frac{1 - e^{-\frac{r}{a}}}{r} = \frac{e}{4\pi a} \\ r \gg a & \varphi(r) = \frac{e}{4\pi} \frac{1}{r} \\ \lim_{r \rightarrow \infty} \varphi(r) = 0 \end{cases} \quad (4.20)$$

El campo electrostático para una carga eléctrica puntual es de tipo central [26]:

$$\mathbf{E}(r) = -\nabla\varphi = \frac{e}{4\pi} \left( \frac{1 - e^{-\frac{r}{a}}}{r^2} - \frac{e^{-\frac{r}{a}}}{ar} \right) \mathbf{e}_r \quad (4.21)$$

de manera que el flujo eléctrico es [26]:

$$\oint_s \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} = e \left[ 1 - e^{-\frac{r}{a}} \left( 1 + \frac{r}{a} \right) \right] = \begin{cases} 0 & r \ll a \\ e & r \gg a \end{cases} \quad (4.22)$$

Como consecuencia, para  $r \gg a$ , el flujo es proporcional a la carga eléctrica contenida en el volumen  $v$ . En el caso electrostático  $\nabla \times \mathbf{E} = 0$ , por lo tanto el campo eléctrico es conservativo.

### 4.3. Cargas conservadas en la teoría de Podolsky

La teoría electromagnética de Podolsky es invariante ante el grupo global de Poincaré, como consecuencia del primer teorema de Noether, las cargas conservadas son: la energía, el

momentum lineal, el momentum angular orbital, y el spin [1, 4, 6].

### 4.3.1. Energía del campo electromagnético

El tensor momentum-energía es [6], (ver Apéndice P):

$$\begin{aligned} \theta^\mu_\alpha = & F^{\nu\mu} F_{\alpha\nu} + \frac{1}{4} \eta^\mu_\alpha F^{\rho\nu} F_{\rho\nu} + a^2 \eta^\mu_\alpha (\partial^\rho F_{\nu\rho} \partial_\lambda F^{\nu\lambda} + F^{\rho\nu} \square F_{\rho\nu}) \\ & - 2a^2 (F^{\mu\nu} \square F_{\alpha\nu} + F_{\alpha\nu} \square F^{\mu\nu} + \partial_\nu F^{\mu\nu} \partial^\rho F_{\alpha\rho}) \end{aligned} \quad (4.23)$$

La energía del campo electromagnético para la teoría de Podolsky, en términos de los campos: eléctrico y magnético, se define de la forma [6], (ver Apéndice Q):

$$\begin{aligned} E = & \int_{\Omega} dx^3 \theta^0_0 \\ = & \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \frac{1}{2} (\mathbf{E}^2 + \mathbf{B}^2) + a^2 [ -(\nabla \cdot \mathbf{E})^2 + 2(\mathbf{E} \cdot \square \mathbf{E} + \mathbf{B} \cdot \square \mathbf{B}) - (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})^2 ] \right\} \end{aligned} \quad (4.24)$$

En el caso electrostático ( $\dot{\mathbf{E}} = 0$ ,  $\mathbf{B} = 0$ ); y considerando el hecho que el campo eléctrico tiene un comportamiento asintótico, se obtiene la siguiente expresión para la energía electrostática [6]:

$$E = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \frac{1}{2} \mathbf{E}^2 - a^2 (\nabla \cdot \mathbf{E})^2 \right\} \quad (4.25)$$

Teniendo en cuenta la expresión de campo eléctrico (4.21), la energía electrostática de una carga eléctrica puntual en la teoría electromagnética de Podolsky se define de manera finita y positiva [26]:

$$E = \frac{e^2}{2a} \quad (4.26)$$

### 4.3.2. Momentum lineal del campo electromagnético

El momentum lineal del campo electromagnético para la teoría de Podolsky, en términos de los campos: eléctrico y magnético, es, (ver Apéndice R):

$$P_i = \int_{\Omega} dx^3 \theta^0_i \quad (4.27)$$

$$= \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \mathbf{E} \times \mathbf{B} + 2a^2 [\mathbf{E} \times \square \mathbf{B} - \mathbf{B} \times \square \mathbf{E} + \nabla \cdot \mathbf{E} (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})] \right\}_i$$

La generalización del vector de Poynting en la teoría electromagnética de Podolsky, se define de la forma:

$$S_i = \frac{c}{4\pi} \theta_i^0 \quad (4.28)$$

$$\mathbf{S} = \frac{c}{4\pi} \left\{ \mathbf{E} \times \mathbf{B} + 2a^2 [\mathbf{E} \times \square \mathbf{B} - \mathbf{B} \times \square \mathbf{E} + \nabla \cdot \mathbf{E} (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})] \right\}$$

y es quien determina la dirección de propagación de la onda electromagnética. El flujo de energía del campo electromagnético es [15, 24]:

$$\Phi = \int_s \mathbf{S} \cdot d\mathbf{s} \quad (4.29)$$

### 4.3.3. Momentum angular orbital del campo electromagnético

El momentum angular orbital del campo electromagnético [4, 24]; para la teoría de Podolsky es:

$$\begin{aligned} L_{ij} &= \int_{\Omega} dx^3 (x_i \theta_j^0 - x_j \theta_i^0) = \frac{1}{c^2} \int_{\Omega} dx^3 (x_i S_j - x_j S_i) \\ &= \frac{1}{c^2} \int_{\Omega} dx^3 \epsilon^{kij} x_i S_j = \frac{1}{c^2} \int_{\Omega} dx^3 (\mathbf{r} \times \mathbf{S})_k \end{aligned} \quad (4.30)$$

por lo tanto:

$$\mathbf{L} = \frac{1}{c^2} \int_{\Omega} dx^3 (\mathbf{r} \times \mathbf{S}) \quad (4.31)$$

### 4.3.4. Spin del campo electromagnético

El tensor de spin para la teoría electromagnética de Podolsky es definido de la siguiente manera:

$$\begin{aligned} S_{\mu\nu} &= \int_{\Omega} dx^3 \left( \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{A}^\alpha} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}^\alpha} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{A}^\alpha)} \right) \right] (I_{\mu\nu})^{\alpha\beta} A_\beta \right. \\ &\quad \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}^\alpha} (I_{\mu\nu})^{\alpha\beta} \dot{A}_\beta \right) \end{aligned} \quad (4.32)$$

Utilizando las expresiones (4.240), (4.241), y la representación matricial de los generadores de rotaciones de Lorentz para un campo vectorial [4]:  $(I_{\mu\nu})^{\alpha\beta} = \eta^\alpha_\mu \eta^\beta_\nu - \eta^\alpha_\nu \eta^\beta_\mu$ ; el tensor de spin se reescribe en la forma:

$$\begin{aligned}
 S_{\mu\nu} = \int_{\Omega} dx^3 \{ & A_\nu (F_{\mu 0} + 2a^2 \partial_0 \partial^\rho F_{\mu\rho} - 4a^2 \eta_{\mu k} \partial^k \partial_\rho F^{0\rho}) \\
 & - A_\mu (F_{\nu 0} + 2a^2 \partial_0 \partial^\rho F_{\nu\rho} - 4a^2 \eta_{\nu k} \partial^k \partial_\rho F^{0\rho}) \\
 & + 2a^2 \dot{A}_\nu (\eta_{\mu 0} \partial_\rho F^{0\rho} - \partial^\rho F_{\mu\rho}) \\
 & - 2a^2 \dot{A}_\mu (\eta_{\nu 0} \partial_\rho F^{0\rho} - \partial^\rho F_{\nu\rho}) \}
 \end{aligned} \tag{4.33}$$

El spin en términos del campo eléctrico, el campo magnético, y el potencial vector; es (ver Apéndice S) [4]:

$$\begin{aligned}
 S_{ij} = \int_{\Omega} dx^3 \{ & \mathbf{A} \times \mathbf{E} \\
 & + 2a^2 [ \mathbf{A} \times \ddot{\mathbf{E}} - \mathbf{A} \times (\nabla \times \dot{\mathbf{B}}) + 2a^2 \mathbf{A} \times \nabla (\nabla \cdot \mathbf{E}) - \dot{\mathbf{A}} \times \dot{\mathbf{E}} + \dot{\mathbf{A}} \times (\nabla \times \mathbf{B}) ] \}
 \end{aligned} \tag{4.34}$$

#### 4.4. Estructura Hamiltoniana de la teoría de Podolsky

El estudio de la estructura canónica de un sistema dinámico con vínculos se desarrolla por medio del algoritmo de Dirac-Bergmann [20, 30, 31]. En la teoría electromagnética de Podolsky, el espacio de fase completo  $\Gamma$ , esta conformado por los campos linealmente independientes  $(A_\mu, \dot{A}_\mu)$ , y sus momentos canónicos conjugados  $(\pi_A^\mu, \pi_{\dot{A}}^\mu)$ . Utilizando las siguientes notaciones:  $(\dot{A}_\mu \equiv \bar{A}_\mu, \pi_A^\mu \equiv p^\mu, \pi_{\dot{A}}^\mu \equiv \pi^\mu)$ ; el espacio de fase completo de dimensión  $2Nm = (2)(4)(2) = 16$ , es:

$$\Gamma : (A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu) \tag{4.35}$$

Los momentos canónicos  $(p^\mu, \pi^\mu)$  tienen la siguiente forma, (ver Apéndice T) [6, 28]:

$$\pi^\alpha = 2a^2 (\eta^{\alpha 0} \partial_\rho F^{0\rho} - \partial_\rho F^{\alpha\rho}) \tag{4.36}$$

$$p^\alpha = F^{\alpha 0} + 2a^2 (\partial_0 \partial_\rho F^{\alpha\rho} - 2a^2 \eta^{\alpha k} \partial_k \partial_\rho F^{0\rho}) \tag{4.37}$$

#### 4.4.1. Vínculos primarios y Hamiltoniano canónico

La singularidad del Lagrangiano que describe la teoría electromagnética de Podolsky, implica, a nivel Hamiltoniano, que las variables dinámicas que definen el espacio de fase  $\Gamma$  no son independientes, debido a la existencia de dos vínculos primarios, los cuales surgen de la definición de momentos canónicos (4.36), y (4.37):

$$\pi^0 = 0 \quad (4.38)$$

$$\pi^i = -2a^2 \partial_\rho F^{i\rho} \quad (4.39)$$

$$p^0 = \partial_i \pi^i \quad (4.40)$$

$$p^i = F^{i0} + 2a^2 (\partial_0 \partial_\rho F^{i\rho} - 2a^2 \eta^{ik} \partial_k \partial_\rho F^{0\rho}) \quad (4.41)$$

Las relaciones (4.38) y (4.40) establecen los vínculos primarios de la teoría. Estas relaciones reducen el espacio de fase inicial  $\Gamma$  a un espacio de fase reducido  $\Gamma_c$ , de dimensión 14:

$$\Gamma_c : (A_\mu, \bar{A}_\mu, p^i, \pi^i) \quad (4.42)$$

Los vínculos primarios determinan relaciones entre las variables dinámicas de la teoría de Podolsky [20, 30, 31], de manera que estas no son independientes. Ellos surgen de la definición de momentos canónicos y son definidos de la siguiente manera [6, 28]:

$$\Phi_1(x) \equiv \pi^0 \approx 0 \quad (4.43)$$

$$\Phi_2(x) \equiv p_0 - \partial_i \pi^i \approx 0$$

El símbolo "  $\approx$  " denota una igualdad débil, e implica que una variable dinámica  $B(x) \approx 0$  será definida cero en el espacio de fase reducido  $\Gamma_c$ , y diferente de cero en el espacio de fase completo  $\Gamma$ :

$$B(x) = \begin{cases} B(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^i, \pi^i) = 0 & \text{en } \Gamma_c \\ B(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu) \neq 0 & \text{en } \Gamma \end{cases} \quad (4.44)$$

Como consecuencia,  $B(x) \approx 0$  puede tener paréntesis de Poisson diferentes de cero con otro tipo de variables dinámicas [20, 30, 31].

De la definición (4.39), es posible despejar  $\dot{\bar{A}}_i$ :

$$\dot{\bar{A}}^i = \frac{1}{2a^2} \pi^i + \partial_j F^{ij} + \partial^i \bar{A}^0 \quad (4.45)$$

El Hamiltoniano canónico asociado a la teoría electromagnética de Podolsky es definido en la forma:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_A^\mu \dot{A}_\mu + \pi_{\bar{A}}^\mu \dot{\bar{A}}_\mu - \mathcal{L} \right) = \int_{\Omega} dx^3 \left( p^\mu \bar{A}_\mu + \pi^\mu \dot{\bar{A}}_\mu - \mathcal{L} \right) \quad (4.46)$$

que al ser escrito en el espacio de fase reducido  $\Gamma_c$  se expresa de la siguiente manera, (ver Apéndice U) [6, 28]:

$$H_c(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^i, \pi^i) = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \partial_i \pi^i \bar{A}_0 + p^i \bar{A}_i + \frac{1}{4a^2} \pi^i \pi_i + \pi^i \partial^j F_{ij} + \pi^i \partial_i \bar{A}_0 \right. \quad (4.47)$$

$$\left. + \frac{1}{2} (\bar{A}^i - \partial^i A^0) (\bar{A}_i - \partial_i A_0) + \frac{1}{4} F_{ij} F^{ij} - a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0) \right\}$$

#### 4.4.2. Hamiltoniano primario

La dinámica en el espacio de fase completo  $\Gamma$  para la teoría electromagnética de Podolsky, esta determinada por el Hamiltoniano primario  $H_p$ , el cual es una combinación lineal del Hamiltoniano canónico  $H_c$ , y los 2 vínculos primarios  $(\Phi_1, \Phi_2)$  [20, 30, 31]:

$$H_p(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu) = H_c + \int_{\Omega} dx^3 \{ \lambda^1(x) \Phi_1(x) + \lambda^2(x) \Phi_2(x) \} \quad (4.48)$$

Los multiplicadores de Lagrange:  $\lambda^1(x)$ , y  $\lambda^2(x)$ ; son funciones arbitrarias definidas en el espacio-tiempo e introducidas como consecuencia de la existencia de vínculos primarios. A pesar de la existencia de vínculos primarios, el método de Dirac-Bergmann exige que las variables dinámicas  $(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu)$  y los multiplicadores de Lagrange forman un conjunto de variables independientes, con el fin de realizar un estudio consistente de la teoría [20, 30,

31].

La funcional de acción para la teoría electromagnética de Podolsky, definida en el espacio de fase completo, es:

$$A[A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu, \lambda^a] = \int_\sigma d^4x \left\{ p^\mu \bar{A}_\mu + \pi^\mu \dot{\bar{A}}_\mu - \mathcal{H}_c - \lambda^a(x) \Phi_a(x) \right\} \quad (4.49)$$

con  $a = 1, 2$ .

La evolución temporal de una variable dinámica  $F(x) = F(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu)$ ; en el espacio de fase  $\Gamma$ , se determina a partir del principio de Hamilton modificado de acción extremal:  $\delta A[A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu, \lambda^a] = 0$ ; más las condiciones de frontera. Al considerar variaciones independientes en  $\delta A_\mu, \delta \bar{A}_\mu, \delta p^\mu, \delta \pi^\mu, \delta \lambda^a$ ; la definición de paréntesis de Poisson, y el hecho que los vínculos son definidos como débilmente cero en el espacio de fase reducido  $\Phi_a(x) \approx 0$ ; se determina la evolución temporal de  $F(x)$ , (ver Apéndice V) [20, 30, 31]:

$$\dot{F}(x) \approx \{F(x), H_p\} \quad (4.50)$$

con la definición de paréntesis fundamentales de Poisson [6, 28]:

$$\{A_\mu(x), p^\nu(y)\} = \delta_\mu^\nu \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad \{\bar{A}_\mu(x), \pi^\nu(y)\} = \delta_\mu^\nu \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.51)$$

#### 4.4.3. Consistencia y clasificación de vínculos en la teoría de Podolsky

Definidos los vínculos primarios y el Hamiltoniano primario, se procede a determinar los multiplicadores de Lagrange  $\lambda^a(x)$ , al exigir consistencia de vínculos primarios; es decir, estos deben permanecer constantes en el tiempo [20, 30, 31]:

$$\dot{\Phi}_a(x) \approx \{\Phi_a(x), H_p(y)\} \approx h_a(x, y) + \int_\Omega dy^3 P_{ab}(x, y) \lambda^b(y) \approx 0 \quad (4.52)$$

donde  $h_a(x, y) \equiv \{\Phi_a(x), H_c(y)\}$ ; y  $P_{ab}(x, y) \equiv \{\Phi_a(x), \Phi_b(y)\}$  se define como la matriz de vínculos. La consistencia de vínculos primarios podría resultar en tres casos posibles [20, 30, 31]:

$$\boxed{1.} \quad h_a(x, y) \not\approx 0, \text{ y } |P_{ab}(x, y)| \not\approx 0$$

El determinante de la matriz de vínculos es diferente de cero:  $|\{\Phi_a(x), \Phi_b(y)\}| \not\approx 0$ . Bajo condiciones de frontera de los campos, la inversa de la matriz de vínculos  $P_{ab}^{-1}(x, y)$ , se determina de manera única a partir de:

$$\int_{\Omega} dz^3 P_{ab}(x, z) P_{bc}^{-1}(z, y) = \int_{\Omega} dz^3 P_{ab}^{-1}(x, z) P_{bc}(z, y) = \delta_{ac} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.53)$$

Como consecuencia, los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos primarios se calculan de la siguiente forma:

$$\lambda^b(u) = - \int_{\Omega} dv^3 P_{be}^{-1}(u, v) h_e(v, y) = - \int_{\Omega} dv^3 P_{be}^{-1}(u, v) \{\Phi_e(v), H_c(y)\} \quad (4.54)$$

$$\boxed{2.} \quad h_a(x, y) \approx 0, \text{ y } P_{ab}(x, y) \approx 0$$

Es el caso en el cual la matriz de vínculos es idénticamente nula:  $P_{ab}(x, y) \approx 0$ ; de manera que se obtiene la identidad  $0 \approx 0$ . Como consecuencia, los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos primarios permanecen indeterminados y por lo tanto son arbitrarios.

$$\boxed{3.} \quad h_a(x, y) \not\approx 0, \text{ y } |P_{ab}(x, y)| \approx 0$$

En este caso surgen vínculos secundarios:

$$X_{\alpha}(x) \equiv h_a(x, y) V_{\alpha}^a(x) \approx 0 \quad (4.55)$$

donde  $V_{\alpha}^a(x)$ , con  $\alpha = 1, 2, \dots, M - S$ ; son los vectores nulos asociados a la matriz  $P_{ab}(x, y)$  y que son definidos por:

$$\int_{\Omega} dx^3 P_{ab}(x, y) V_{\alpha}^a(x) = 0 \quad (4.56)$$

siendo  $M$  el número de vínculos primarios, y  $S$  el rango de  $P_{ab}(x, y)$ . Al igual que con los vínculos primarios a los vínculos secundarios se les debe exigir consistencia, es decir:  $\dot{X}_{\alpha}(x) \approx 0$ . El proceso de consistencia de vínculos secundarios finaliza cuando se cumpla las condiciones  $\boxed{1.}$  ó  $\boxed{2.}$ .

Al finalizar el proceso de consistencia, el conjunto total de  $J$  vínculos (primarios más secundarios) de la teoría  $\Phi_j(x) \approx 0$ , con  $j = 1, 2, \dots, J$ ; se deben clasificar en vínculos de primera y segunda clase. Los vínculos de primera clase cumplen la condición que la matriz de vínculos es nula:  $P_{ij}(x, y) \approx 0$ ; como consecuencia, sus multiplicadores de Lagrange asociados son arbitrarios. Por el contrario, si el determinante de la matriz de vínculos es diferente de cero:  $|\{\Phi_i(x), \Phi_j(y)\}| \neq 0$ ; los vínculos son de segunda clase, de manera que es posible determinar la inversa de la matriz de vínculos  $P_{ij}^{-1}(x, y)$  y por lo tanto los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de segunda clase se determinan a partir de [20, 30, 31]:

$$\lambda^i(u) = - \int_{\Omega} dv^3 P_{ij}^{-1}(u, v) \{\Phi_j(v), H_c(y)\} \quad (4.57)$$

Al estudiar la consistencia de vínculos primarios en la teoría electromagnética de Podolsky se obtiene, (ver Apéndice W) [6, 28]:

$$\dot{\Phi}_1(x) \approx 0 \quad \dot{\Phi}_2(x) \approx \partial_k p^k \approx 0 \quad (4.58)$$

La consistencia del vínculo primario  $\dot{\Phi}_1(x) \approx 0$ , resulta en la identidad  $0 \approx 0$ , de manera que no surgen vínculos secundarios asociados a él. La consistencia del vínculo primario  $\dot{\Phi}_2(x) \approx 0$ , genera un vínculo secundario:

$$\Phi_3(x) \equiv \partial_k p^k \approx 0 \quad (4.59)$$

Al exigir la consistencia de este vínculo no surgen mas vínculos de esta condición ya que se llega a la identidad  $0 \approx 0$ , (ver Apéndice W) [6, 28]:

$$\dot{\Phi}_3 \approx 0 \quad (4.60)$$

Por lo tanto, en la teoría electromagnética de Podolsky existen dos vínculos primarios, y un vínculo secundario; que forman el conjunto completo de vínculos de la teoría [6, 28]:

$$\Phi_1(x) = \pi^0 \approx 0 \quad \Phi_2(x) = p^0 - \partial_k \pi^k \approx 0 \quad \Phi_3(x) \equiv \partial_k p^k \approx 0 \quad (4.61)$$

Es posible demostrar, sin mucha dificultad, que este conjunto de vínculos es de primera clase:

$$P_{ij}(x, y) = \{\Phi_i(x), \Phi_j(y)\} \approx 0 \quad (4.62)$$

con  $i, j = 1, 2, 3$ .

#### 4.4.4. Hamiltoniano extendido

Hecha la clasificación de vínculos en primera y segunda clase, se tiene que los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de segunda clase se determinan de manera única. Sin embargo, los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de primera clase permanecen indeterminados y arbitrarios, así, la evolución temporal de un sistema físico con vínculos de primera clase en el espacio de fase completo no se determina de manera única [20, 30, 31].

Dirac conjeturo que los vínculos de primera clase son generadores de transformaciones gauge locales, como consecuencia, la dinámica en el espacio de fase completo, estará determinada por el Hamiltoniano extendido ( $H_E$ ) [20, 30, 31].  $H_E$  para la teoría electromagnética de Podolsky es definido por la combinación lineal del Hamiltoniano canónico y todos los vínculos de primera clase de la teoría. Teniendo en cuenta la conjetura de Dirac, la dinámica en el espacio de fase completo en la teoría de Podolsky esta determinada por el siguiente Hamiltoniano extendido [6]:

$$\begin{aligned} H_E &= H_c + \int_{\Omega} dx^3 \{ \lambda^1(x) \Phi_1(x) + \lambda^2(x) \Phi_2(x) + \lambda^3(x) \Phi_3(x) \} \\ &= H_c + \int_{\Omega} dx^3 \lambda^i(x) \Phi_i(x) \end{aligned} \quad (4.63)$$

con  $i = 1, 2, 3$ .

La evolución temporal de una variable dinámica  $F(x) = F(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu)$ , está dada por [20, 30, 31]:

$$\dot{F}(x) \approx \{F(x), H_E\} \quad (4.64)$$

En general, si el estado inicial del sistema físico en un tiempo  $t_0$ , es  $F(t_0)$ ; y el estado final es  $F(\delta t)$ , donde  $\delta t$  representa una evolución temporal infinitesimal del sistema, una expansión en series de Taylor a primer orden de  $F(\delta t)$ , determina que:

$$F(\delta t) = F(t_0) + \dot{F} \delta t \quad (4.65)$$

Esta relación establece que el estado final del estado físico, dependerá además del estado inicial  $F(t_0)$ , de la elección de los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de

primera clase  $\lambda^i$ , los cuales son arbitrarios. Si se consideran dos estados finales para un determinado sistema físico con el mismo estado inicial y que difieren en el valor escogido de los multiplicadores de Lagrange  $\lambda^i$ :

$$F(\delta t) = F(t_0) + \delta t \{F(x), H_c\} + \delta t \int_{\Omega} dy^3 \lambda^i \{F(x), \Phi_i(y)\} \quad (4.66)$$

$$F'(\delta t) = F(t_0) + \delta t \{F(x), H_c\} + \delta t \int_{\Omega} dy^3 \lambda'^i \{F(x), \Phi_i(y)\} \quad (4.67)$$

se puede determinar que:

$$\begin{aligned} \delta F = F(\delta t) - F'(\delta t) &= \int_{\Omega} dy^3 \delta t [\lambda^i(y) - \lambda'^i(y)] \{F(x), \Phi_i(x)\} \\ &= \int_{\Omega} dy^3 \epsilon^i(y) \{F(x), \Phi_i(x)\} = \{F(x), \Pi(y)\} \end{aligned} \quad (4.68)$$

Dirac afirmó que los diferentes estados finales del sistema físico correspondientes a la elección arbitraria de los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de primera clase, deberán estar asociados al mismo estado físico y por lo tanto deben ser equivalentes. En conclusión, los vínculos de primera clase son generadores de transformaciones de equivalencia o como se conocen hoy en día transformaciones gauge locales, las cuales conectan estados finales para diferentes  $\lambda^i$ , y dejan invariante el sistema físico. Esta afirmación es lo que se conoce como la conjetura de Dirac [20, 30, 31].

El generador de transformaciones gauge locales para la teoría electromagnética de Podolsky se caracteriza por los parámetros arbitrarios:  $(\epsilon, \bar{\epsilon})$ ; y tiene la forma [6]:

$$\Pi(y) = \int_{\Omega} dy^3 \epsilon^i(y) \Phi_i(y) = \int_{\Omega} dy^3 (p^\mu \partial_\mu \epsilon + \pi^\mu \partial_\mu \bar{\epsilon}) \quad (4.69)$$

donde  $\bar{\epsilon} \equiv \dot{\epsilon}$ .

Las transformaciones gauge locales para la teoría de Podolsky que dejan invariante el sistema físico y que conecta los diferentes estados equivalentes, correspondientes a la elección arbitraria de los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de primera clase, son:

$$\delta A_\mu(x) = \{A_\mu(x), \Pi(y)\} = \partial_\mu \epsilon(x) \quad \delta \bar{A}_\mu(x) = \{\bar{A}_\mu(x), \Pi(y)\} = \partial_\mu \bar{\epsilon}(x) \quad (4.70)$$

$$\delta p^\mu(x) = \{p^\mu(x), \Pi(y)\} = 0 \quad \delta \pi^\mu = \{\pi^\mu(x), \Pi(y)\} = 0$$

De estas relaciones, es posible determinar las transformaciones gauge locales de los campos  $A_\mu$ , y  $\bar{A}_\mu$ :

$$A'_\mu(x) = A_\mu(x) + \partial_\mu \epsilon(x) \quad (4.71)$$

$$\bar{A}'_\mu(x) = \bar{A}_\mu(x) + \partial_\mu \bar{\epsilon}(x)$$

La evolución temporal de los campos:  $(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu)$ ; en la teoría electromagnética de Podolsky, se determina a partir de las ecuaciones de Hamilton (4.64), y son un conjunto de 16 ecuaciones de primer orden en las derivadas temporales, (ver Apéndice X) [6, 28]:

$$\dot{p}^k(x) \approx -\partial^k \partial_i \pi^i + \partial^j \partial_j \pi^k + \partial_i F^{ik} \quad (4.72)$$

$$\dot{p}^0(x) \approx -\partial_i F^{0i} - 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) \quad (4.73)$$

$$\dot{\pi}_0(x) \approx 0 \quad (4.74)$$

$$\dot{\pi}^k(x) \approx -p^k - F^{0k} - 2a^2 \partial^k \partial_i F^{0i} \quad (4.75)$$

$$\dot{\bar{A}}^i(x) \approx \frac{1}{2a^2} \pi^i + \partial_j F^{ij} + \partial^i \bar{A}^0 + \partial^i \lambda^2 \quad (4.76)$$

$$\dot{\bar{A}}_0(x) \approx \lambda^1 \quad (4.77)$$

$$\dot{\bar{A}}_0(x) \approx \bar{A}^0 + \lambda^2 \quad (4.78)$$

$$\dot{\bar{A}}_i(x) \approx \bar{A}_i - \partial_i \lambda^3 \quad (4.79)$$

Las ecuaciones de Hamilton deducidas anteriormente se expresan en términos de igualdades débiles. Como consecuencia de la arbitrariedad de los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de primera clase, estas ecuaciones no determinan una evolución temporal única, por lo que es necesario eliminar los vínculos de primera clase y determinar sus multiplicadores de Lagrange asociados. Las ecuaciones de Hamilton son débilmente equivalentes a las ecuaciones de campo, (ver Apéndice Y):

$$(1 + 2a^2 \square) \partial_\lambda F^{\lambda\alpha} \approx 0 \quad (4.80)$$

#### 4.4.5. Condición generalizada de gauge de radiación

En el algoritmo de Dirac-Bergmann, los vínculos de segunda clase son eliminados por definición de paréntesis de Dirac, y los vínculos de primera clase se eliminan al introducir condiciones de gauge [20, 30, 31].

Las condiciones de gauge son vínculos introducidos inicialmente de forma arbitraria, con el objetivo de transformar los vínculos de primera clase en vínculos de segunda clase y de esta manera determinar los multiplicadores de Lagrange  $\lambda^i$  asociados a ellos. Las condiciones de gauge deben cumplir con los siguientes requisitos [20, 30, 31]:

1. El número de condiciones de gauge introducidas debe ser igual al número de vínculos de primera clase existentes.
2. Las condiciones de gauge son vínculos introducidos de manera arbitraria y relacionan las variables dinámicas de la teoría:

$$\Omega_j(x) = \Omega_j(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu) \approx 0 \quad (4.81)$$

3. Las condiciones de gauge deben permanecer constantes en el tiempo, es decir, se debe exigir consistencia sobre  $\Omega_j(x) \approx 0$ :

$$\dot{\Omega}_j(x) \approx 0 \quad (4.82)$$

4. Las condiciones de gauge  $\Omega_j(x) \approx 0$ , y los vínculos de primera clase  $\Phi_i(x) \approx 0$ ; deben formar un conjunto de vínculos de segunda clase, es decir, el determinante de la matriz construida entre los vínculos de primera clase y las condiciones de gauge debe ser diferente de cero:

$$|\{\Omega_j(x), \Phi_i(y)\}| \not\approx 0 \quad (4.83)$$

5. Las condiciones de gauge deben dejar invariante el álgebra de Poincaré.

6. Las condiciones de gauge deben ser fijadas de manera única, es decir, elegida una determinada condición de gauge  $\Omega_j(x) \approx 0$ , al realizar una transformación gauge local de los campos:  $(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu)$ ; se debe exigir:

$$\Omega'_j(x) = \Omega'_j(A'_\mu, \bar{A}'_\mu, p'^\mu, \pi'^\mu) \not\approx 0 \quad (4.84)$$

7. Las condiciones de gauge deben ser “attainable”, es decir, si los campos:  $A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu$ , y  $\pi^\mu$ ; no satisfacen las condiciones de gauge:  $\Omega_j(x) \not\approx 0$ ; al realizar una transformación gauge local de estos campos, se debe cumplir la condición de gauge:

$$\Omega'_j(x) = \Omega'_j(A'_\mu, \bar{A}'_\mu, p'^\mu, \pi'^\mu) \approx 0 \quad (4.85)$$

Del hecho que las condiciones de gauge son arbitrarias, los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de primera clase dependerán de la condición de gauge escogida.

La existencia de tres vínculos de primera clase en la teoría electromagnética de Podolsky, hace necesario imponer arbitrariamente tres condiciones de gauge. De esta manera, en el estudio de la estructura canónica de la teoría electromagnética de Podolsky vía método de Dirac, se impone el siguiente conjunto de condiciones de gauge, las cuales son conocidas como condición generalizada del gauge de radiación y son deducidas a partir de las ecuaciones de campo (4.7), (ver Apéndice Z) [6]:

$$\Omega_1(x) \equiv \bar{A}^0 \approx 0 \quad \Omega_2(x) \equiv (1 + 2a^2 \square) \partial_i A_i \approx 0 \quad \Omega_3(x) \equiv A^0 \approx 0 \quad (4.86)$$

La condición generalizada del gauge de radiación cumple con los requisitos de condiciones de gauge y garantiza el cumplimiento de la ecuación de onda generalizada tipo transversal por parte del cuadvivector  $A_\mu$  [6]. Por lo tanto, los vínculos de primera clase y la versión generalizada del gauge de radiación formaran un conjunto de vínculos de segunda clase, los cuales deben ser eliminados por definición de paréntesis de Dirac [20, 30, 31].

#### 4.4.6. Paréntesis de Dirac en la teoría de Podolsky

Los vínculos de primera clase  $\Phi_i(x) \approx 0$ , y la condición generalizada del gauge de radiación  $\Omega_j(x) \approx 0$ , forman un conjunto de seis vínculos  $\Delta_a(x) \approx 0$ , de segunda clase:

$$\Delta_1(x) = \bar{A}^0 \approx 0 \quad (4.87)$$

$$\Delta_2(x) = (1 + 2a^2 \square) \partial_i A_i \approx 0$$

$$\Delta_3(x) = A^0 \approx 0$$

$$\Delta_4(x) = \pi^0 \approx 0$$

$$\Delta_5(x) = p^0 - \partial_k \pi^k \approx 0$$

$$\Delta_6(x) = \partial_k p^k \approx 0$$

A partir de los cuales se puede definir la matriz de vínculos  $P_{ab}(x, y) = \{\Delta_a(x), \Delta_b(y)\}$ ; con  $a, b = 1, 2, 3, 4, 5, 6$ ; de la siguiente manera, (ver Apéndice AA):

$$P_{ab}(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\hat{F}_x \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \hat{F}_x & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.88)$$

donde  $\hat{F}_x = (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \nabla_x^2$ ; es un operador diferencial.

Los vínculos  $\Delta_a(x) \approx 0$ , son de segunda clase:  $|P_{ab}(x, y)| = |\{\Delta_a(x), \Delta_b(y)\}| \neq 0$ . Así, la inversa de la matriz de vínculos de segunda clase se determina a partir de la siguiente condición:

$$\int_{\Omega} dz^3 P_{ab}(x, z) P_{bc}^{-1}(z, y) = \int_{\Omega} dz^3 P_{ab}^{-1}(x, z) P_{bc}(z, y) = \delta_{ac} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.89)$$

La matriz  $P_{bc}^{-1}(x, y)$  tiene la forma, (ver Apéndice AB) [6]:

$$P_{bc}^{-1}(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 \\ \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (4.90)$$

Donde  $G(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  satisface la ecuación diferencial:

$$(1 - 2a^2 \nabla_x^2) \nabla_x^2 G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.91)$$

Por medio del método de funciones de Green y utilizando el hecho que el campo electromagnético tienen un comportamiento asintótico, permite fijar  $G(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  de manera única [6]:

$$G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = [(1 - 2a^2 \nabla_x^2) \nabla_x^2]^{-1} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) = -\frac{1}{4\pi} \frac{1 - e^{-\frac{|\mathbf{x}-\mathbf{y}|}{a}}}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|} \quad (4.92)$$

Donde  $[(1 - 2a^2 \nabla_x^2) \nabla_x^2]^{-1}$  es el inverso del operador  $(1 - 2a^2 \nabla_x^2) \nabla_x^2$ ; y  $G(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  su correspondiente función de Green.

Calculada la matriz  $P_{bc}^{-1}(x, y)$  para la condición generalizada del gauge de radiación, el conjunto de vínculos de segunda clase  $\Delta_a(x) \approx 0$  son eliminados al introducir los paréntesis de Dirac. Los paréntesis de Dirac para dos variables dinámicas  $F(x)$  y  $G(y)$  son definidos de la siguiente manera [6, 20, 30, 31]:

$$\begin{aligned} \{F(x), G(y)\}_D &= \{F(x), G(y)\} \\ &- \int_{\Omega} \int_{\Omega} dv^3 du^3 \{F(x), \Delta_a(u)\} P_{ab}^{-1}(u, v) \{\Delta_b(v), G(y)\} \end{aligned} \quad (4.93)$$

Bajo esta definición, se debe cumplir que:  $\{\Delta_a(x), F(y)\}_D = 0$ . Como consecuencia, los vínculos de segunda clase son transformados en identidades fuertes, es decir  $[\Delta_a(x) = 0]$ :

$$\Delta_1(x) = \bar{A}^0 = 0 \quad (4.94)$$

$$\Delta_2(x) = (1 + 2a^2\Box)\partial_i A_i = 0$$

$$\Delta_3(x) = A^0 = 0$$

$$\Delta_4(x) = \pi^0 = 0$$

$$\Delta_5(x) = p^0 - \partial_k \pi^k = 0$$

$$\Delta_6(x) = \partial_k p^k = 0$$

De ellas se puede determinar que el número de grados de libertad de la teoría de Podolsky es 10.

Estas relaciones permiten establecer que  $A^0 = \bar{A}^0 = \pi^0 = 0$ . De igual manera, la relación  $p^0 - \partial_k \pi^k = 0$ , indica que el campo  $p^0$  es una variable dependiente de los momentos  $\pi^k$ . Sin embargo, las otras relaciones no permiten establecer expresiones lineales entre las coordenadas. Debido a esto, se escoge como coordenadas para describir el problema a los siguientes campos:

$$(A_i, \bar{A}_i, p^i, \pi^i) \quad (4.95)$$

Ahora, se procederá a calcular los paréntesis de Dirac entre estas variables. Los paréntesis no nulos entre las coordenadas de la teoría electromagnética de Podolsky, bajo la condición generalizada del gauge de radiación, son, (ver Apéndice AC) [6]:

$$\{\bar{A}_i(x), \pi^j(y)\}_D = \delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.96)$$

$$\{\pi^j(x), \bar{A}_i(y)\}_D = -\delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$\{A_i(x), p^j(y)\}_D = \delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y)$$

$$\{p^j(x), A_i(y)\}_D = -\delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y)$$

los paréntesis de Dirac también dependerán de la elección de las condiciones de gauge, al igual que ocurre con los multiplicadores de Lagrange asociados a los vínculos de primera clase.

En teoría clásica de campos, una observable  $\mathcal{O}$ , es invariante ante transformaciones gauge locales, de manera que su paréntesis de Dirac es débilmente cero con el conjunto de vínculos de primera clase [30]:

$$\{\mathcal{O}, \Phi_i\}_D \approx 0 \quad (4.97)$$

bajo esta definición, las cargas conservadas en la electrodinámica de Podolsky, son observables.

#### 4.4.7. Estructura canónica de la teoría de Podolsky bajo la condición generalizada del gauge de radiación

Eliminado el conjunto total de vínculos de la teoría, la evolución temporal de una variable dinámica  $F(x)$ , en el espacio de fase completo, se determina de manera única bajo la condición de gauge elegida. La evolución temporal de  $F(x)$ , en función de la definición de paréntesis de Dirac, es [20, 30, 31]:

$$\dot{F}(x) = \{F(x), H_c\}_D \quad (4.98)$$

La estructura canónica de la teoría electromagnética de Podolsky bajo la condición generalizada del gauge de radiación, la cual garantiza una ecuación de onda generalizada de tipo transversal, tiene la siguiente forma, (ver Apéndice AD):

$$\dot{A}_i(x) = \bar{A}_i - (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}_j(y) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y) \quad (4.99)$$

$$\dot{\bar{A}}_i(x) = \frac{1}{2a^2} \pi_i + \partial^k F_{ik}$$

$$\dot{p}^i(x) = -\partial^i \partial_j \pi^j + \partial^j \partial_j \pi^i + \partial_j F^{ji}$$

$$\dot{\pi}^i(x) = -p^i - \bar{A}^i - 2a^2 \partial^i \partial^k \bar{A}_k$$

$$\dot{p}^0(x) = -\partial_i \bar{A}^i - 2a^2 \partial_i \partial^i \partial^k \bar{A}_k$$

$$\bar{A}^0 = 0$$

$$A^0 = 0$$

$$\pi^0 = 0$$

De esta manera se obtiene una evolución temporal única para la teoría de Podolsky bajo la condición generalizada del gauge de radiación.

# Conclusiones y Recomendaciones

En este trabajo de grado se desarrolló un estudio clásico de teorías de campo descritas por Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas. A partir del principio de Hamilton de acción extremal, junto a las condiciones de frontera y condiciones asintóticas de campos, se obtuvo que la evolución temporal de un sistema físico representado por campos en el espacio de configuraciones, esta determinada por  $N$  ecuaciones de campo de orden  $2Nm$  en las derivadas temporales (2.66) [3].

Al imponer la condición de invariancia de la acción ante un grupo de transformaciones infinitesimales de coordenadas y campos, se dedujo el teorema de Noether (3.26) [5]. Si se considera un grupo de simetría finito o global el cual depende de  $r$  parámetros constantes (3.27), el primer teorema de Noether establece la ecuación de continuidad (3.28), de esta ecuación de continuidad más la condición de campos asintóticos, se demostró que existen  $r$  cargas asociadas al sistema físico que se conservan (3.37) [4]. Al tener en cuenta la invariancia de la acción ante una translación en el espacio-tiempo mas una rotación infinitesimal de Lorentz [4], es decir, la invariancia del Lagrangiano ante el grupo de simetría global de Poincaré (3.72), se probó la existencia de 10 cargas conservadas asociadas al sistema físico: la energía (3.52), el momentum lineal (3.53), el momentum angular orbital  $L_{ij}$ , y el spin  $S_{ij}$  [4].

Del cálculo de energía se obtuvo una expresión generalizada del Hamiltoniano canónico (3.52) para sistemas conservativos, el Hamiltoniano canónico permite describir la dinámica del sistema físico en el espacio de fase  $(\psi_{a(l-1)}, \pi_{\psi(l-1)}^a)$ ; donde  $\pi_{\psi(l-1)}^a$  (3.1), es el momento canónico conjugado a la variable canónica independiente  $\psi_{a(l-1)}$  (3.51). Las ecuaciones de Hamilton (3.110), que determinan la evolución temporal de un sistema físico en el espacio de fase, fueron deducidas a partir del principio de Hamilton modificado de acción extremal junto a la condiciones de frontera de los campos, y son un conjunto de  $2Nm$  ecuaciones diferenciales de primer orden en las derivadas temporales para las variables canónicas independientes  $\psi_{a(l-1)}$  y  $\pi_{\psi(l-1)}^a$  [3].

Se demostró que el segundo teorema de Noether, es decir, la condición de invariancia del Lagrangiano ante un grupo de simetría infinito o transformaciones gauge locales que dependen de  $r$  parámetros definidos en el espacio tiempo (3.113), tiene como consecuencia: el establecimiento de la ecuación de continuidad (3.127), el cumplimiento de las identidades de Bianchi (3.128), y un Lagrangiano singular. Lo que resulta en sistemas dinámicos con vínculos [5].

Se estudió la teoría electromagnética de Podolsky, la teoría de Podolsky es una generalización de la teoría de Maxwell, que considera términos de segundo orden en las derivadas en el campo electromagnético  $A_\mu$ , y es descrita por el Lagrangiano (4.1). Se obtuvo las ecuaciones de campo (4.7) para la teoría electromagnética de Podolsky, estas ecuaciones de campo expresadas en términos del cuadvectores potencial, permiten exigir el cumplimiento de la ecuación de onda generalizada (4.9) por parte de  $A_\mu$ , al fijar la condición generalizada del gauge de Lorenz (4.10) [6]. Utilizando las ecuaciones de campo y las identidades de Bianchi (4.5), se dedujo las ecuaciones generalizadas de Maxwell (4.11), (4.12), (4.13), (4.14). Al hacer un análisis electrostático de estas ecuaciones, se encontró un potencial eléctrico tipo Yukawa (4.19) para una carga eléctrica puntual, este potencial tiene un valor finito en el origen, converge al potencial de Coulomb, y es de tipo asintótico; como consecuencia de este potencial, se demostró que el campo electrostático (4.21) es central y conservativo, lo que permite calcular el flujo eléctrico (4.22) [26].

La teoría electromagnética de Podolsky es invariante ante el grupo global de Poincaré, como consecuencia del primer teorema de Noether, se obtuvo las cargas conservadas asociadas a la teoría de Podolsky: la energía (4.24), el momentum lineal (4.27), el momentum angular orbital (4.31), y el spin (4.34). El momentum lineal permite una generalización del vector de Poynting (4.28); y se debe tener en cuenta que el spin no tiene interpretación clásica. Además, se probó que la energía electrostática (4.26) de una carga eléctrica puntual en la teoría electromagnética de Podolsky es positiva y finita [6, 26].

Se demostró que la teoría de Podolsky es una teoría gauge  $U(1)$ , como consecuencia, el cuatrivector potencial no se determina de manera única. A partir del segundo teorema de Noether, se obtuvo las identidades de Bianchi (4.5), se dedujo la ecuación de continuidad (4.6), y se probó que Lagrangiano de la teoría de Podolsky es singular (4.4). De manera que existe un vínculo a nivel Lagrangiano, y dos vínculos primarios a nivel Hamiltoniano; lo que implica que las variables dinámicas de la teoría de Podolsky no son independientes, por lo tanto, el estudio de la estructura canónica se debe desarrollar por el algoritmo de Dirac-Bergmann [6].

En el análisis de la estructura canónica vía algoritmo Dirac-Bergmann de la teoría electromagnética de Podolsky, se obtuvo dos vínculos primarios (4.43) que surgen de la definición de momentos canónicos, estos vínculos primarios reducen el espacio de fase completo  $\Gamma$  a un espacio de fase reducido  $\Gamma_c$ , de manera que el Hamiltoniano canónico (4.47) está definido en  $\Gamma_c$  [6]. El Hamiltoniano primario (4.48) combinación lineal del Hamiltoniano canónico y los vínculos primarios, define la dinámica en el espacio de fase completo y permite el estudio de consistencia de vínculos. Al estudiar la consistencia de los vínculos primarios se encontró un vínculo secundario, de manera que en la teoría de Podolsky existe un conjunto de tres vínculos de primera clase (4.61) [6].

Se estudió la conjetura de Dirac, esta conjetura establece que los vínculos de primera clase son generadores de transformaciones gauge locales (4.70), las transformaciones gauge conectan los estados finales equivalentes correspondientes a la elección arbitraria de los multiplicadores de Lagrange asociados a estos vínculos de primera clase y dejan invariante el sistema físico. Como consecuencia, la dinámica en el espacio de fase completo para la teoría electromagnética de Podolsky está determinada por el Hamiltoniano extendido (4.63),  $H_E$  permitió deducir la evolución temporal de los campos:  $(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu)$ ; a partir de las ecuaciones de Hamilton (4.64). Sin embargo este conjunto de 16 ecuaciones diferenciales de primer orden en las derivadas no determinan una evolución temporal única debido a la arbitrariedad en los multiplicadores de Lagrange asociados a los vínculos de primera clase. Se demostró que las ecuaciones de Hamilton son débilmente equivalentes a las ecuaciones

de campo [6].

El conjunto de tres vínculos de primera clase en la teoría electromagnética de Podolsky, se eliminaron al introducir la condición generalizada del gauge de radiación (4.86), estas condiciones de gauge fueron deducidas de las ecuaciones de campo (4.7). La condición generalizada del gauge de radiación y los tres vínculos de primera clase forman un conjunto de seis vínculos de segunda clase (4.87), los cuales se eliminaron por definición de paréntesis de Dirac (4.93), los paréntesis de Dirac permitieron escoger como coordenadas del problema a los campos:  $(A_i, \bar{A}_i, p^i, \pi^i)$  [6]. La definición de paréntesis de Dirac fijan de manera única los multiplicadores de Lagrange asociados a vínculos de primera clase bajo la condición de gauge escogida. Se cálculo los paréntesis de Dirac fundamentales (4.96), bajo la condición generalizada del gauge de radiación entre los campos:  $(A_i, \bar{A}_i, p^i, \pi^i)$ . A partir de estos paréntesis fundamentales de Dirac se obtuvo una estructura canónica que garantiza una ecuación de onda generalizada tipo transversal (4.99) en la teoría electromagnética de Podolsky [6].

Se recomienda un estudio clásico de teorías de campo descritas por Lagrangianos de orden  $m$  en las derivadas, en el formalismo de Hamilton-Jacobi mediante el método de Lagrangianos equivalentes de Carathéodory y el estudio de la teoría electromagnética de Podolsky bajo este formalismo. Además, se recomienda un estudio clásico (Lagrangiano y canónico) de la electrodinámica cuántica generalizada, la cual es una interacción de un campo Fermiónico y el campo electromagnético de Podolsky.

# Apéndices

## Apéndice A. Ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange

La condición de acción extremal implica:

$$\frac{\delta A[q_i(t)]}{\delta q_j(\tau)} = 0 \quad (4.100)$$

utilizando las propiedades básicas de derivada funcional (2.53):

$$\frac{\delta A[q_i(t)]}{\delta q_j(\tau)} = \frac{\delta}{\delta q_j(\tau)} \int_{t_1}^{t_2} dt L[q_i(t), \dot{q}_i(t), \ddot{q}_i(t), \dots, q_i^{(m)}(t), t] = \quad (4.101)$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i(t)} \frac{\delta q_i(t)}{\delta q_j(\tau)} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i(t)} \frac{\delta \dot{q}_i(t)}{\delta q_j(\tau)} + \dots + \frac{\partial L}{\partial [q_i^{(m)}(t)]} \frac{\delta [q_i^{(m)}(t)]}{\delta q_j(\tau)} \right) = \quad (4.102)$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \frac{\partial L}{\partial q_i(t)} \delta_{ij} \delta(t - \tau) - \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i(t)} \delta_{ij} \frac{d}{d\tau} \delta(t - \tau) + \dots \quad (4.103)$$

$$+ (-1)^m \frac{\partial L}{\partial [q_i^{(m)}(t)]} \delta_{ij} \frac{d^m}{d\tau^m} \delta(t - \tau) \right) =$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{\partial L}{\partial q_j(t)} \delta(t - \tau) - \frac{d}{d\tau} \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j(t)} \delta(t - \tau) + \dots + (-1)^m \frac{d^m}{d\tau^m} \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{\partial L}{\partial [q_j^{(m)}(t)]} \delta(t - \tau) \quad (4.104)$$

$$\frac{\delta A(q_i(t))}{\delta q_j(\tau)} = \frac{\partial L}{\partial q_j(\tau)} - \frac{d}{d\tau} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j(\tau)} \right) + \dots + (-1)^m \frac{d^m}{d\tau^m} \left( \frac{\partial L}{\partial [q_j^{(m)}(\tau)]} \right) = 0 \quad (4.105)$$

De manera que se obtiene:

$$\frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) + \frac{d^2}{dt^2} \left( \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}_i} \right) + \dots + (-1)^m \frac{d^m}{dt^m} \left( \frac{\partial L}{\partial [q_i^{(m)}]} \right) = 0 \quad (4.106)$$

**Apéndice B. Ecuaciones de campo**

Considerando que los campos están definidos en el espacio Minkowski, las propiedades básicas de la derivada funcional son:

$$\frac{\delta\psi_a(x)}{\delta\psi_b(y)} = \delta_{ab}\delta^4(x-y) \quad (4.107)$$

$$\frac{\delta[\partial_{\mu_1}^x \partial_{\mu_2}^x \dots \partial_{\mu_m}^x \psi_a(x)]}{\delta\psi_b(y)} = \delta_{ab} \partial_{\mu_1}^x \partial_{\mu_2}^x \dots \partial_{\mu_m}^x \delta^4(x-y) = \delta_{ab} (-1)^m \partial_{\mu_1}^y \partial_{\mu_2}^y \dots \partial_{\mu_m}^y \delta^4(x-y) \quad (4.108)$$

La condición de acción extremal implica:

$$\frac{\delta A[\psi_a(x)]}{\delta\psi_b(y)} = \frac{\delta}{\delta\psi_b(y)} \int_{\sigma} d^4x \mathcal{L} = 0 \quad (4.109)$$

$$\begin{aligned} \frac{\delta A[\psi_a(x)]}{\delta\psi_b(y)} = \int_{\sigma} d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a(x)} \frac{\delta\psi_a(x)}{\delta\psi_b(y)} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial [\partial_{\mu_1}^x \psi_a(x)]} \frac{\delta[\partial_{\mu_1}^x \psi_a(x)]}{\delta\psi_b(y)} + \dots \right. \\ \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial [\partial_{\mu_1}^x \partial_{\mu_2}^x \dots \partial_{\mu_m}^x \psi_a(x)]} \frac{\delta[\partial_{\mu_1}^x \partial_{\mu_2}^x \dots \partial_{\mu_m}^x \psi_a(x)]}{\delta\psi_b(y)} \right\} \end{aligned} \quad (4.110)$$

$$= \int_{\sigma} d^4x \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a(x)} \delta_{ab} \delta^4(x-y) - \partial_{\mu_1}^y \int_{\sigma} d^4x \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial [\partial_{\mu_1}^x \psi_a(x)]} \delta_{ab} \delta^4(x-y) + \dots \quad (4.111)$$

$$\begin{aligned} + (-1)^m \partial_{\mu_1}^y \partial_{\mu_2}^y \dots \partial_{\mu_m}^y \int_{\sigma} d^4x \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial [\partial_{\mu_1}^x \partial_{\mu_2}^x \dots \partial_{\mu_m}^x \psi_a(x)]} \delta_{ab} \delta^4(x-y) \\ = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_b(y)} - \partial_{\mu_1}^y \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial [\partial_{\mu_1}^y \psi_b(y)]} \right) + \dots + (-1)^m \partial_{\mu_1}^y \partial_{\mu_2}^y \dots \partial_{\mu_m}^y \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial [\partial_{\mu_1}^y \partial_{\mu_2}^y \dots \partial_{\mu_m}^y \psi_b(y)]} \right) \end{aligned} \quad (4.112)$$

De esta manera se deducen las ecuaciones de campo:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a} - \partial_{\mu_1} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu_1} \psi_a)} \right) + \dots + (-1)^m \partial_{\mu_1} \partial_{\mu_2} \dots \partial_{\mu_m} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu_1} \partial_{\mu_2} \dots \partial_{\mu_m} \psi_a)} \right) = 0 \quad (4.113)$$

**Apéndice C. Relación de conmutación (3.8)**

La variación local de campos es:  $\delta\psi_a(x) = \psi'_a(x') - \psi_a(x)$ ; al calcular la derivada de  $\delta\psi_a$ , se obtiene:

$$\begin{aligned}
 \partial_\mu[\delta\psi_a(x)] &= \partial_\mu[\psi'_a(x')] - \partial_\mu[\psi_a(x)] = & (4.114) \\
 &= \partial_\mu[\psi'_a(x')] - \partial_\mu[\psi_a(x)] + \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] - \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] = \\
 &= \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] - \partial_\mu[\psi_a(x)] + \partial_\mu[\psi'_a(x')] - \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \frac{\partial\psi'_a(x')}{\partial x^\mu} - \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \frac{\partial\psi'_a(x')}{\partial x'^\alpha} \frac{\partial x'^\alpha}{\partial x^\mu} - \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \frac{\partial\psi'_a(x')}{\partial x'^\alpha} \frac{\partial}{\partial x^\mu}(x^\alpha + \delta x^\alpha) - \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \frac{\partial\psi'_a(x')}{\partial x'^\alpha} (\delta_\mu^\alpha + \frac{\partial}{\partial x^\mu} \delta x^\alpha) - \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] + \frac{\partial}{\partial x^\mu} \delta x^\alpha \frac{\partial\psi'_a(x')}{\partial x'^\alpha} - \partial_{\mu'}[\psi'_a(x')] = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \frac{\partial}{\partial x^\mu} \delta x^\alpha \frac{\partial\psi'_a(x')}{\partial x'^\alpha} = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \partial_\mu \delta x^\alpha \frac{\partial}{\partial x'^\alpha} [\psi_a(x) + \delta\psi_a(x)] =
 \end{aligned}$$

considerando términos de primer orden:

$$\begin{aligned}
 &\approx \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \partial_\mu \delta x^\alpha \frac{\partial}{\partial x'^\alpha} \psi_a(x) = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \partial_\mu \delta x^\alpha \frac{\partial}{\partial x^\beta} \psi_a(x) \frac{\partial x^\beta}{\partial x'^\alpha} = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \partial_\mu \delta x^\alpha \frac{\partial}{\partial x^\beta} \psi_a(x) \frac{\partial}{\partial x'^\alpha} (x'^\beta - \delta x^\beta) = \\
 &= \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + \partial_\mu \delta x^\alpha \frac{\partial}{\partial x^\beta} \psi_a(x) (\delta_\alpha^\beta - \frac{\partial}{\partial x'^\alpha} \delta x^\beta) =
 \end{aligned}$$

considerando nuevamente términos de primer orden:

$$\partial_\mu[\delta\psi_a(x)] \approx \delta[\partial_\mu\psi_a(x)] + [\partial_\mu \delta x^\alpha][\partial_\alpha\psi_a(x)] \quad (4.115)$$

**Apéndice D. Energía asociada al campo**

La energía del campo es:

$$P_0 = E = H_c = \int_{\Omega} dx^3 \theta^0_0 \quad (4.116)$$

de la definición de tensor momentum-energía:

$$\theta^{\mu\alpha} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \partial^\alpha \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial^\alpha \partial_\nu \psi_a - \eta^{\mu\alpha} \mathcal{L} \quad (4.117)$$

se obtiene:

$$\theta^{00} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_0 \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_0 \psi_a)} \right) \right] \partial^0 \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_0 \partial_\nu \psi_a)} \partial^0 \partial_\nu \psi_a - \eta^{00} \mathcal{L} \quad (4.118)$$

$$\theta^{00} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \dot{\psi}_a)} \partial_\nu \dot{\psi}_a - \mathcal{L} \quad (4.119)$$

$$\begin{aligned} \theta^{00} = & \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_0 \dot{\psi}_a)} \right) - \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \\ & + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_0 \dot{\psi}_a)} \partial_0 \dot{\psi}_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial_k \dot{\psi}_a - \mathcal{L} \end{aligned} \quad (4.120)$$

$$\theta^{00} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \quad (4.121)$$

$$+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \ddot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \dot{\psi}_a \right) - \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \dot{\psi}_a - \mathcal{L}$$

$$\begin{aligned} \theta^{00} = & \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} + \\ & + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \dot{\psi}_a \right) \end{aligned} \quad (4.122)$$

$$\begin{aligned} P_0 = E = H_c = & \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \right. \\ & \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \ddot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{\psi}_a)} \dot{\psi}_a \right) - \mathcal{L} \right\} \end{aligned} \quad (4.123)$$

debido a la condición de campos asintóticos:

$$|\mathbf{x}| \rightarrow \infty \quad \begin{cases} \psi_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \\ \dot{\psi}_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \end{cases} \quad (4.124)$$

se tiene que cuando  $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ :

$$\int_{\Omega} dx^3 \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \dot{\psi}_a \right) = \oint_s d_{s_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \dot{\psi}_a \right) \rightarrow 0 \quad (4.125)$$

De manera que la energía asociada al campo y por lo tanto el Hamiltoniano canónico para sistemas físicos conservativos descritos por Lagrangianos de segundo orden en las derivadas es:

$$E = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \dot{\psi}_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} \right\} \quad (4.126)$$

en función de los momentos canónicos:

$$E = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_{\dot{\psi}}^a \dot{\psi}_a + \pi_{\ddot{\psi}}^a \ddot{\psi}_a - \mathcal{L} \right) \quad (4.127)$$

### Apéndice E. Momentum lineal asociada al campo

El momentum lineal del campo es:

$$P_j = \mathbf{P} = \int_{\Omega} dx^3 \theta_j^0 \quad (4.128)$$

de la definición de tensor momentum-energía:

$$\theta^{\mu\alpha} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \psi_a)} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \partial_{\mu} \psi_a)} \right) \right] \partial^{\alpha} \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial_{\nu} \psi_a)} \partial^{\alpha} \partial_{\nu} \psi_a - \eta^{\mu\alpha} \mathcal{L} \quad (4.129)$$

se obtiene:

$$\theta^{0j} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \dot{\psi}_a)} \right) \right] \partial^j \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \dot{\psi}_a)} \partial^j \partial_{\nu} \psi_a - \eta^{0j} \mathcal{L} \quad (4.130)$$

$$\theta^{0j} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \partial^j \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \partial^j \dot{\psi}_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial^j \partial_k \psi_a \quad (4.131)$$

$$\theta^{0j} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \partial^j \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \partial^j \dot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial^j \psi_a \right) - \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \partial^j \psi_a \quad (4.132)$$

$$\theta^{0j} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \partial^j \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \partial^j \dot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial^j \psi_a \right) \quad (4.133)$$

$$\theta^0_j = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \partial_j \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \partial_j \dot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial_j \psi_a \right) \quad (4.134)$$

$$\mathbf{P} = P_j = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \partial_j \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \partial_j \dot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial_j \psi_a \right) \right\} \quad (4.135)$$

debido a la condición de campos asintóticos:

$$|\mathbf{x}| \rightarrow \infty \quad \begin{cases} \psi_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \\ \dot{\psi}_a(\mathbf{x}, t) \rightarrow 0 \end{cases} \quad (4.136)$$

se tiene que cuando  $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ :

$$\int_{\Omega} dx^3 \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \dot{\psi}_a \right) = \oint_s d_{s_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \dot{\psi}_a \right) \rightarrow 0 \quad (4.137)$$

El momentum lineal del campo es:

$$P_j = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] \partial_j \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} \partial_j \dot{\psi}_a \right\} \quad (4.138)$$

en función de los momentos canónicos:

$$P_j = \int_{\Omega} dx^3 \left( \pi_{\psi}^a \partial_j \psi_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \partial_j \dot{\psi}_a \right) \quad (4.139)$$

### Apéndice F. Tensor de momentum angular-spin

El tensor de momentum angular-spin asociado al campo es:

$$M_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{M}_{\alpha\beta}^0 \quad (4.140)$$

de la definición de densidad tensorial de momentum angular-spin:

$$\begin{aligned} \mathcal{M}_{\alpha\beta}^{\mu} &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \psi_a)} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \partial_{\mu} \psi_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \\ &+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \partial_{\nu} \psi_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_{\nu} \psi_b + \theta_{\beta}^{\mu} x_{\alpha} - \theta_{\alpha}^{\mu} x_{\beta} \end{aligned} \quad (4.141)$$

se obtiene:

$$\begin{aligned} \mathcal{M}_{\alpha\beta}^0 &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \\ &+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_{\nu} \psi_b + \theta_{0\beta} x_{\alpha} - \theta_{0\alpha} x_{\beta} \end{aligned} \quad (4.142)$$

El tensor de momentum angular-spin del campo es:

$$\begin{aligned} M_{\alpha\beta} &= \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_{\nu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\nu} \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_{\nu} \psi_b \right\} \\ &+ \int_{\Omega} dx^3 (\theta_{0\beta} x_{\alpha} - \theta_{0\alpha} x_{\beta}) \end{aligned} \quad (4.143)$$

De acuerdo a (4.134):

$$\theta_{0\beta} = \pi_{\psi}^a \partial_{\beta} \psi_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \partial_{\beta} \dot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial_{\beta} \psi_a \right) \quad (4.144)$$

$$\theta_{0\alpha} = \pi_{\psi}^a \partial_{\alpha} \psi_a + \pi_{\dot{\psi}}^a \partial_{\alpha} \dot{\psi}_a + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial_{\alpha} \psi_a \right) \quad (4.145)$$

debido a la condición de campos asintóticos, tenemos:

$$|\mathbf{x}| \rightarrow \infty \quad \int_{\Omega} dx^3 \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial_\alpha \psi_a \right) = \oint_s d_{s_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \partial_\alpha \psi_a \right) \rightarrow 0 \quad (4.146)$$

de manera que el término:

$$\begin{aligned} L_{\alpha\beta} &= \int_{\Omega} dx^3 (\theta_{0\beta} x_\alpha - \theta_{0\alpha} x_\beta) \\ &= \int_{\Omega} dx^3 [ \pi_\psi^a (x_\alpha \partial_\beta \psi_a - x_\beta \partial_\alpha \psi_a) + \pi_{\dot{\psi}}^a (x_\alpha \partial_\beta \dot{\psi}_a - x_\beta \partial_\alpha \dot{\psi}_a) ] \end{aligned} \quad (4.147)$$

El tensor de momentum angular asociada al campo se define de la forma [4]:

$$L_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 [ \pi_\psi^a (x_\alpha \partial_\beta \psi_a - x_\beta \partial_\alpha \psi_a) + \pi_{\dot{\psi}}^a (x_\alpha \partial_\beta \dot{\psi}_a - x_\beta \partial_\alpha \dot{\psi}_a) ] \quad (4.148)$$

El término:

$$\left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_\nu \psi_b = \quad (4.149)$$

$$= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} \right) - \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \quad (4.150)$$

$$+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} (I_{\alpha\beta})_{ab} \dot{\psi}_b + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_k \psi_b =$$

$$= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \quad (4.151)$$

$$+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{\psi}_a} (I_{\alpha\beta})_{ab} \dot{\psi}_b + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \right) =$$

$$= \pi_\psi^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \pi_{\dot{\psi}}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \dot{\psi}_b + \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \right) \quad (4.152)$$

debido a la condición de campos asintóticos, cuando  $|\mathbf{x}| \rightarrow \infty$ :

$$\int_{\Omega} dx^3 \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \right) = \oint_s d_{s_k} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \right) \rightarrow 0 \quad (4.153)$$

de manera:

$$\begin{aligned} S_{\alpha\beta} &= \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}_a} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_\nu \psi_b \right\} \\ &= \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \pi_\psi^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \pi_{\dot{\psi}}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \dot{\psi}_b \right\} \end{aligned}$$

El tensor de spin asociado al campo es definido de la forma [4]:

$$S_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \pi_\psi^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b + \pi_{\dot{\psi}}^a (I_{\alpha\beta})_{ab} \dot{\psi}_b \right\} \quad (4.154)$$

Sustituyendo (4.154) y (4.148) en la expresión del tensor de momentum angular-spin (4.140):

$$M_{\alpha\beta} = L_{\alpha\beta} + S_{\alpha\beta} \quad (4.155)$$

### Apéndice G. Antisimetría del tensor momentum angular-spin

El tensor de momentum angular-spin asociado al campo es:

$$M_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{M}_{\alpha\beta}^0 \quad (4.156)$$

Utilizando la propiedad de antisimetría de los generadores de las transformaciones de Lorentz

$$I_{\alpha\beta} = -I_{\beta\alpha}:$$

$$\begin{aligned} \mathcal{M}_{\alpha\beta}^0 &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\dot{\psi}_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \\ &+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_\nu \psi_b + \theta^0_{\beta\alpha} x_\alpha - \theta^0_{\alpha\beta} x_\beta = \\ &= - \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\dot{\psi}_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\beta\alpha})_{ab} \psi_b \\ &- \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\nu \dot{\psi}_a)} (I_{\beta\alpha})_{ab} \partial_\nu \psi_b - (\theta^0_{\alpha\beta} x_\beta - \theta^0_{\beta\alpha} x_\alpha) = \end{aligned} \quad (4.157)$$

$$\begin{aligned}
&= - \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\dot{\psi}_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \dot{\psi}_a)} \right) \right] (I_{\beta\alpha})_{ab} \psi_b \right. \\
&\quad \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \dot{\psi}_a)} (I_{\beta\alpha})_{ab} \partial_\nu \psi_b + \theta^0_\alpha x_\beta - \theta^0_\beta x_\alpha \right\} = \\
&\quad = -\mathcal{M}^0_{\beta\alpha}
\end{aligned}$$

de esta manera:

$$M_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{M}^0_{\alpha\beta} = - \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{M}^0_{\beta\alpha} = -M_{\beta\alpha} \quad (4.158)$$

### Apéndice H. Corriente y cargas asociadas al grupo de Poincaré

Las transformaciones de coordenadas y campos en el grupo de simetría de Poincaré son:

$$\delta x^\mu = \epsilon^\mu + \delta W^{\mu\nu} x_\nu \quad \delta \psi_a(x) = \frac{1}{2} \delta W^{\mu\nu} (I_{\mu\nu})_{ab} \psi_b(x) \quad (4.159)$$

La corriente de Noether es definida de la forma:

$$J^\mu = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \delta \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \delta \partial_\nu \psi_a - \delta x^\alpha \theta^\mu_\alpha \quad (4.160)$$

reemplazando las variaciones de coordenadas y campos:

$$\begin{aligned}
J^\mu &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \frac{1}{2} \delta W^{\alpha\beta} (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \\
&\quad + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \frac{1}{2} \delta W^{\alpha\beta} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_\nu \psi_b(x) - (\epsilon^\alpha + \delta W^{\alpha\beta} x_\beta) \theta^\mu_\alpha \\
&= \frac{1}{2} \delta W^{\alpha\beta} \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial^\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial^\mu \psi_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab} \psi_b \right. \\
&\quad \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial^\mu \partial_\nu \psi_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab} \partial_\nu \psi_b - 2x_\beta \theta_{\mu\alpha} \right\} - \epsilon^\alpha \theta_{\mu\alpha}
\end{aligned} \quad (4.161)$$

al simetrizar el producto:

$$\begin{aligned}\delta W^{\alpha\beta}\theta_{\mu\alpha}x_\beta &= \delta W^{\alpha\beta} \left[ \frac{1}{2} (\theta_{\mu\alpha}x_\beta + \theta_{\mu\beta}x_\alpha) + \frac{1}{2} (\theta_{\mu\alpha}x_\beta - \theta_{\mu\beta}x_\alpha) \right] = \\ &= \frac{1}{2}\delta W^{\alpha\beta} (\theta_{\mu\alpha}x_\beta - \theta_{\mu\beta}x_\alpha)\end{aligned}\quad (4.162)$$

se obtiene:

$$\begin{aligned}J^\mu &= \frac{1}{2}\delta W^{\alpha\beta} \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu\partial_\mu\psi_a)} \right) \right] (I_{\alpha\beta})_{ab}\psi_b \right. \\ &\quad \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu\psi_a)} (I_{\alpha\beta})_{ab}\partial_\nu\psi_b + \theta_{\beta}^\mu x_\alpha - \theta_{\alpha}^\mu x_\beta \right\} - \epsilon^\alpha \theta_{\alpha}^\mu\end{aligned}$$

teniendo en cuenta la definición de densidad tensorial de momentum angular-spin y tensor de momentum-energía:

$$J^\mu = \frac{1}{2}\delta W^{\alpha\beta} \mathcal{M}_{\alpha\beta}^\mu - \epsilon^\alpha \theta_{\alpha}^\mu \quad (4.163)$$

De esta manera la ecuación de continuidad como consecuencia de la simetría de Poincaré es:

$$\partial_\mu J^\mu = 0 \quad (4.164)$$

La carga de Noether asociada al campo es definida de la forma [4]:

$$Q = \int_{\Omega} dx^3 J^0 = \frac{1}{2}\delta W^{\alpha\beta} \int_{\Omega} dx^3 \mathcal{M}_{\alpha\beta}^0 - \epsilon^\alpha \int_{\Omega} dx^3 \theta_{\alpha}^0 \quad (4.165)$$

en función del cuadri-momentum y el tensor de momentum angular-spin:

$$Q = \frac{1}{2}\delta W^{\alpha\beta} M_{\alpha\beta} - \epsilon^\alpha P_{\alpha} \quad (4.166)$$

### Apéndice I. Paréntesis fundamentales de Poisson

Los paréntesis de Poisson entre dos variables dinámicas  $A(x)$  y  $B(y)$  definidas en el espacio de fase para teorías descritas por Lagrangianos de segundo orden en las derivadas, son:

$$\{A(x), B(y)\}_{x_0=y_0} = \int_{\Omega} dz^3 \left( \frac{\delta A(x)}{\delta\psi_b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta\pi_{\psi}^b(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta\pi_{\psi}^b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta\psi_b(z)} \right) \quad (4.167)$$

$$+ \frac{\delta A(x)}{\delta \dot{\psi}_b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \pi_\psi^b(z)} - \frac{\delta A(x)}{\delta \pi_\psi^b(z)} \frac{\delta B(y)}{\delta \dot{\psi}_b(z)} \Big)$$

1. Se calcula los paréntesis de Poisson entre los campos  $\psi_a$  y  $\pi_\psi^b$ :

$$\begin{aligned} \{\psi_a(x), \pi_\psi^b(y)\} &= \int_{\Omega} dz^3 \left( \frac{\delta \psi_a(x)}{\delta \psi_c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \pi_\psi^c(z)} - \frac{\delta \psi_a(x)}{\delta \pi_\psi^c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \psi_c(z)} \right. \\ &\quad \left. + \frac{\delta \psi_a(x)}{\delta \dot{\psi}_c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \pi_\psi^c(z)} - \frac{\delta \psi_a(x)}{\delta \pi_\psi^c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \dot{\psi}_c(z)} \right) \end{aligned} \quad (4.168)$$

considerando campos independientes y las propiedades de derivada funcional:

$$\begin{aligned} \{\psi_a(x), \pi_\psi^b(y)\} &= \int_{\Omega} dz^3 \frac{\delta \psi_a(x)}{\delta \psi_c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \pi_\psi^c(z)} = \\ &= \int_{\Omega} dz^3 \delta_a^c \delta_c^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{z}) \delta^3(\mathbf{y} - \mathbf{z}) = \delta_a^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \end{aligned} \quad (4.169)$$

2. Se calcula los paréntesis de Poisson entre los campos  $\dot{\psi}_a$  y  $\pi_\psi^b$ :

$$\begin{aligned} \{\dot{\psi}_a(x), \pi_\psi^b(y)\} &= \int_{\Omega} dz^3 \left( \frac{\delta \dot{\psi}_a(x)}{\delta \psi_c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \pi_\psi^c(z)} - \frac{\delta \dot{\psi}_a(x)}{\delta \pi_\psi^c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \psi_c(z)} \right. \\ &\quad \left. + \frac{\delta \dot{\psi}_a(x)}{\delta \dot{\psi}_c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \pi_\psi^c(z)} - \frac{\delta \dot{\psi}_a(x)}{\delta \pi_\psi^c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \dot{\psi}_c(z)} \right) \end{aligned} \quad (4.170)$$

considerando campos independientes y las propiedades de derivada funcional:

$$\begin{aligned} \{\dot{\psi}_a(x), \pi_\psi^b(y)\} &= \int_{\Omega} dz^3 \frac{\delta \dot{\psi}_a(x)}{\delta \dot{\psi}_c(z)} \frac{\delta \pi_\psi^b(y)}{\delta \pi_\psi^c(z)} = \\ &= \int_{\Omega} dz^3 \delta_a^c \delta_c^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{z}) \delta^3(\mathbf{y} - \mathbf{z}) = \delta_a^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \end{aligned} \quad (4.171)$$

3. Se calcula los paréntesis de Poisson generalizados (3.108), entre los campos  $\psi_{a(l-1)}$  y  $\pi_{\psi(l-1)}^b$ :

$$\{\psi_{a(l-1)}(x), \pi_{\psi(l-1)}^b(y)\}_{x_0=y_0} = \quad (4.172)$$

$$= \int_{\Omega} dz^3 \sum_{i=1}^m \left( \frac{\delta\psi_{a(i-1)}(x) \delta\pi_{\psi(i-1)}^b(y)}{\delta\psi_{c(i-1)}(z) \delta\pi_{\psi(i-1)}^c(z)} - \frac{\delta\psi_{a(i-1)}(x) \delta\pi_{\psi(i-1)}^b(y)}{\delta\pi_{\psi(i-1)}^c(z) \delta\psi_{c(i-1)}(z)} \right)$$

considerando campos independientes y las propiedades de derivada funcional:

$$\begin{aligned} \{\psi_{a(i-1)}(x), \pi_{\psi(i-1)}^b(y)\}_{x_0=y_0} &= \int_{\Omega} dz^3 \frac{\delta\psi_{a(i-1)}(x) \delta\pi_{\psi(i-1)}^b(y)}{\delta\psi_{c(i-1)}(z) \delta\pi_{\psi(i-1)}^c(z)} = \\ &= \int_{\Omega} dz^3 \delta_a^c \delta_c^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{z}) \delta^3(\mathbf{y} - \mathbf{z}) = \delta_a^b \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \end{aligned} \quad (4.173)$$

### Apéndice J. Deducción de la relación (3.116)

La corriente de Noether para Lagrangianos de segundo orden, expresada en función de las variaciones globales de campos es, ver ecuación (3.24):

$$J^\mu = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \bar{\delta} \psi_a + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\nu \bar{\delta} \psi_a + \mathcal{L} \delta x^\mu \quad (4.174)$$

al sustituir  $\delta x^\mu$  y  $\bar{\delta} \psi_a$ , relaciones (3.113) y (3.114):

$$\begin{aligned} J^\mu &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \in^\beta (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) \\ &\quad + \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \in^{\beta, \alpha} \varphi_{\alpha \beta a} \\ &\quad + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\nu [\in^\beta (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) + \in^{\beta, \alpha} \varphi_{\alpha \beta a}] \\ &\quad + \mathcal{L} \in^\beta X_\beta^\mu \end{aligned} \quad (4.175)$$

$$\begin{aligned} J^\mu &= \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \in^\beta (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) \\ &\quad + \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \in^{\beta, \alpha} \varphi_{\alpha \beta a} \end{aligned} \quad (4.176)$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \in^\beta \partial_\nu (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial^\nu \psi_a)} \in^{\beta, \nu} (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) \\
& + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \in^{\beta, \alpha} \partial_\nu \varphi_{\alpha \beta a} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial^\nu \psi_a)} \in^{\beta, \alpha \nu} \varphi_{\alpha \beta a} \\
& + \mathcal{L} \in^\beta X_\beta^\mu
\end{aligned}$$

donde  $\in^{\beta, \nu} = \partial^\nu \in^\beta$  y  $\in^{\beta, \alpha \nu} = \partial^\alpha \partial^\nu \in^\beta$ ; de esta manera:

$$\begin{aligned}
J^\mu = & \in^\beta \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) \right. \\
& \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\nu (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) + \mathcal{L} X_\beta^\mu \right\} \\
& + \in^{\beta, \alpha} \left\{ \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \varphi_{\alpha \beta a} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\nu \varphi_{\alpha \beta a} \right. \\
& \left. + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial^\alpha \psi_a)} (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\rho \partial_\rho \psi_a) \right\} \\
& + \in^{\beta, \alpha \nu} \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial^\nu \psi_a)} \varphi_{\alpha \beta a} \right\}
\end{aligned} \tag{4.177}$$

La corriente de Noether  $J_\mu$ , expresada en términos del grupo de transformaciones gauges locales, toma la forma:

$$J^\mu = \in^\beta j_\beta^\mu + \in^{\beta, \alpha} F_{\alpha \beta}^\mu + \in^{\beta, \alpha \nu} G_{\nu \alpha \beta}^\mu \tag{4.178}$$

donde:

$$\begin{aligned}
j_\beta^\mu = & \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) \\
& + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\nu (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\alpha \partial_\alpha \psi_a) + \mathcal{L} X_\beta^\mu
\end{aligned} \tag{4.179}$$

$$\begin{aligned}
F_{\alpha \beta}^\mu = & \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu \psi_a)} \right) \right] \varphi_{\alpha \beta a} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \partial_\nu \varphi_{\alpha \beta a} \\
& + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial^\alpha \psi_a)} (\Phi_{\beta a} - X_\beta^\rho \partial_\rho \psi_a)
\end{aligned} \tag{4.180}$$

$$G_{\nu \alpha \beta}^\mu = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial^\nu \psi_a)} \varphi_{\alpha \beta a} \tag{4.181}$$

**Apéndice K. Deducción de la relación (3.130)**

Para Lagrangianos de segundo de orden las ecuaciones de campo son:

$$L^a = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \psi_a)} \right) + \partial_\mu \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \quad (4.182)$$

La densidad Lagrangiana  $\mathcal{L} = \mathcal{L}(\psi_a, \partial_\mu \psi_a, \partial_\mu \partial_\nu \psi_a, x)$  depende de los campos y de las derivadas de los campos, como consecuencia, al utilizar la regla de la cadena, la derivada del término:  $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)}$ ; es:

$$\partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) = \frac{\partial}{\partial \psi_b} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \psi_b + \frac{\partial}{\partial (\partial_\alpha \psi_b)} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\alpha \psi_b \quad (4.183)$$

$$+ \frac{\partial}{\partial (\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b)} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b$$

$$= \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial (\psi_b) \partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \psi_b + \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial (\partial_\alpha \psi_b) \partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\alpha \psi_b \quad (4.184)$$

$$+ \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial (\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b$$

al calcular la segunda derivada de:  $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)}$ ; se obtiene:

$$\partial_\mu \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) = \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial (\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b \quad (4.185)$$

$$+ \partial_\mu \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial (\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b$$

$$+ \partial_\mu \left\{ \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial (\psi_b) \partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \psi_b + \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial (\partial_\alpha \psi_b) \partial (\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\alpha \psi_b \right\}$$

Se sustituye la relación (4.185), en las ecuaciones de movimiento de Euler-Lagrange:

$$\begin{aligned}
L^a &= \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b \\
&+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} \right) + \partial_\mu \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b \\
&+ \partial_\mu \left\{ \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial \psi_b \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \psi_b + \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\alpha \psi_b) \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\alpha \psi_b \right\}
\end{aligned} \tag{4.186}$$

De esta manera las ecuaciones de campo, son escritas de la forma:

$$L^a = W^{\gamma\alpha\mu\nu ab} \partial_\mu \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b + V^a(\psi_a, \partial_\mu \psi_a, \partial_\mu \partial_\nu \psi_a, \partial_\mu \partial_\nu \partial_\alpha \psi_a) \tag{4.187}$$

donde:

$$W^{\gamma\alpha\mu\nu ab} = \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \tag{4.188}$$

y:

$$\begin{aligned}
V^a &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi_a} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \psi_a)} \right) + \partial_\mu \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b) \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\gamma \partial_\alpha \psi_b \\
&+ \partial_\mu \left\{ \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial \psi_b \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \psi_b + \left( \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\alpha \psi_b) \partial(\partial_\mu \partial_\nu \psi_a)} \right) \partial_\nu \partial_\alpha \psi_b \right\}
\end{aligned} \tag{4.189}$$

### Apéndice L. Grupo U(1) en la teoría de Podolsky

El Lagrangiano que describe la teoría electromagnética de Podolsky es:

$$\mathcal{L}[A_\mu(x)] = -\frac{1}{4} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} + a^2 \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \partial^\rho F_{\alpha\rho} \tag{4.190}$$

al sustituir las transformaciones gauge:

$$A'_\mu = A_\mu + \partial_\mu \epsilon(x) \tag{4.191}$$

se obtiene:

$$\mathcal{L}'[A'_\mu(x)] = -\frac{1}{4} F'_{\mu\nu} F'^{\mu\nu} + a^2 \partial_\lambda F'^{\alpha\lambda} \partial^\rho F'_{\alpha\rho} \tag{4.192}$$

el término:

$$F'_{\mu\nu} = \partial_\mu A'_\nu - \partial_\nu A'_\mu = \partial_\mu(A_\nu + \partial_\nu f) - \partial_\nu(A_\mu + \partial_\mu f) = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu = F_{\mu\nu} \quad (4.193)$$

por lo tanto:

$$\mathcal{L}'[A'_\mu(x)] = \mathcal{L}[A_\mu(x)] \quad (4.194)$$

**Apéndice M. Matriz Hessiana en la teoría de Podolsky**

En primer lugar se calcula el siguiente término:

$$W^{\gamma\theta\sigma\epsilon\mu\nu} = \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\gamma \partial_\theta A_\nu) \partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \quad (4.195)$$

de esta manera:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} &= a^2 \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \{ \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \partial^\rho F_{\alpha\rho} \} = \\ &= a^2 \left\{ \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \partial^\rho F_{\alpha\rho} + \partial^\rho F_{\alpha\rho} \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \right\} = \\ &= a^2 \left\{ \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \partial^\rho F_{\alpha\rho} + \partial_\rho F^{\alpha\rho} \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \partial^\lambda F_{\alpha\lambda} \right\} = \\ &= 2a^2 \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \partial^\rho F_{\alpha\rho} = 2a^2 \eta^{\rho\tau} \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \partial_\tau F_{\alpha\rho} = \\ &= 2a^2 \eta^{\rho\tau} \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \frac{\partial}{\partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} \{ \partial_\tau \partial_\alpha A_\rho - \partial_\tau \partial_\rho A_\alpha \} = \\ &= 2a^2 \eta^{\rho\tau} \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} (\delta_\tau^\sigma \delta_\alpha^\epsilon \delta_\rho^\mu - \delta_\tau^\sigma \delta_\rho^\epsilon \delta_\alpha^\mu) = \\ &= 2a^2 \eta^{\rho\sigma} \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} (\delta_\alpha^\epsilon \delta_\rho^\mu - \delta_\rho^\epsilon \delta_\alpha^\mu) = \\ &= 2a^2 (\eta^{\mu\sigma} \partial_\lambda F^{\epsilon\lambda} - \eta^{\epsilon\sigma} \partial_\lambda F^{\mu\lambda}) \end{aligned} \quad (4.196)$$

por lo tanto:

$$W^{\gamma\theta\sigma\epsilon\mu\nu} = \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_\gamma \partial_\theta A_\nu) \partial(\partial_\sigma \partial_\epsilon A_\mu)} = 2a^2 \frac{\partial}{\partial(\partial_\gamma \partial_\theta A_\nu)} \{ \eta^{\mu\sigma} \partial_\lambda F^{\epsilon\lambda} - \eta^{\epsilon\sigma} \partial_\lambda F^{\mu\lambda} \} = \quad (4.197)$$

$$\begin{aligned}
&= 2a^2 \frac{\partial}{\partial(\partial_\gamma \partial_\theta A_\nu)} \{ \eta^{\mu\sigma} \eta^{\epsilon\rho} \eta^{\lambda\tau} \partial_\lambda F_{\rho\tau} - \eta^{\epsilon\sigma} \eta^{\mu\rho} \eta^{\lambda\tau} \partial_\lambda F_{\rho\tau} \} = \\
&= 2a^2 \eta^{\lambda\tau} \frac{\partial}{\partial(\partial_\gamma \partial_\theta A_\nu)} \{ \eta^{\mu\sigma} \eta^{\epsilon\rho} \partial_\lambda F_{\rho\tau} - \eta^{\epsilon\sigma} \eta^{\mu\rho} \partial_\lambda F_{\rho\tau} \} = \\
&= 2a^2 \eta^{\lambda\tau} \left\{ \eta^{\mu\sigma} \eta^{\epsilon\rho} \frac{\partial}{\partial(\partial_\gamma \partial_\theta A_\nu)} \partial_\lambda F_{\rho\tau} - \eta^{\epsilon\sigma} \eta^{\mu\rho} \frac{\partial}{\partial(\partial_\gamma \partial_\theta A_\nu)} \partial_\lambda F_{\rho\tau} \right\} = \\
&= 2a^2 \eta^{\lambda\tau} \left\{ \eta^{\mu\sigma} \eta^{\epsilon\rho} (\delta_\lambda^\gamma \delta_\rho^\theta \delta_\tau^\nu - \delta_\lambda^\gamma \delta_\tau^\theta \delta_\rho^\nu) - \eta^{\epsilon\sigma} \eta^{\mu\rho} (\delta_\lambda^\gamma \delta_\rho^\theta \delta_\tau^\nu - \delta_\lambda^\gamma \delta_\tau^\theta \delta_\rho^\nu) \right\} = \\
&= 2a^2 (\eta^{\gamma\nu} \eta^{\mu\sigma} \eta^{\epsilon\theta} - \eta^{\gamma\theta} \eta^{\mu\sigma} \eta^{\epsilon\nu} - \eta^{\gamma\nu} \eta^{\epsilon\sigma} \eta^{\mu\theta} + \eta^{\gamma\theta} \eta^{\epsilon\sigma} \eta^{\mu\nu})
\end{aligned}$$

La matriz hessiana es:

$$\begin{aligned}
W_0^{\mu\nu} &= \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial(\partial_0 \partial_0 A_\nu) \partial(\partial_0 \partial_0 A_\mu)} = \frac{\partial^2 \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}_\nu \partial \ddot{A}_\mu} = \\
&= 2a^2 (\eta^{0\nu} \eta^{\mu 0} \eta^{00} - \eta^{00} \eta^{\mu 0} \eta^{0\nu} - \eta^{0\nu} \eta^{00} \eta^{\mu 0} + \eta^{00} \eta^{00} \eta^{\mu\nu}) = \\
&= 2a^2 (\eta^{\mu\nu} - \eta^{\mu 0} \eta^{0\nu})
\end{aligned} \tag{4.198}$$

### Apéndice N. Ecuaciones de campo en la teoría de Podolsky

Las ecuaciones de campo son:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_\alpha} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} \right) + \partial_\mu \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu A_\alpha)} \right) = 0 \tag{4.199}$$

El Lagrangiano no depende del campo  $A_\alpha$ , como consecuencia:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_\alpha} = 0 \tag{4.200}$$

El término:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} &= -\frac{1}{4} \frac{\partial}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} F_{\lambda\nu} F^{\lambda\nu} = \\
&= -\frac{1}{4} \left\{ F_{\lambda\nu} \frac{\partial}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} F^{\lambda\nu} + F^{\lambda\nu} \frac{\partial}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} F_{\lambda\nu} \right\} \\
&= -\frac{1}{4} \left\{ F^{\lambda\nu} \frac{\partial}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} F_{\lambda\nu} + F_{\lambda\nu} \frac{\partial}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} F^{\lambda\nu} \right\}
\end{aligned} \tag{4.201}$$

$$\begin{aligned}
&= -\frac{1}{2}F^{\lambda\nu}\frac{\partial}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)}F_{\lambda\nu} = -\frac{1}{2}F^{\lambda\nu}\frac{\partial}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)}\{\partial_\lambda A_\nu - \partial_\nu A_\lambda\} \\
&= -\frac{1}{2}F^{\lambda\nu}(\delta_\lambda^\mu\delta_\nu^\alpha - \delta_\nu^\mu\delta_\lambda^\alpha) \\
&= -\frac{1}{2}(F^{\mu\alpha} - F^{\alpha\mu}) = -\frac{1}{2}(-F^{\alpha\mu} - F^{\alpha\mu}) = F^{\alpha\mu}
\end{aligned}$$

por lo tanto:

$$\partial_\mu\left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)}\right) = \partial_\mu F^{\alpha\mu} \quad (4.202)$$

De la relación (4.196):

$$\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu A_\alpha)} = 2a^2(\eta^{\alpha\mu}\partial_\lambda F^{\nu\lambda} - \eta^{\nu\mu}\partial_\lambda F^{\alpha\lambda}) \quad (4.203)$$

se obtiene:

$$\begin{aligned}
\partial_\mu\partial_\nu\left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\partial_\nu A_\alpha)}\right) &= 2a^2\partial_\mu\partial_\nu(\eta^{\alpha\mu}\partial_\lambda F^{\nu\lambda} - \eta^{\nu\mu}\partial_\lambda F^{\alpha\lambda}) = \\
&= 2a^2(\partial^\alpha\partial_\nu\partial_\lambda F^{\nu\lambda} - \partial^\mu\partial_\mu\partial_\lambda F^{\alpha\lambda})
\end{aligned}$$

Al sustituir en las ecuación de campo:

$$\begin{aligned}
-\partial_\mu F^{\alpha\mu} + 2a^2(\partial^\alpha\partial_\nu\partial_\lambda F^{\nu\lambda} - \partial^\mu\partial_\mu\partial_\lambda F^{\alpha\lambda}) &= \quad (4.204) \\
-\partial_\lambda F^{\alpha\lambda} + 2a^2(\partial^\alpha\partial_\nu\partial_\lambda F^{\nu\lambda} - \partial^\mu\partial_\mu\partial_\lambda F^{\alpha\lambda}) &= \\
\partial_\lambda F^{\lambda\alpha} + 2a^2(\partial^\alpha\partial_\nu\partial_\lambda F^{\nu\lambda} + \partial^\mu\partial_\mu\partial_\lambda F^{\lambda\alpha}) &= 0
\end{aligned}$$

El término  $\partial_\nu\partial_\lambda F^{\nu\lambda} = 0$ , como consecuencia de la antisimetría del tensor electromagnético  $F^{\nu\lambda} = -F^{\lambda\nu}$ , y la simetría de las derivadas  $\partial_\nu\partial_\lambda = \partial_\lambda\partial_\nu$ . Por lo tanto las ecuaciones de campo de la teoría electromagnética de Podolsky son:

$$(1 + 2a^2\Box)\partial_\lambda F^{\lambda\alpha} = 0 \quad (4.205)$$

donde  $\alpha = 0, 1, 2, 3$ ; y  $\Box = \partial^\mu\partial_\mu$ .

**Apéndice O. Ecuaciones de Maxwell generalizadas**

La representación matricial del tensor de campo electromagnético  $F_{\mu\nu}$ , es:

$$F_{\mu\nu} = \begin{bmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{bmatrix} \quad (4.206)$$

De la ecuación de campo:  $(1 + 2a^2\Box)\partial_\lambda F^{\lambda\alpha} = 0$ ; se obtiene:

1. si  $\alpha = 0$ :

$$(1 + 2a^2\Box)(\partial_\lambda F^{\lambda 0}) = (1 + 2a^2\Box)(\partial_0 F^{00} + \partial_i F^{i0}) = 0 \quad (4.207)$$

$$F_{00} = 0 \quad F^{i0} = -F_{i0} = E_i$$

$$(1 + 2a^2\Box)\partial_i E_i = (1 + 2a^2\Box)\nabla \cdot \mathbf{E} = 0 \quad (4.208)$$

2. si  $\alpha = j$ :

$$(1 + 2a^2\Box)(\partial_\lambda F^{\lambda j}) = (1 + 2a^2\Box)(\partial_0 F^{0j} + \partial_i F^{ij}) = 0 \quad (4.209)$$

$$F^{0j} = -F^{j0} = -E_j \quad F^{ij} = \epsilon^{jik} B_k \quad \partial_i F^{ij} = \epsilon^{jik} \partial_i B_k = (\nabla \times \mathbf{B})_j$$

$$(1 + 2a^2\Box)(-\partial_0 \mathbf{E} + \nabla \times \mathbf{B})_j = 0 \quad (4.210)$$

$$(1 + 2a^2\Box)(\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B}) = 0 \quad (4.211)$$

De la identidad de Bianchi:  $\partial_\mu F_{\nu\alpha} + \partial_\alpha F_{\mu\nu} + \partial_\nu F_{\alpha\mu} = 0$ ; se obtiene:

1. si  $\mu = 1, \alpha = 2, \nu = 3$ :

$$\partial_1 F_{32} + \partial_2 F_{13} + \partial_3 F_{21} = 0 \quad (4.212)$$

$$\partial_1 B_1 + \partial_2 B_2 + \partial_3 B_3 = 0 \quad (4.213)$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad (4.214)$$

2. si  $\mu = 0, \alpha = j, \nu = i$ :

$$\partial_0 F_{ij} + \partial_j F_{0i} + \partial_i F_{j0} = 0 \quad (4.215)$$

$$\epsilon^{jik} \partial_0 B_k + \partial_j E_i - \partial_i E_j = 0 \quad (4.216)$$

$$\epsilon^{jik} \dot{B}_k + \epsilon^{kji} \partial_j E_i = 0 \quad (4.217)$$

$$(\dot{\mathbf{B}} + \nabla \times \mathbf{E})_k = 0 \quad (4.218)$$

$$\dot{\mathbf{B}} + \nabla \times \mathbf{E} = 0 \quad (4.219)$$

### Apéndice P. Tensor momentum-energía en la teoría de Podolsky

El tensor momentum-energía para Lagrangianos de segundo orden en las derivadas es:

$$\theta^\mu_\alpha = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu A_\lambda)} - \partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu A_\lambda)} \right) \right] \partial_\alpha A_\lambda + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \partial_\nu A_\lambda)} \partial_\alpha \partial_\nu A_\lambda - \eta^\mu_\alpha \mathcal{L} \quad (4.220)$$

al sustituir los siguientes términos:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu A_\lambda)} = F^{\lambda\mu} \quad (4.221)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu A_\lambda)} = 2a^2 (\eta^{\lambda\nu} \partial_\rho F^{\mu\rho} - \eta^{\mu\nu} \partial_\rho F^{\lambda\rho}) \quad (4.222)$$

$$\partial_\nu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu A_\lambda)} \right) = 2a^2 (\partial^\lambda \partial_\rho F^{\mu\rho} - \partial^\mu \partial_\rho F^{\lambda\rho}) \quad (4.223)$$

se obtiene:

$$\begin{aligned} \theta^\mu_\alpha = & \{ F^{\lambda\mu} - 2a^2 (\partial^\lambda \partial_\rho F^{\mu\rho} - \partial^\mu \partial_\rho F^{\lambda\rho}) \} \partial_\alpha A_\lambda \\ & + 2a^2 (\eta^{\lambda\mu} \partial_\rho F^{\nu\rho} - \eta^{\nu\mu} \partial_\rho F^{\lambda\rho}) \partial_\alpha \partial_\nu A_\lambda \\ & + \eta^\mu_\alpha \left( \frac{1}{4} F_{\rho\nu} F^{\rho\nu} - a^2 \partial_\lambda F^{\rho\lambda} \partial^\gamma F_{\rho\gamma} \right) \end{aligned} \quad (4.224)$$

### Apéndice Q. Energía en la teoría de Podolsky

El tensor momentum-energía es:

$$\begin{aligned} \theta^\mu{}_\alpha &= F^{\nu\mu} F_{\alpha\nu} + \frac{1}{4} \eta^\mu{}_\alpha F^{\rho\nu} F_{\rho\nu} + a^2 \eta^\mu{}_\alpha (\partial^\rho F_{\nu\rho} \partial_\lambda F^{\nu\lambda} + F^{\rho\nu} \square F_{\rho\nu}) \\ &\quad - 2a^2 (F^{\mu\nu} \square F_{\alpha\nu} + F_{\alpha\nu} \square F^{\mu\nu} + \partial_\nu F^{\mu\nu} \partial^\rho F_{\alpha\rho}) \end{aligned} \quad (4.225)$$

La energía es  $E = \int_\Omega dx^3 \theta^0_0$ ; por lo tanto:

$$\begin{aligned} \theta^0_0 &= F^{\nu 0} F_{0\nu} + \frac{1}{4} \eta^0_0 F^{\rho\nu} F_{\rho\nu} + a^2 \eta^0_0 (\partial^\rho F_{\nu\rho} \partial_\lambda F^{\nu\lambda} + F^{\rho\nu} \square F_{\rho\nu}) \\ &\quad - 2a^2 (F^{0\nu} \square F_{0\nu} + F_{0\nu} \square F^{0\nu} + \partial_\nu F^{0\nu} \partial^\rho F_{0\rho}) \end{aligned} \quad (4.226)$$

$$\begin{aligned} \theta^0_0 &= F^{\nu 0} F_{0\nu} + \frac{1}{4} F^{\rho\nu} F_{\rho\nu} + a^2 (\partial^\rho F_{\nu\rho} \partial_\lambda F^{\nu\lambda} + F^{\rho\nu} \square F_{\rho\nu}) \\ &\quad - 2a^2 (2F^{0\nu} \square F_{0\nu} + \partial_\nu F^{0\nu} \partial^\rho F_{0\rho}) \end{aligned} \quad (4.227)$$

Al calcular los siguientes términos:

$$\boxed{1.} \quad F^{\nu 0} F_{0\nu} = F^{00} F_{00} + F^{i0} F_{0i} = E_i E_i = \mathbf{E}^2$$

$$\begin{aligned} \boxed{2.} \quad \frac{1}{4} F^{\rho\nu} F_{\rho\nu} &= \frac{1}{4} (F^{00} F_{00} + F^{0j} F_{0j} + F^{i0} F_{i0} + F^{ij} F_{ij}) = \frac{1}{4} (2F^{j0} F_{j0} + F^{ij} F_{ij}) \\ &= \frac{1}{4} (-2E_j E_j + \epsilon^{jik} \epsilon^{jik} B_k B_k) = \frac{1}{4} (-2E_j E_j + 2B_k B_k) = \frac{1}{2} (-\mathbf{E}^2 + \mathbf{B}^2) \end{aligned}$$

$$\boxed{3.} \quad F^{0\nu} \square F_{0\nu} = F^{00} \square F_{00} + F^{0i} \square F_{0i} = -E_i \square E_i = -\mathbf{E} \cdot \square \mathbf{E}$$

$$\boxed{4.} \quad \partial_\nu F^{0\nu} \partial^\rho F_{0\rho} = (\partial_0 F^{00} + \partial_i F^{0i}) (\partial^0 F_{00} + \partial^j F_{0j}) = -(\partial_i E_i) (-\partial_j E_j) = (\nabla \cdot \mathbf{E})^2$$

$$\begin{aligned} \boxed{5.} \quad F^{\rho\nu} \square F_{\rho\nu} &= F^{00} \square F_{00} + F^{0j} \square F_{0j} + F^{i0} \square F_{i0} + F^{ij} \square F_{ij} = 2F^{j0} \square F_{j0} + F^{ij} \square F_{ij} \\ &= -2E_j \square E_j + \epsilon^{jik} \epsilon^{jik} B_k \square B_k = -2E_j \square E_j + 2B_k \square B_k = -2\mathbf{E} \cdot \square \mathbf{E} + 2\mathbf{B} \cdot \square \mathbf{B} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \boxed{6.} \quad \partial^\rho F_{\nu\rho} \partial_\lambda F^{\nu\lambda} &= \partial^\rho F_{0\rho} \partial_\lambda F^{0\lambda} + \partial^\rho F_{i\rho} \partial_\lambda F^{i\lambda} \\ &= \partial^0 F_{00} \partial_\lambda F^{0\lambda} + \partial^j F_{0j} \partial_\lambda F^{0\lambda} + \partial^0 F_{i0} \partial_\lambda F^{i\lambda} + \partial^j F_{ij} \partial_\lambda F^{i\lambda} \\ &= \partial^0 F_{00} \partial_0 F^{00} + \partial^0 F_{00} \partial_k F^{0k} + \partial^j F_{0j} \partial_0 F^{00} + \partial^j F_{0j} \partial_k F^{0k} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& +\partial^0 F_{i0}\partial_0 F^{i0} + \partial^0 F_{i0}\partial_k F^{ik} + \partial^j F_{ij}\partial_0 F^{i0} + \partial^j F_{ij}\partial_k F^{ik} \\
& = (-\partial_j E_j)(-\partial_k E_k) + (-\partial_0 E_i)(\partial_0 E_i) + (-\partial_0 E_i)(\epsilon^{kij}\partial_k B_j) \\
& \quad +(-\epsilon^{jik}\partial_j B_k)(\partial_0 E_i) + (-\epsilon^{jik}\partial_j B_k)(\epsilon^{kij}\partial_k B_j) \\
& \quad = (\nabla \cdot \mathbf{E})^2 - \dot{E}_i^2 + (\partial_0 E_i)(\epsilon^{ikj}\partial_k B_j) \\
& \quad +(\epsilon^{ijk}\partial_j B_k)(\partial_0 E_i) + (\epsilon^{ijk}\partial_j B_k)(-\epsilon^{ikj}\partial_k B_j) \\
& \quad = (\nabla \cdot \mathbf{E})^2 - \dot{E}_i^2 + (\dot{E}_i)(\nabla \times \mathbf{B})_i \\
& \quad +(\dot{E}_i)(\nabla \times \mathbf{B})_i - (\nabla \times \mathbf{B})_i(\nabla \times \mathbf{B})_i \\
& = (\nabla \cdot \mathbf{E})^2 - \{ \dot{E}_i^2 - 2(\dot{E}_i)(\nabla \times \mathbf{B})_i + (\nabla \times \mathbf{B})_i(\nabla \times \mathbf{B})_i \} \\
& = (\nabla \cdot \mathbf{E})^2 - (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})_i(\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})_i \\
& = (\nabla \cdot \mathbf{E})^2 - (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})^2
\end{aligned}$$

se obtiene:

$$\begin{aligned}
\theta_0^0 & = \mathbf{E}^2 + \frac{1}{2}(-\mathbf{E}^2 + \mathbf{B}^2) + a^2\{(\nabla \cdot \mathbf{E})^2 - (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})^2 - 2\mathbf{E} \cdot \square \mathbf{E} + 2\mathbf{B} \cdot \square \mathbf{B}\} \quad (4.228) \\
& \quad - 2a^2\{-2\mathbf{E} \cdot \square \mathbf{E} + (\nabla \cdot \mathbf{E})^2\}
\end{aligned}$$

$$\theta_0^0 = \frac{1}{2}(\mathbf{E}^2 + \mathbf{B}^2) + a^2\{-(\nabla \cdot \mathbf{E})^2 - (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})^2 + 2(\mathbf{E} \cdot \square \mathbf{E} + \mathbf{B} \cdot \square \mathbf{B})\} \quad (4.229)$$

La energía es:

$$E = \int_{\Omega} dx^3 \theta_0^0 \quad (4.230)$$

### Apéndice R. Momentum lineal en la teoría de Podolsky

La densidad de momentum lineal es:

$$\theta_i^0 = F^{\nu 0} F_{i\nu} - 2a^2(F^{0\nu}\square F_{i\nu} + F_{i\nu}\square F^{0\nu} + \partial_\nu F^{0\nu}\partial^\rho F_{i\rho}) \quad (4.231)$$

Al calcular los siguientes términos:

1.  $F^{\nu 0} F_{i\nu} = F^{00} F_{i0} + F^{j0} F_{ij} = \epsilon^{jik} E_j B_k = -\epsilon^{ijk} E_j B_k = -(\mathbf{E} \times \mathbf{B})_i$
2.  $F^{0\nu} \square F_{i\nu} = F^{00} \square F_{i0} + F^{0j} \square F_{ij} = (-E_j)(\epsilon^{jik} \square B_k) = \epsilon^{ijk} E_j \square B_k = (\mathbf{E} \times \square \mathbf{B})_i$
3.  $F_{i\nu} \square F^{0\nu} = F_{i0} \square F^{00} + F_{ij} \square F^{0j} = \epsilon^{jik} B_k \square (-E_j) = -\epsilon^{ikj} B_k \square (E_j) =$   
 $= -(\mathbf{B} \times \square \mathbf{E})_i$
4.  $\partial_\nu F^{0\nu} \partial^\rho F_{i\rho} = (\partial_0 F^{00} + \partial_i F^{0i})(\partial^0 F_{i0} + \partial^j F_{ij}) = (-\partial_i E_i)(-\dot{E}_i - \epsilon^{ijk} \partial_j B_k) =$   
 $= (\partial_i E_i)(\dot{E}_i - \epsilon^{ijk} \partial_j B_k) = (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})_i (\nabla \cdot \mathbf{E})$

se obtiene:

$$\theta_i^0 = -(\mathbf{E} \times \mathbf{B})_i - 2a^2 \{ \mathbf{E} \times \square \mathbf{B} - \mathbf{B} \times \square \mathbf{E} + \nabla \cdot \mathbf{E} (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B}) \}_i \quad (4.232)$$

El momentum lineal es una constante de movimiento:

$$P_i = \int_{\Omega} dx^3 \theta_i^0 \quad \frac{d}{dt} P_i = 0 \quad (4.233)$$

en consecuencia:

$$P_i = \int_{\Omega} dx^3 \left( \mathbf{E} \times \mathbf{B} + 2a^2 (\mathbf{E} \times \square \mathbf{B} - \mathbf{B} \times \square \mathbf{E} + \nabla \cdot \mathbf{E} (\dot{\mathbf{E}} - \nabla \times \mathbf{B})) \right)_i \quad (4.234)$$

### Apéndice S. Spin en la teoría de Podolsky

Las tres componentes de spin son:

$$S_{ij} = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ A_j (F_{i0} + 2a^2 \partial_0 \partial^\rho F_{i\rho} - 4a^2 \eta_{ik} \partial^k \partial_\rho F^{0\rho}) \right. \quad (4.235)$$

$$\left. - A_i (F_{j0} + 2a^2 \partial_0 \partial^\rho F_{j\rho} - 4a^2 \eta_{jk} \partial^k \partial_\rho F^{0\rho}) \right.$$

$$\left. + 2a^2 \dot{A}_j (\eta_{i0} \partial_\rho F^{0\rho} - \partial^\rho F_{i\rho}) \right.$$

$$-2a^2 \dot{A}_i (\eta_{j0} \partial_\rho F^{0\rho} - \partial^\rho F_{j\rho}) \}$$

Al calcular los siguientes términos:

$$\boxed{1.} \quad A_j F_{i0} - A_i F_{j0} = A_i E_j - A_j E_i = (\mathbf{A} \times \mathbf{E})_k$$

$$\begin{aligned} \boxed{2.} \quad & 2a^2 (A_j \partial_0 \partial^\rho F_{i\rho} - A_i \partial_0 \partial^\rho F_{j\rho}) = 2a^2 (A_j \partial_0 \partial^0 F_{i0} + A_j \partial_0 \partial^l F_{il} \\ & - A_i \partial_0 \partial^0 F_{j0} - A_i \partial_0 \partial^l F_{jl}) = 2a^2 \{ A_i \ddot{E}_j - A_j \ddot{E}_i + A_j (\nabla \times \dot{\mathbf{B}})_i - A_i (\nabla \times \dot{\mathbf{B}})_j \} \\ & = 2a^2 [\mathbf{A} \times \ddot{\mathbf{E}} - \mathbf{A} \times (\nabla \times \dot{\mathbf{B}})]_k \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \boxed{3.} \quad & -4a^2 (A_j \partial^i \partial_\rho F^{0\rho} - A_i \partial^j \partial_\rho F^{0\rho}) = -4a^2 (A_j \partial^i \partial_0 F^{00} + A_j \partial^i \partial_l F^{0l} \\ & - A_i \partial^j \partial_0 F^{00} - A_i \partial^j \partial_l F^{0l}) = -4a^2 (-A_j \partial^i \partial_l E_l + A_i \partial^j \partial_l E_l) \\ & = 4a^2 (A_i \partial_j \nabla \cdot \mathbf{E} - A_j \partial_i \nabla \cdot \mathbf{E}) = 4a^2 [\mathbf{A} \times \nabla (\nabla \cdot \mathbf{E})]_k \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \boxed{4.} \quad & -2a^2 (\dot{A}_j \partial^\rho F_{i\rho} - \dot{A}_i \partial^\rho F_{j\rho}) = -2a^2 (\dot{A}_j \partial^0 F_{i0} + \dot{A}_j \partial^l F_{il} - \dot{A}_i \partial^0 F_{j0} - \dot{A}_i \partial^l F_{jl}) \\ & = -2a^2 [\dot{A}_i \dot{E}_j - \dot{A}_j \dot{E}_i + A_j (\nabla \times \mathbf{B})_i - A_i (\nabla \times \mathbf{B})_j] \\ & = -2a^2 [\dot{\mathbf{A}} \times \dot{\mathbf{E}} - \dot{\mathbf{A}} \times (\nabla \times \mathbf{B})]_k \end{aligned}$$

se obtiene:

$$\begin{aligned} S_{ij} = \int_{\Omega} dx^3 \{ & \mathbf{A} \times \mathbf{E} \\ & + 2a^2 [\mathbf{A} \times \ddot{\mathbf{E}} - \mathbf{A} \times (\nabla \times \dot{\mathbf{B}}) + 2a^2 \mathbf{A} \times \nabla (\nabla \cdot \mathbf{E}) - \dot{\mathbf{A}} \times \dot{\mathbf{E}} + \dot{\mathbf{A}} \times (\nabla \times \mathbf{B})] \}_k \end{aligned} \quad (4.236)$$

### Apéndice T. Momentos canónicos en la teoría de Podolsky

Los momentos canónicos se definen de la forma:

$$p^\alpha = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{A}_\alpha} - \partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}_\alpha} \right) - 2\partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \dot{A}_\alpha)} \right) \quad \pi^\alpha = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}_\alpha} \quad (4.237)$$

Al reemplazar los siguientes términos:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu A_\alpha)} = F^{\alpha\mu} \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{A}_\alpha} = F^{\alpha 0} \quad (4.238)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\nu \partial_\mu A_\alpha)} = 2a^2(\eta^{\alpha\nu} \partial_\rho F^{\mu\rho} - \eta^{\mu\nu} \partial_\rho F^{\alpha\rho}) \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}_\alpha} = 2a^2(\eta^{\alpha 0} \partial_\rho F^{0\rho} - \partial_\rho F^{\alpha\rho}) \quad (4.239)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{A}_\alpha)} = 2a^2 \eta^{\alpha k} \partial_\rho F^{0\rho} \quad \partial_k \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_k \dot{A}_\alpha)} \right) = 2a^2 \eta^{\alpha k} \partial_k \partial_\rho F^{0\rho}$$

$$\partial_0 \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \ddot{A}_\alpha} \right) = 2a^2(\eta^{\alpha 0} \partial_0 \partial_\rho F^{0\rho} - \partial_0 \partial_\rho F^{\alpha\rho}) = -2a^2 \partial_0 \partial_\rho F^{\alpha\rho}$$

se obtiene:

$$\pi^\alpha = 2a^2(\eta^{\alpha 0} \partial_\rho F^{0\rho} - \partial_\rho F^{\alpha\rho}) \quad (4.240)$$

$$p^\alpha = F^{\alpha 0} + 2a^2 \partial_0 \partial_\rho F^{\alpha\rho} - 4a^2 \eta^{\alpha k} \partial_k \partial_\rho F^{0\rho} \quad (4.241)$$

$$p^\alpha = F^{\alpha 0} + 2a^2(\partial_0 \partial_\rho F^{\alpha\rho} - 2a^2 \eta^{\alpha k} \partial_k \partial_\rho F^{0\rho})$$

### Apéndice U. Hamiltoniano canónico en la teoría de Podolsky

El Hamiltoniano canónico es:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( p^\mu \bar{A}_\mu + \pi^\mu \dot{\bar{A}}_\mu - \mathcal{L} \right) \quad (4.242)$$

los momentos canónicos son:

$$\pi^0 = 0 \quad (4.243)$$

$$\pi^i = -2a^2 \partial_\rho F^{i\rho} \quad (4.244)$$

$$p^0 = \partial_i \pi^i = 0 \quad (4.245)$$

$$p^i = F^{i0} + 2a^2(\partial_0 \partial_\rho F^{i\rho} - 2a^2 \eta^{ik} \partial_k \partial_\rho F^{0\rho}) \quad (4.246)$$

De la relación (4.244), se puede despejar  $\bar{A}^i$ :

$$\dot{\bar{A}}^i = \frac{1}{2a^2} \pi^i + \partial_j F^{ij} + \partial^i \bar{A}^0 \quad (4.247)$$

El término:

$$\begin{aligned}
p^\mu \bar{A}_\mu + \pi^\mu \dot{\bar{A}}_\mu &= p^0 \bar{A}_0 + p^i \bar{A}_i + \pi^0 \dot{\bar{A}}_0 + \pi^i \dot{\bar{A}}_i \\
&= \partial_i \pi^i \bar{A}_0 + p^i \bar{A}_i + \pi^i \left( \frac{1}{2a^2} \pi_i + \partial^j F_{ij} + \partial_i \bar{A}_0 \right) \\
&= \partial_i \pi^i \bar{A}_0 + p^i \bar{A}_i + \frac{1}{2a^2} \pi^i \pi_i + \pi^i \partial^j F_{ij} + \pi^i \partial_i \bar{A}_0
\end{aligned} \tag{4.248}$$

El término:

$$\begin{aligned}
\frac{1}{4} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} &= \frac{1}{4} (F_{0i} F^{0i} + F_{i0} F^{i0} + F_{ij} F^{ij}) = \frac{1}{2} F^{0i} F_{0i} + \frac{1}{4} F_{ij} F^{ij} \\
&= \frac{1}{2} (\bar{A}^i - \partial^i A^0) (\bar{A}_i - \partial_i A_0) + \frac{1}{4} F_{ij} F^{ij}
\end{aligned} \tag{4.249}$$

El término:

$$\begin{aligned}
a^2 \partial_\lambda F^{\alpha\lambda} \partial^\rho F_{\alpha\rho} &= 2a^2 (\partial^0 F_{00} \partial_0 F^{00} + \partial^0 F_{00} \partial_k F^{0k} + \partial^j F_{0j} \partial_0 F^{00} + \partial_j F^{0j} \partial_k F^{0k} \\
&\quad + \partial^0 F_{i0} \partial_0 F^{i0} + \partial^0 F_{i0} \partial_k F^{ik} + \partial^j F_{ij} \partial_0 F^{i0} + \partial^j F_{ij} \partial_k F^{ik}) \\
&= a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0) \\
&\quad + \partial^0 F_{i0} \partial_0 F^{i0} + 2\partial^0 F_{i0} \partial_k F^{ik} + \partial^j F_{ij} \partial_k F^{ik}) \\
&= a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0) \\
&\quad - \dot{\bar{E}}_i \dot{\bar{E}}_i - 2\dot{\bar{E}}_i \epsilon^{kij} \partial_k B_j + (\epsilon^{jik} \partial^j B_k) (\epsilon^{kij} \partial_k B_j) \\
&= a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0) \\
&\quad - \dot{\bar{E}}_i \dot{\bar{E}}_i + 2\dot{\bar{E}}_i \epsilon^{ikj} \partial_k B_j - (\epsilon^{ijk} \partial_j B_k) (\epsilon^{ikj} \partial_k B_j) \\
&= a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0) \\
&\quad - \mathbf{E}^2 + 2\dot{\bar{\mathbf{E}}} \cdot (\nabla \times \mathbf{B}) - (\nabla \times \mathbf{B})^2 \\
&= a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0) \\
&\quad - (\dot{\bar{\mathbf{E}}} - \nabla \times \mathbf{B})^2
\end{aligned} \tag{4.250}$$

Teniendo en cuenta la ecuación de movimiento:

$$(1 + 2a^2 \square) (\dot{\bar{\mathbf{E}}} - \nabla \times \mathbf{B}) = 0 \tag{4.251}$$

y el hecho la energía es una constante de movimiento, el Hamiltoniano canónico es:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left\{ \partial_i \pi^i \bar{A}_0 + p^i \bar{A}_i + \frac{1}{4a^2} \pi^i \pi_i + \pi^i \partial^j F_{ij} + \pi^i \partial_i \bar{A}_0 \right. \quad (4.252)$$

$$\left. + \frac{1}{2} (\bar{A}^i - \partial^i A^0) (\bar{A}_i - \partial_i A_0) + \frac{1}{4} F_{ij} F^{ij} - a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0) \right\}$$

**Apéndice V. Evolución temporal en el espacio de fase completo**

El principio de Hamilton es:

$$\delta A[A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu, \lambda^a] = 0 \quad (4.253)$$

La acción en el espacio de fase completo para la teoría electromagnética de podolsky toma la forma:

$$A[A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu, \lambda^a] = \int_{\sigma} dx^4 \left\{ p^\mu \bar{A}_\mu + \pi^\mu \dot{\bar{A}}_\mu - \mathcal{H}_c - \lambda^a \Phi_a \right\} \quad (4.254)$$

Al realizar variaciones independientes en  $\delta A_\mu, \delta \bar{A}_\mu, \delta p^\mu, \delta \pi^\mu, \delta \lambda^a$ ; se obtiene:

$$\delta A = \int_{\sigma} dx^4 \left[ \delta p^\mu \bar{A}_\mu + p^\mu \delta \bar{A}_\mu + \delta \pi^\mu \dot{\bar{A}}_\mu + \pi^\mu \delta \dot{\bar{A}}_\mu \right. \quad (4.255)$$

$$\left. - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial A_\mu} \delta A_\mu - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \bar{A}_\mu} \delta \bar{A}_\mu - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial p^\mu} \delta p^\mu - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \pi^\mu} \delta \pi^\mu \right.$$

$$\left. - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial A_\mu} \delta A_\mu - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \bar{A}_\mu} \delta \bar{A}_\mu - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial p^\mu} \delta p^\mu - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \pi^\mu} \delta \pi^\mu - \Phi_a \delta \lambda^a \right]$$

utilizando las siguientes expresiones:

$$p^\mu \delta \bar{A}_\mu = \frac{d}{dt} (\delta A_\mu p^\mu) - \delta A_\mu \dot{p}^\mu \quad \pi^\mu \delta \dot{\bar{A}}_\mu = \frac{d}{dt} (\delta \bar{A}_\mu \pi^\mu) - \delta \bar{A}_\mu \dot{\pi}^\mu \quad (4.256)$$

se obtiene:

$$\delta A = \int_{\sigma} dx^4 \left[ \delta p^\mu \left( \bar{A}_\mu - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial p^\mu} - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial p^\mu} \right) + \delta \pi^\mu \left( \dot{\bar{A}}_\mu - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \pi^\mu} - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \pi^\mu} \right) \right] \quad (4.257)$$

$$\begin{aligned}
& -\delta A_\mu \left( \dot{p}^\mu + \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial A_\mu} + \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial A_\mu} \right) - \delta \bar{A}_\mu \left( \dot{\pi}^\mu + \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \bar{A}_\mu} + \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \bar{A}_\mu} \right) \\
& \quad - \Phi_a \delta \lambda^a + \frac{d}{dt} (\delta A_\mu p^\mu) + \frac{d}{dt} (\delta \bar{A}_\mu \pi^\mu) \Big]
\end{aligned}$$

los siguientes términos son nulos:

$$\int_\sigma dx^4 \frac{d}{dt} (\delta A_\mu p^\mu) = \int_\Omega dx^3 \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{d}{dt} (\delta A_\mu p^\mu) = \int_\Omega dx^3 (\delta A_\mu p^\mu) \Big|_{t_1}^{t_2} = 0 \quad (4.258)$$

$$\int_\sigma dx^4 \frac{d}{dt} (\delta \bar{A}_\mu \pi^\mu) = \int_\Omega dx^3 \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{d}{dt} (\delta \bar{A}_\mu \pi^\mu) = \int_\Omega dx^3 (\delta \bar{A}_\mu \pi^\mu) \Big|_{t_1}^{t_2} = 0$$

como consecuencia de las condiciones de frontera, de esta manera la variación de la acción es:

$$\begin{aligned}
\delta A = \int_\sigma dx^4 \Big[ & \delta p^\mu \left( \bar{A}_\mu - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial p^\mu} - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial p^\mu} \right) + \delta \pi^\mu \left( \dot{\bar{A}}_\mu - \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \pi^\mu} - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \pi^\mu} \right) \\
& - \delta A_\mu \left( \dot{p}^\mu + \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial A_\mu} + \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial A_\mu} \right) - \delta \bar{A}_\mu \left( \dot{\pi}^\mu + \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \bar{A}_\mu} + \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \bar{A}_\mu} \right) - \Phi_a \delta \lambda^a \Big]
\end{aligned} \quad (4.259)$$

Considerando variaciones independientes de  $\delta A_\mu$ ,  $\delta \bar{A}_\mu$ ,  $\delta p^\mu$ ,  $\delta \pi^\mu$ ,  $\delta \lambda^a$ ; las propiedades de derivada funcional, y la definición de paréntesis de Poisson. Se deduce las ecuaciones de Hamilton:

$$\dot{A}_\mu = \{A_\mu, H_p\} = \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial p^\mu} + \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial p^\mu} \quad \dot{\bar{A}}_\mu = \{\bar{A}_\mu, H_p\} = \frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \pi^\mu} + \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \pi^\mu} \quad (4.260)$$

$$\dot{p}^\mu = \{p^\mu, H_p\} = -\frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial A_\mu} - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial A_\mu} \quad \dot{\pi}^\mu = \{\pi^\mu, H_p\} = -\frac{\partial \mathcal{H}_c}{\partial \bar{A}_\mu} - \lambda^a \frac{\partial \Phi_a}{\partial \bar{A}_\mu}$$

Además se obtiene la definición de vínculos primarios:

$$\Phi_a = 0 \quad (4.261)$$

Los vínculos se definen como débilmente cero en el espacio de fase reducido  $\Phi_a(x) \approx 0$ , como consecuencia, la evolución temporal de  $F(x) = F(A_\mu, \bar{A}_\mu, p^\mu, \pi^\mu)$  en el espacio de fase completo es:

$$\dot{F}(x) \approx \{F(x), H_P\} \quad (4.262)$$

$$= \int_{\Omega} dz^3 \left\{ \frac{\delta F(x)}{\delta A_{\mu}(z)} \dot{A}_{\mu}(z) + \frac{\delta F(x)}{\delta \bar{A}_{\mu}(z)} \dot{\bar{A}}_{\mu}(z) + \frac{\delta F(x)}{\delta p^{\mu}(z)} \dot{p}^{\mu}(z) + \frac{\delta F(x)}{\delta \pi^{\mu}(z)} \dot{\pi}^{\mu}(z) \right\}$$

**Apéndice W. Consistencia de vínculos en la teoría de Podolsky**

El Hamiltoniano canónico es:

$$H_c(A_{\mu}, \bar{A}_{\mu}, p^i, \pi^i) = \int_{\Omega} dx^3 \left( \partial_i \pi^i \bar{A}_0 + p^i \bar{A}_i + \frac{1}{4a^2} \pi^i \pi_i + \pi^i \partial^j F_{ij} + \pi^i \partial_i \bar{A}_0 \right) \quad (4.263)$$

$$+ \frac{1}{2} (\bar{A}^i - \partial^i A^0) (\bar{A}_i - \partial_i A_0) + \frac{1}{4} F_{ij} F^{ij} - a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0)$$

La consistencia de vínculos implica:

$$\dot{\Phi}_a \approx \{\Phi_a, H_p\} \approx 0 \quad (4.264)$$

donde:

$$H_p(A_{\mu}, \bar{A}_{\mu}, p^{\mu}, \pi^{\mu}) = H_c + \int_{\Omega} dx^3 \{ \lambda^1(x) \Phi_1 + \lambda^2(x) \Phi_2 \}$$

con la definición de paréntesis fundamentales de Poisson:

$$\{A_{\mu}(x), p^{\nu}(y)\} = \delta_{\mu}^{\nu} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad \{\bar{A}_{\mu}(x), \pi^{\nu}(y)\} = \delta_{\mu}^{\nu} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.265)$$

1. Se calcula consistencia para  $\Phi_1(x) \approx 0$ :

$$\dot{\Phi}_1 \approx \{\Phi_1, H_p\} \approx \{\Phi_1, H_c\} + \int_{\Omega} dy^3 (\lambda^1 \{\Phi_1, \Phi_1\} + \lambda^2 \{\Phi_1, \Phi_2\}) \quad (4.266)$$

$$\{\Phi_1, \Phi_1\} = \{\pi_0(x), \pi_0(y)\} = 0 \quad \{\Phi_1, \Phi_2\} = \{\pi_0(x), p_0(y) - \partial_j^y \pi^j(y)\} = 0$$

el paréntesis entre  $\Phi_1(x) \approx 0$  y  $H_c$ ; es:

$$\{\Phi_1(x), H_c(y)\} = \{\pi_0(x), H_c(y)\}$$

$$= \int_{\Omega} dy^3 (\partial_i^y \pi^i(y) \{\pi_0(x), \bar{A}_0(y)\} + \pi^i(y) \partial_i^y \{\pi_0(x), \bar{A}_0(y)\})$$

$$\begin{aligned}
&= - \int_{\Omega} dy^3 \partial_i^y \pi^i(y) \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - \int_{\Omega} dy^3 \pi^i(y) \partial_i^y \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\
&= - \int_{\Omega} dy^3 \partial_i^y \pi^i(y) \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - (-\partial_i^x) \int_{\Omega} dy^3 \pi^i(y) \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\
&= -\partial_i^x \pi^i(x) + \partial_i^x \pi^i(x) = 0
\end{aligned}$$

por lo tanto:

$$\dot{\Phi}_1 \approx \{\Phi_1, H_p\} = 0$$

2. Se calcula consistencia para  $\Phi_2(x) \approx 0$ :

$$\dot{\Phi}_2 \approx \{\Phi_2, H_p\} \approx \{\Phi_2, H_c\} + \int_{\Omega} dy^3 (\lambda^1 \{\Phi_2, \Phi_1\} + \lambda^2 \{\Phi_2, \Phi_2\}) \quad (4.267)$$

$$\{\Phi_2, \Phi_1\} = \{p_0(x) - \partial_j^x \pi^j(x), \pi_0(y)\} = 0$$

$$\{\Phi_2, \Phi_2\} = \{p_0(x) - \partial_j^x \pi^j(x), p_0(y) - \partial_j^y \pi^j(y)\} = 0$$

el paréntesis entre  $\Phi_2(x) \approx 0$  y  $H_c$ ; es:

$$\{\Phi_2(x), H_c(y)\} = \{p_0(x) - \partial_k^x \pi^k(x), H_c(y)\} = \{p_0(x), H_c(y)\} - \partial_k^x \{\pi^k(x), H_c(y)\}$$

Se calcula el siguiente término:

$$\begin{aligned}
&\{p_0(x), H_c(y)\} = \quad (4.268) \\
&= \int_{\Omega} dy^3 \{p_0(x), \frac{1}{2}(\bar{A}^i - \partial^i A^0)(\bar{A}_i - \partial_i A_0) - a^2(\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0)(\partial_k \bar{A}^k - \partial_k \partial^k A^0)\} \\
&= \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} [\bar{A}^i(y) - \partial_y^i A^0(y)] (-\partial_i^y) \{p_0(x), A_0(y)\} \\
&\quad + \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} (-\partial_y^i) \{p_0(x), A^0(y)\} [\bar{A}_i(y) - \partial_y^i A_0(y)] \\
&\quad - a^2 \int_{\Omega} dy^3 [\partial_j^y \bar{A}^j(y) - \partial_j^y \partial_y^j A^0(y)] (-\partial_k^y \partial_y^k) \{p_0(x), A^0(y)\} \\
&\quad - a^2 \int_{\Omega} dy^3 (-\partial_j^y \partial_y^j) \{p_0(x), A^0(y)\} [\partial_k^y \bar{A}^k(y) - \partial_k^y \partial_y^k A^0(y)]
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= (-\partial_i^x) \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} [\bar{A}^i(y) - \partial_y^i A^0(y)] \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\
&\quad + (-\partial_x^i) \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) [\bar{A}_i(y) - \partial_y^i A_0(y)] \\
&\quad - a^2 (\partial_k^x \partial_x^k) \int_{\Omega} dy^3 [\partial_j^y \bar{A}^j(y) - \partial_j^y \partial_y^j A^0(y)] \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\
&\quad - a^2 (\partial_j^x \partial_x^j) \int_{\Omega} dy^3 \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) [\partial_k^y \bar{A}^k(y) - \partial_k^y \partial_y^k A^0(y)] \\
&= (-\partial_i^x) \frac{1}{2} [\bar{A}^i(x) - \partial_x^i A^0(x)] + (-\partial_x^i) \frac{1}{2} [\bar{A}_i(x) - \partial_i^x A_0(x)] \\
&\quad - a^2 (\partial_k^x \partial_x^k) [\partial_j^x \bar{A}^j(x) - \partial_j^x \partial_x^j A^0(x)] - a^2 (\partial_j^x \partial_x^j) [\partial_k^x \bar{A}^k(x) - \partial_k^x \partial_x^k A^0(x)] \\
&\quad = -\partial_i (\bar{A}^i - \partial^i A^0) - 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0)
\end{aligned}$$

También se calcula el siguiente término:

$$\begin{aligned}
&\{\pi^k(x), H_c(y)\} = \tag{4.269} \\
&= \int_{\Omega} dy^3 \{\pi^k(x), p^i \bar{A}_i + \frac{1}{2} (\bar{A}^i - \partial^i A^0) (\bar{A}_i - \partial_i A_0) - a^2 (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) (\partial_i \bar{A}^i - \partial_i \partial^i A^0)\} \\
&\quad = \int_{\Omega} dy^3 p^i(y) \{\pi^k(x), \bar{A}_i(y)\} \\
&\quad + \int_{\Omega} dy^3 [\bar{A}^i(y) - \partial_y^i A^0(y)] \{\pi^k(x), \bar{A}_i(y)\} \\
&\quad - 2a^2 \int_{\Omega} dy^3 [\partial_i^y \bar{A}^i(y) - \partial_i^y \partial_y^i A^0(y)] \partial_y^j \{\pi^k(x), \bar{A}_j(y)\} \\
&\quad = - \int_{\Omega} dy^3 p^i(y) \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\
&\quad - \int_{\Omega} dy^3 [\bar{A}^i(y) - \partial_y^i A^0(y)] \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\
&\quad - 2a^2 \partial_x^j \int_{\Omega} dy^3 [\partial_i^y \bar{A}^i(y) - \partial_i^y \partial_y^i A^0(y)] \delta_j^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\
&= -p^k(x) - [\bar{A}^k(x) - \partial_x^k A^0(x)] - 2a^2 \partial_x^k [\partial_i^x \bar{A}^i(x) - \partial_i^x \partial_x^i A^0(x)] \\
&\quad = -p^k - (\bar{A}^k - \partial^k A^0) - 2a^2 \partial^k (\partial_i \bar{A}^i - \partial_i \partial^i A^0)
\end{aligned}$$

por lo tanto:

$$\partial_k^x \{\pi^k(x), H_c(y)\} = -\partial_k p^k - \partial_k(\bar{A}^k - \partial^k A^0) - 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_i \bar{A}^i - \partial_i \partial^i A^0) \quad (4.270)$$

De esta manera se obtiene la consistencia de  $\Phi_2(x) \approx 0$ :

$$\{\Phi_2(x), H_c(y)\} = \{p_0(x), H_c(y)\} - \partial_k^x \{\pi^k(x), H_c(y)\} \quad (4.271)$$

$$\begin{aligned} &= -\partial_i(\bar{A}^i - \partial^i A^0) - 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) \\ &+ \partial_k p^k + \partial_k(\bar{A}^k - \partial^k A^0) + 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_i \bar{A}^i - \partial_i \partial^i A^0) \\ &= \partial_k p^k \end{aligned}$$

$$\dot{\Phi}_2 \approx \partial_k p^k \quad (4.272)$$

3. Se calcula consistencia para  $\Phi_3(x) \approx 0$ :

$$\dot{\Phi}_3 \approx \{\Phi_3, H_p\} \approx \{\Phi_3, H_c\} + \int_{\Omega} dy^3 (\lambda^1 \{\Phi_3, \Phi_1\} + \lambda^2 \{\Phi_3, \Phi_2\}) \quad (4.273)$$

$$\{\Phi_3, \Phi_1\} = \{\partial_k^x p^k(x), \pi^0(y)\} = 0$$

$$\{\Phi_3, \Phi_2\} = \{\partial_k^x p^k(x), p^0(y) - \partial_k^x \pi^k(y)\} = 0$$

el paréntesis entre  $\Phi_3(x) \approx 0$  y  $H_c$ ; es:

$$\{\Phi_3, H_c\} = \partial_k^x \{p^k(x), H_c(y)\}$$

Se calcula el siguiente término:

$$\{p^k(x), H_c(y)\} = \int_{\Omega} dy^3 \{p^k(x), \pi^i(y) \partial_y^j F_{ij}(y) + \frac{1}{4} F_{ij}(y) F^{ij}(y)\} \quad (4.274)$$

$$= \int_{\Omega} dy^3 \left( \pi^i(y) \partial_y^j \{p^k(x), F_{ij}(y)\} + \frac{1}{2} F^{ij}(y) \{p^k(x), F_{ij}(y)\} \right)$$

se tiene que:

$$\{p^k(x), F_{ij}(y)\} = \{p^k(x), \partial_i^y A_j(y) - \partial_j^y A_i(y)\} \quad (4.275)$$

$$= \partial_i^y \{p^k(x), A_j(y)\} - \partial_j^y \{p^k(x), A_i(y)\}$$

$$= -\partial_i^y \delta_j^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \partial_j^y \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

por lo tanto:

$$\begin{aligned} \{p^k(x), H_c(y)\} &= \int_{\Omega} dy^3 \pi^i(y) \partial_y^j [-\partial_i^y \delta_j^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \partial_j^y \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})] \quad (4.276) \\ &\quad + \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} F^{ij}(y) [-\partial_i^y \delta_j^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \partial_j^y \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})] \\ &= - \int_{\Omega} dy^3 \pi^i(y) \partial_y^j \partial_i^y \delta_j^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \int_{\Omega} dy^3 \pi^i(y) \partial_y^j \partial_j^y \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ &\quad - \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} F^{ij}(y) \partial_i^y \delta_j^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} F^{ij}(y) \partial_j^y \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ &= -\partial_x^k \partial_i^x \int_{\Omega} dy^3 \pi^i(y) \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \partial_x^j \partial_j^x \int_{\Omega} dy^3 \pi^k(y) \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ &\quad + \partial_i^x \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} F^{ik}(y) \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - \partial_j^x \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} F^{kj}(y) \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ &= -\partial_x^k \partial_i^x \pi^i(x) + \partial_x^j \partial_j^x \pi^k(x) + \partial_i^x \frac{1}{2} F^{ik}(x) - \partial_j^x \frac{1}{2} F^{kj}(x) \\ &= -\partial^k \partial_i \pi^i + \partial^j \partial_j \pi^k + \partial_i F^{ik} \end{aligned}$$

La consistencia de  $\Phi_3(x) \approx 0$ ; es:

$$\dot{\Phi}_3 \approx \{\Phi_3, H_p\} = \partial_k \{p^k(x), H_c(y)\} = -\partial_k \partial^k \partial_i \pi^i + \partial^j \partial_j \partial_k \pi^k + \partial_k \partial_i F^{ki} = 0 \quad (4.277)$$

### Apéndice X. Ecuaciones de Hamilton en la teoría de Podolsky

El Hamiltoniano extendido toma la forma:

$$H_E = H_c + \int_{\Omega} dx^3 [\lambda^1(x) \Phi_1 + \lambda^2(x) \Phi_2 + \lambda^3(x) \Phi_3] \quad (4.278)$$

los vínculos de primera clase son:

$$\Phi_1(x) = \pi^0 \approx 0 \quad \Phi_2(x) = p^0 - \partial_k \pi^k \approx 0 \quad \Phi_3(x) \equiv \partial_k p^k \approx 0 \quad (4.279)$$

La evolución temporal de una variable dinámica  $F(x)$ , en el espacio de fase completo es:

$$\dot{F}(x) \approx \{F(x), H_E\} \quad (4.280)$$

De la sección anterior:

$$\{p^k(x), H_c(y)\} = -\partial^k \partial_i \pi^i + \partial^j \partial_j \pi^k + \partial_i F^{ik} \quad (4.281)$$

$$\{p_0(x), H_c(y)\} = -\partial_i (\bar{A}^i - \partial^i A^0) - 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0)$$

$$\{\pi_0(x), H_c(y)\} = 0$$

$$\{\pi^k(x), H_c(y)\} = -p^k - (\bar{A}^k - \partial^k A^0) - 2a^2 \partial^k (\partial_i \bar{A}^i - \partial_i \partial^i A^0)$$

por lo tanto la evolución temporal de los campos  $p^k, p_0, \pi_0, \pi^k$ ; es:

$$\dot{p}^k(x) \approx \{p^k(x), H_E(y)\} = -\partial^k \partial_i \pi^i + \partial^j \partial_j \pi^k + \partial_i F^{ik} \quad (4.282)$$

$$\dot{p}^0(x) \approx \{p_0(x), H_E(y)\} = -\partial_i F^{0i} - 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0)$$

$$\dot{\pi}_0(x) \approx \{\pi_0(x), H_E(y)\} = 0$$

$$\begin{aligned} \dot{\pi}^k(x) &\approx \{\pi^k(x), H_E(y)\} = -p^k - (\bar{A}^k - \partial^k A^0) - 2a^2 \partial^k (\partial_i \bar{A}^i - \partial_i \partial^i A^0) \\ &= -p^k - F^{0k} - 2a^2 \partial^k \partial_i F^{0i} \end{aligned}$$

Para la evolución temporal de  $\bar{A}^i$ , se tiene en cuenta  $\partial_i \pi^i = -\partial_i \pi^i = 0$ :

$$\begin{aligned} \dot{\bar{A}}^i &\approx - \int_{\Omega} dy^3 \left[ \bar{A}_0(y) \{ \bar{A}^i(x), \partial_y^j \pi_j(y) \} + \frac{1}{4a^2} \{ \bar{A}_i(x), \pi^j(y) \pi_j(y) \} \right] \\ &+ \int_{\Omega} dy^3 \{ \bar{A}^i(x), \pi_j(y) \partial_k^y F^{jk}(y) \} - \int_{\Omega} dy^3 \lambda^2(y) \{ \bar{A}^i(x), \partial_y^k \pi_k(y) \} \\ &= \partial_x^j \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}_0(y) \{ \bar{A}^i(x), \pi_j(y) \} + \frac{1}{2a^2} \int_{\Omega} dy^3 \pi^j(y) \{ \bar{A}^i(x), \pi_j(y) \} \\ &+ \int_{\Omega} dy^3 \partial_k^y F^{jk}(y) \{ \bar{A}^i(x), \pi_j(y) \} + \partial_x^k \int_{\Omega} dy^3 \lambda^2(y) \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ &= \frac{1}{2a^2} \pi^i(x) + \partial_j^x F^{ij}(x) + \partial_x^i \bar{A}^0(x) + \partial_x^i \lambda^2(x) \end{aligned} \quad (4.283)$$

La evolución temporal de  $\dot{\bar{A}}_0$ , es:

$$\dot{\bar{A}}_0(x) \approx \{ \bar{A}_0(x), H_E \} = \int_{\Omega} dy^3 \lambda^1(y) \{ \bar{A}_0(x), \pi^0(y) \} = \lambda^1(x) \quad (4.284)$$

Para la evolución temporal de  $\dot{A}_0$ , se tiene en cuenta  $p^0 = \partial_i \pi^i = 0$ :

$$\begin{aligned} \dot{A}_0(x) &\approx \{A_0(x), H_E\} = \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}^0(y) \{A_0(x), p^0(y)\} + \\ &\int_{\Omega} dy^3 \lambda^2(y) \{A_0(x), p^0(y)\} = \\ &= \bar{A}^0(x) + \lambda^2(x) \end{aligned} \quad (4.285)$$

La evolución temporal de  $\dot{A}_i$ , es:

$$\begin{aligned} \dot{A}_i(x) &\approx \{A_i(x), H_E\} = \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}_j(y) \{A_i(x), p^j(y)\} + \\ &\int_{\Omega} dy^3 \lambda^3(y) \{A_i(x), \partial_j^y p^j(y)\} = \\ &= \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}_j(y) \delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - \partial_j^x \int_{\Omega} dy^3 \lambda^3(y) \delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) = \\ &= \bar{A}_j(x) - \partial_j^x \lambda^3(x) \end{aligned} \quad (4.286)$$

**Apéndice Y. Equivalencia entre ecuaciones de Hamilton y ecuaciones de campo para la teoría de Podolsky**

Se tiene que la ecuación de Hamilton para el campo  $p^0(x)$ , es:

$$\begin{aligned} \dot{p}^0(x) &\approx -\partial_i F^{0i} - 2a^2 \partial_k \partial^k (\partial_j \bar{A}^j - \partial_j \partial^j A^0) \\ &\approx \partial_i F^{i0} - 2a^2 \partial_k \partial^k \partial_j (\partial^0 A^j - \partial^j A^0) \\ &\approx \partial_i F^{i0} - 2a^2 \partial_k \partial^k \partial_j F^{0j} \\ &\approx \partial_i F^{i0} + 2a^2 \partial_k \partial^k \partial_j F^{j0} \end{aligned} \quad (4.287)$$

los siguientes términos son nulos:  $\partial_0 F^{00} = 0$  y  $2a^2 \partial_0 \partial^0 \partial_j F^{j0} = 0$ ; por lo tanto:

$$\begin{aligned} \dot{p}^0(x) &\approx \partial_i F^{i0} + \partial_0 F^{00} + 2a^2 \partial_k \partial^k \partial_j F^{j0} + 2a^2 \partial_0 \partial^0 \partial_j F^{j0} \\ &\approx \partial_{\mu} F^{\mu 0} + 2a^2 (\partial_k \partial^k + \partial_0 \partial^0) \partial_j F^{j0} \end{aligned} \quad (4.288)$$

$$\begin{aligned}
&\approx \partial_\mu F^{\mu 0} + 2a^2 \partial_\rho \partial^\rho \partial_j F^{j0} \\
&\approx \partial_\mu F^{\mu 0} + 2a^2 \partial_\rho \partial^\rho \partial_j F^{j0} + 2a^2 \partial_\rho \partial^\rho \partial_0 F^{00} \\
&\approx \partial_\mu F^{\mu 0} + 2a^2 \partial_\rho \partial^\rho \partial_\mu F^{\mu 0} \\
&\approx (1 + 2a^2 \partial_\rho \partial^\rho) \partial_\mu F^{\mu 0} \\
&\approx (1 + 2a^2 \square) \partial_\mu F^{\mu 0}
\end{aligned}$$

de acuerdo a la definición de momentos canónicos:  $p^0 = \partial_i \pi^i = -2a^2 \partial_i \partial_\rho F^{i\rho} = 0$ ; por lo tanto  $\dot{p}^0(x) = 0$ , de manera que:

$$(1 + 2a^2 \square) \partial_\mu F^{\mu 0} \approx 0 \quad (4.289)$$

Por otro lado, la ecuación de Hamilton para el campo  $p^k(x)$ , es:

$$\dot{p}^k(x) \approx -\partial^k \partial_i \pi^i + \partial^j \partial_j \pi^k + \partial_i F^{ik} \approx \partial^j \partial_j \pi^k + \partial_i F^{ik} \quad (4.290)$$

se tiene que:  $\dot{A}^i(x) \approx \frac{1}{2a^2} \pi^i + \partial_j F^{ij} + \partial^i \bar{A}^0 + \partial^i \lambda^2$ ; por lo tanto:

$$\begin{aligned}
\pi^i &\approx 2a^2 [\dot{A}^i(x) - \partial_j F^{ij} - \partial^i \bar{A}^0 - \partial^i \lambda^2] \\
&\approx 2a^2 [\partial^0 (\partial^0 A^i - \partial^i A^0) - \partial_j F^{ij} - \partial^i \lambda^2] \\
&\approx 2a^2 [\partial_0 F^{0i} + \partial_j F^{ji} - \partial^i \lambda^2] \\
&\approx 2a^2 [\partial_\mu F^{\mu i} - \partial^i \lambda^2]
\end{aligned} \quad (4.291)$$

de la definición de momentos canónicos:  $\pi^i = 2a^2 \partial_\rho F^{\rho i}$ ; como consecuencia:  $\partial^i \lambda^2 = 0$ ; por lo tanto:

$$\pi^i \approx 2a^2 \partial_\mu F^{\mu i} \quad (4.292)$$

De la definición de momentos canónicos:

$$p^i = F^{i0} + 2a^2 (\partial_0 \partial_\rho F^{i\rho} - 2a^2 \eta^{ik} \partial_k \partial_\rho F^{0\rho}) \quad (4.293)$$

de manera que:

$$\dot{p}^i = \partial_0 p^i = \partial_0 F^{i0} + 2a^2 (\partial_0 \partial_0 \partial_\rho F^{i\rho} - 2a^2 \eta^{ik} \partial_k \partial_0 \partial_\rho F^{0\rho}) \quad (4.294)$$

$$= \partial_0 F^{i0} + 2a^2 \partial_0 \partial_0 \partial_\rho F^{i\rho}$$

Al sustituir (4.292) y (4.294), en (4.290); se obtiene:

$$\partial_0 F^{k0} + 2a^2 \partial_0 \partial_0 \partial_\mu F^{k\mu} \approx 2a^2 \partial^j \partial_j \partial_\mu F^{\mu k} + \partial_i F^{ik} \quad (4.295)$$

como consecuencia:

$$\partial_0 F^{0k} + \partial_i F^{ik} + 2a^2 \partial_0 \partial_0 \partial_\mu F^{\mu k} + 2a^2 \partial^j \partial_j \partial_\mu F^{\mu k} \approx 0 \quad (4.296)$$

$$\partial_\mu F^{\mu k} + 2a^2 (\partial_0 \partial_0 + \partial^j \partial_j) \partial_\mu F^{\mu k} \approx 0$$

$$\partial_\mu F^{\mu k} + 2a^2 \square \partial_\mu F^{\mu k} \approx 0$$

de manera que se obtiene:

$$(1 + 2a^2 \square) \partial_\mu F^{\mu k} \approx 0 \quad (4.297)$$

Al combinar las ecuaciones (4.289) y (4.297); se demuestra que las ecuaciones de Hamilton son débilmente equivalentes a las ecuaciones de campo:

$$(1 + 2a^2 \square) \partial_\mu F^{\mu\nu} \approx 0 \quad (4.298)$$

### Apéndice Z. Condición generalizada del gauge de radiación

Las ecuaciones de campo son:  $(1 + 2a^2 \square) \partial_\lambda F^{\lambda\alpha} = 0$ .

1. Si  $\alpha = 0$ , es posible obtener  $A_0$ :

$$(1 + 2a^2 \square) \partial_\lambda F^{\lambda 0} = (1 + 2a^2 \square) \partial_i F_{i0} = 0$$

$$(1 + 2a^2 \square) \partial_i (\partial_i A_0 - \partial_0 A_i) = (1 + 2a^2 \square) (\nabla^2 A_0 - \partial_0 \nabla \cdot \mathbf{A}) = 0$$

$$(1 + 2a^2 \square) \nabla^2 A_0 - \partial_0 (1 + 2a^2 \square) \nabla \cdot \mathbf{A} = 0$$

$$A_0 = \frac{1}{(1+2a^2 \square) \nabla^2} \partial_0 (1 + 2a^2 \square) \nabla \cdot \mathbf{A}$$

donde  $\frac{1}{(1+2a^2 \square) \nabla^2}$ ; es el inverso del operador  $(1 + 2a^2 \square) \nabla^2$ .

Por lo tanto se debe exigir:  $\frac{1}{(1+2a^2 \square) \nabla^2} (1 + 2a^2 \square) \nabla^2 = 1$

2. Si  $\alpha = i$ , se obtiene:

$$\begin{aligned}
(1 + 2a^2\Box)\partial_\lambda F^{\lambda i} &= (1 + 2a^2\Box)(-\partial_0 F_{0i} + \partial_j F_{ji}) \\
&= (1 + 2a^2\Box)[-\partial_0(\partial_0 A_i - \partial_i A_0) + \partial_j(\partial_j A_i - \partial_i A_j)] \\
&= (1 + 2a^2\Box)[-(\partial_0\partial_0 - \partial_j\partial_j)A_i + \partial_i(\partial_0 A_0 - \partial_j A_j)] \\
&= (1 + 2a^2\Box)[-\Box A_i + \partial_i(\partial_0 A_0 - \nabla \cdot \mathbf{A})] = 0
\end{aligned}$$

3. Al utilizar la expresión para  $A_0$ , obtenida en 1.:

$$\begin{aligned}
\partial_i(\partial_0 A_0 - \nabla \cdot \mathbf{A}) &= \partial_i \left\{ \frac{1}{(1+2a^2\Box)\nabla^2} \partial_0\partial_0(1 + 2a^2\Box) - 1 \right\} \nabla \cdot \mathbf{A} \\
&= \frac{1}{(1+2a^2\Box)\nabla^2} \partial_i \{ \partial_0\partial_0(1 + 2a^2\Box) - (1 + 2a^2\Box)\nabla^2 \} \nabla \cdot \mathbf{A} \\
&= \frac{1}{(1+2a^2\Box)\nabla^2} \partial_i \{ (1 + 2a^2\Box)(\partial_0\partial_0 - \nabla^2) \} \nabla \cdot \mathbf{A} \\
&= \frac{1}{(1+2a^2\Box)\nabla^2} \partial_i \{ (1 + 2a^2\Box)\Box \} \nabla \cdot \mathbf{A}
\end{aligned}$$

4. Al reemplazar la expresión obtenida en 3., en la expresión 2.; se obtiene:

$$\begin{aligned}
(1 + 2a^2\Box)\Box A'_i &= 0 \\
\text{donde: } A'_i &= A_i - \partial_i \left\{ \frac{1}{(1+2a^2\Box)\nabla^2} (1 + 2a^2\Box)\nabla \cdot \mathbf{A} \right\} = A_i - \partial_i \in (x)
\end{aligned}$$

En conclusión, el campo  $A'_i$  obtenido a partir de  $A_i$ , por medio de una transformación gauge local:  $A'_i = A_i - \partial_i \in (x)$ . Cumple la ecuación de onda generalizada [6]:

$$(1 + 2a^2\Box)\Box A'_i = \partial_i(1 + 2a^2\Box)\partial_i A'_i = 0 \quad (4.299)$$

de manera que  $A'_i$  debe satisfacer el gauge generalizado de Coulomb [6]:

$$(1 + 2a^2\Box)\partial_i A'_i = (1 + 2a^2\Box)\nabla \cdot \mathbf{A}' = 0 \quad (4.300)$$

El campo  $A'_i$  es invariante por transformaciones gauge locales, como consecuencia, la condición generalizada del gauge de Coulomb:  $(1 + 2a^2\Box)\nabla \cdot \mathbf{A} = 0$ , implica utilizando la expresión obtenida en 1.; que:  $A_0 = 0$ . La evolución temporal de  $A_0$ , es:  $\dot{A}_0 = \bar{A}_0 = 0$ .

Por lo tanto utilizando las ecuaciones de campo, se deduce la condición generalizada del gauge de radiación [6]:

$$\Omega_1(x) \equiv \bar{A}^0 \approx 0 \quad \Omega_2(x) \equiv (1 + 2a^2\Box)\partial_i A_i \approx 0 \quad \Omega_3(x) \equiv A^0 \approx 0 \quad (4.301)$$

**Apéndice AA. Matriz de vínculos**

Los vínculos de segunda clase son:

$$\Delta_1(x) = \bar{A}^0 \approx 0 \quad (4.302)$$

$$\Delta_2(x) = (1 + 2a^2\Box)\partial_i A_i \approx 0$$

$$\Delta_3(x) = A^0 \approx 0$$

$$\Delta_4(x) = \pi^0 \approx 0$$

$$\Delta_5(x) = p^0 - \partial_k \pi^k \approx 0$$

$$\Delta_6(x) = \partial_k p^k \approx 0$$

los paréntesis de Poisson diferentes de cero son:

$$\{\Delta_1(x), \Delta_4(y)\} = \{\bar{A}^0(x), \pi^0(y)\} = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.303)$$

$$\begin{aligned} \{\Delta_2(x), \Delta_6(y)\} &= \{(1 + 2a^2\Box_x)\partial_i^x A_i(x), \partial_k^y p^k(y)\} = \\ &= (1 + 2a^2\Box_x)\partial_i^x \partial_k^y \{A_i(x), p^k(y)\} = (1 + 2a^2\Box_x)\partial_i^x \partial_k^y \delta_i^k \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ &= -(1 + 2a^2(\partial_0\partial_0 - \partial_j^x \partial_j^x))\partial_i^x \partial_i^y \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) = -(1 - 2a^2\nabla_x^2)\nabla_x^2 \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \end{aligned}$$

$$\{\Delta_3(x), \Delta_5(y)\} = \{A_0(x), p^0(y)\} = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$\{\Delta_4(x), \Delta_1(y)\} = -\{\Delta_1(y), \Delta_4(x)\} = -\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$\{\Delta_5(x), \Delta_3(y)\} = -\{\Delta_3(y), \Delta_5(x)\} = -\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$\{\Delta_6(x), \Delta_2(y)\} = -\{\Delta_2(y), \Delta_6(x)\} =$$

$$= (1 - 2a^2 \nabla_y^2) \nabla_y^2 \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) = (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \nabla_x^2 \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

la matriz de vínculos  $P_{ab}(x, y) = \{\Delta_a(x), \Delta_b(y)\}$ ; con  $a, b = 1, 2, 3, 4, 5, 6$ ; es:

$$P_{ab}(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\hat{F}_x \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \hat{F}_x & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.304)$$

donde  $\hat{F}_x = (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \nabla_x^2$ ; es un operador diferencial.

**Apéndice AB. Inversa de matriz de vínculos**

La matriz de vínculos se escribe de la forma:

$$P_{ab}(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & A \\ -A^T & 0 \end{pmatrix}_{ab} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.305)$$

donde:

$$0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\hat{F}_x \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad -A^T = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & \hat{F}_x & 0 \end{pmatrix} \quad (4.306)$$

Se define la inversa de matriz de vínculos  $P_{bc}^{-1}(z, y)$ , de la forma:

$$P_{bc}^{-1}(z, y) = \begin{pmatrix} \Theta_1(z, y) & \Theta_2(z, y) \\ \Theta_3(z, y) & \Theta_4(z, y) \end{pmatrix}_{bc} \quad (4.307)$$

la inversa se calcula a partir de:

$$\int_{\Omega} dz^3 P_{ab}(x, z) P_{bc}^{-1}(z, y) = \delta_{ac} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.308)$$

$$\int_{\Omega} dz^3 \begin{pmatrix} 0 & A \\ -A^T & 0 \end{pmatrix}_{ab} \begin{pmatrix} \Theta_1(z, y) & \Theta_2(z, y) \\ \Theta_3(z, y) & \Theta_4(z, y) \end{pmatrix}_{bc} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{z}) = \delta_{ac} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.309)$$

$$\begin{pmatrix} 0 & A \\ -A^T & 0 \end{pmatrix}_{ab} \int_{\Omega} dz^3 \begin{pmatrix} \Theta_1(z, y) & \Theta_2(z, y) \\ \Theta_3(z, y) & \Theta_4(z, y) \end{pmatrix}_{bc} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{z}) = \delta_{ac} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.310)$$

$$\begin{pmatrix} 0 & A \\ -A^T & 0 \end{pmatrix}_{ab} \begin{pmatrix} \Theta_1(x, y) & \Theta_2(x, y) \\ \Theta_3(x, y) & \Theta_4(x, y) \end{pmatrix}_{bc} = \delta_{ac} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.311)$$

$$\begin{pmatrix} 0 & A \\ -A^T & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Theta_1 & \Theta_2 \\ \Theta_3 & \Theta_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & I \end{pmatrix} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.312)$$

Como  $A$ ,  $-A^T$ ; son matrices de operadores, se obtiene el siguiente conjunto de ecuaciones diferenciales:

$$A\Theta_3 = I\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.313)$$

$$-A^T\Theta_2 = I\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$A\Theta_4 = 0 \quad \implies \quad \Theta_4 = 0$$

$$-A^T\Theta_1 = 0 \quad \implies \quad \Theta_1 = 0$$

De  $A\Theta_3 = I\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$ , se obtiene:

$$A\Theta_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\hat{F}_x \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \alpha_4 & \alpha_5 & \alpha_6 \\ \alpha_7 & \alpha_8 & \alpha_9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.314)$$

$$\alpha_1 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad \alpha_2 = 0 \quad \alpha_3 = 0 \quad (4.315)$$

$$\alpha_4 = 0 \quad \alpha_5 = 0 \quad \alpha_6 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$-\hat{F}_x\alpha_7 = 0 \quad -\hat{F}_x\alpha_8 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad -\hat{F}_x\alpha_9 = 0$$

$$\alpha_2 = \alpha_3 = \alpha_4 = \alpha_5 = \alpha_7 = \alpha_9 = 0$$

$$\alpha_1 = \alpha_6 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$\hat{F}_x(-\alpha_8) = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

De  $-A^T\Theta_2 = I\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$ , se obtiene:

$$A\Theta_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & \hat{F}_x & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \\ \beta_4 & \beta_5 & \beta_6 \\ \beta_7 & \beta_8 & \beta_9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.316)$$

$$-\beta_1 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad -\beta_2 = 0 \quad -\beta_3 = 0 \quad (4.317)$$

$$\hat{F}_x\beta_4 = 0 \quad \hat{F}_x\beta_5 = 0 \quad \hat{F}_x\beta_6 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$-\beta_7 = 0 \quad -\beta_8 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad -\beta_9 = 0$$

$$\beta_2 = \beta_3 = \beta_4 = \beta_5 = \beta_7 = \beta_9 = 0$$

$$\beta_1 = \beta_8 = -\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$\hat{F}_x\beta_6 = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

Para encontrar la matriz inversa se debe resolver la ecuación diferencial:

$$\hat{F}_x G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (1 - 2a^2\nabla_x^2)\nabla_x^2 G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.318)$$

$$G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \hat{F}_x^{-1}\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

donde  $\hat{F}_x^{-1}$ , es el operador inverso de  $\hat{F}_x$ ; y  $G(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ , es la función de Green.

Por medio de funciones de Green, y bajo las condiciones de frontera de los campos, se determina  $G(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ , de manera única [6]:

$$G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = -\frac{1}{4\pi} \frac{1 - e^{-\frac{|\mathbf{x}-\mathbf{y}|}{a}}}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|} \quad (4.319)$$

de esta manera:

$$\beta_6 = \hat{F}_x^{-1}\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) = G(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \quad (4.320)$$

$$\alpha_8 = -\hat{F}_x^{-1}\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) = -G(\mathbf{x}, \mathbf{y})$$

La inversa de la matriz de vínculos es:

$$P_{ac}^{-1}(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & B(x, y) \\ -B^T(x, y) & 0 \end{pmatrix} \quad (4.321)$$

$$B(x, y) = \begin{pmatrix} -\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & G(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ 0 & -\delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 \end{pmatrix} \quad (4.322)$$

$$-B^T(x, y) = \begin{pmatrix} \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \\ 0 & -G(\mathbf{x} - \mathbf{y}) & 0 \end{pmatrix}$$

**Apéndice AC. Paréntesis de Dirac**

Los paréntesis de Dirac, se definen de la forma:

$$\{F(x), G(y)\}_D = \{F(x), G(y)\} \quad (4.323)$$

$$- \int_{\Omega} \int_{\Omega} dv^3 du^3 \{F(x), \Delta_a(u)\} P_{ab}^{-1}(u, v) \{\Delta_b(v), G(y)\}$$

Si  $F(x) = A_i(x)$ , se tiene:

$$\{A_i(x), \Delta_6(y)\} = \{A_i(x), \partial_k^y p^k(y)\} = \partial_k^y \{A_i(x), p^k(y)\} = -\partial_i^x \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \quad (4.324)$$

$$\{A_i(x), G(y)\}_D = \{A_i(x), G(y)\} \quad (4.325)$$

$$- \int_{\Omega} \int_{\Omega} dv^3 du^3 \{A_i(x), \Delta_6(u)\} P_{62}^{-1}(u, v) \{\Delta_2(v), G(y)\}$$

$$\{A_i(x), G(y)\}_D = \{A_i(x), G(y)\} + \partial_i^x \int_{\Omega} \int_{\Omega} dv^3 du^3 \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{u}) P_{62}^{-1}(u, v) \{\Delta_2(v), G(y)\}$$

$$\{A_i(x), G(y)\}_D = \{A_i(x), G(y)\} + \partial_i^x \int_{\Omega} dv^3 P_{62}^{-1}(x, v) \{\Delta_2(v), G(y)\}$$

si  $G(y) = p^j(y)$ , se tiene:

$$\{\Delta_2(v), p^j(y)\} = \{(1 + 2a^2 \square_v) \partial_i^v A_i(v), p^j(y)\} = \quad (4.326)$$

$$\begin{aligned}
&= (1 + 2a^2 \square_v) \partial_i^v \{A_i(v), p^j(y)\} = (1 + 2a^2 \square_v) \partial_i^v \delta_i^j \delta^3(\mathbf{v} - \mathbf{y}) \\
&= -(1 - 2a^2 \nabla_y^2) \partial_j^y \delta^3(\mathbf{v} - \mathbf{y}) \\
&\quad \{A_i(x), p^i(y)\}_D = \{A_i(x), p^i(y)\}
\end{aligned} \tag{4.327}$$

$$\begin{aligned}
& - \partial_i^x \int_{\Omega} dv^3 P_{62}^{-1}(x, v) (1 - 2a^2 \nabla_y^2) \partial_j^y \delta^3(\mathbf{v} - \mathbf{y}) \\
\{A_i(x), p^j(y)\}_D &= \{A_i(x), p^i(y)\} - (1 - 2a^2 \nabla_y^2) \partial_i^x \partial_j^y \int_{\Omega} dv^3 P_{62}^{-1}(x, v) \delta^3(\mathbf{v} - \mathbf{y}) \\
\{A_i(x), p^j(y)\}_D &= \{A_i(x), p^i(y)\} - (1 - 2a^2 \nabla_y^2) \partial_i^x \partial_j^y P_{62}^{-1}(x, y) \\
\{A_i(x), p^j(y)\}_D &= \{A_i(x), p^i(y)\} + (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x P_{62}^{-1}(x, y) \\
\{A_i(x), p^j(y)\}_D &= \delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y)
\end{aligned} \tag{4.328}$$

$$\begin{aligned}
\{p^j(x), A_i(y)\}_D &= -\{A_i(y), p^j(x)\}_D \\
&= -\delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + (1 - 2a^2 \nabla_y^2) \partial_i^y \partial_j^y G(x, y) \\
&= -\delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y)
\end{aligned} \tag{4.329}$$

Si  $F(x) = \bar{A}_i(x)$ , se tiene:

$$\{\bar{A}_i(x), \Delta_5(y)\} = \{\bar{A}_i(x), -\partial_k^y \pi^k(y)\} = -\partial_k^y \{\bar{A}_i(x), \pi^k(y)\} = \partial_i^x \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \tag{4.330}$$

$$\{\bar{A}_i(x), G(y)\}_D = \{\bar{A}_i(x), G(y)\} \tag{4.331}$$

$$\begin{aligned}
& - \int_{\Omega} \int_{\Omega} dv^3 du^3 \{\bar{A}_i(x), \Delta_5(u)\} P_{53}^{-1}(u, v) \{\Delta_3(v), G(y)\} \\
\{\bar{A}_i(x), G(y)\}_D &= \{\bar{A}_i(x), G(y)\} - \partial_i^x \int_{\Omega} \int_{\Omega} dv^3 du^3 \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{u}) P_{53}^{-1}(u, v) \{\Delta_3(v), G(y)\} \\
\{\bar{A}_i(x), G(y)\}_D &= \{A_i(x), G(y)\} - \partial_i^x \int_{\Omega} dv^3 P_{53}^{-1}(x, v) \{\Delta_3(v), G(y)\}
\end{aligned}$$

si  $G(y) = \pi^i(y)$ , se tiene:

$$\{\bar{A}_i(x), \pi^j(y)\}_D = \{\bar{A}_i(x), \pi^j(y)\} - \partial_i^x \int_{\Omega} dv^3 P_{53}^{-1}(x, v) \{\Delta_3(v), \pi^j(y)\} \tag{4.332}$$

$$\{\bar{A}_i(x), \pi^j(y)\}_D = \{\bar{A}_i(x), \pi^j(y)\} = \delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y})$$

$$\{\pi^j(x), \bar{A}_i(x)\}_D = -\{\bar{A}_i(x), \pi^j(x)\}_D = -\delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) \tag{4.333}$$

**Apéndice AD. Evolución temporal bajo la condición generalizada del gauge de radiación**

Al eliminar los vínculos, el Hamiltoniano canónico es:

$$H_c = \int_{\Omega} dx^3 \left( p^i \bar{A}_i + \frac{1}{4a^2} \pi^i \pi_i + \pi^i \partial^j F_{ij} + \frac{1}{2} \bar{A}^i \bar{A}_i + \frac{1}{4} F_{ij} F^{ij} - a^2 \partial_j \bar{A}^j \partial_k \bar{A}^k \right) \quad (4.334)$$

Para  $A_i(x)$ , se obtiene:

$$\begin{aligned} \dot{A}_i(x) &= \{A_i(x), H_c(y)\}_D \\ &= \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}_j(y) \{A_i(x), p^j(y)\}_D \\ &= \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}_j(y) [\delta_i^j \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) - (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y)] \\ &= \bar{A}_i(x) - (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \int_{\Omega} dy^3 \bar{A}_j(y) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y) \end{aligned} \quad (4.335)$$

Para  $\bar{A}_i(x)$ , se obtiene:

$$\begin{aligned} \dot{\bar{A}}_i(x) &= \{\bar{A}_i(x), H_c(y)\}_D \\ &= \int_{\Omega} dy^3 \left( \frac{1}{2a^2} \pi_j(y) \{\bar{A}_i(x), \pi^j(y)\}_D + \partial_y^k F_{jk}(y) \{\bar{A}_i(x), \pi^j(y)\}_D \right) \\ &= \frac{1}{2a^2} \pi_i(x) + \partial_x^k F_{ik}(x) \end{aligned} \quad (4.336)$$

Para  $p^i(x)$ , se obtiene:

$$\begin{aligned} \dot{p}^i(x) &= \{p^i(x), H_c(y)\}_D \\ &= \int_{\Omega} dy^3 \left( \pi^j(y) \partial_y^k \{p^i(x), F_{jk}(y)\}_D + \frac{1}{2} F^{jk}(y) \{p^i(x), F_{jk}(y)\}_D \right) \\ &= \int_{\Omega} dy^3 \left( \pi^j(y) \partial_y^k \partial_j^y \{p^i(x), A_k(y)\}_D - \pi^j(y) \partial_y^k \partial_k^y \{p^i(x), A_j(y)\}_D \right) \\ &+ \int_{\Omega} dy^3 \left( \frac{1}{2} F^{jk}(y) \partial_j^y \{p^i(x), A_k(y)\}_D - \frac{1}{2} F^{jk}(y) \partial_k^y \{p^i(x), A_j(y)\}_D \right) \end{aligned} \quad (4.337)$$

$$\begin{aligned}
&= \int_{\Omega} dy^3 \pi^j(y) \partial_y^k \partial_j^y [-\delta_k^i \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_k^x G(x, y)] \\
&- \int_{\Omega} dy^3 \pi^j(y) \partial_y^k \partial_k^y [-\delta_j^i \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y)] \\
&+ \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} F^{jk}(y) \partial_j^y [-\delta_k^i \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_k^x G(x, y)] \\
&- \int_{\Omega} dy^3 \frac{1}{2} F^{jk}(y) \partial_k^y [-\delta_j^i \delta^3(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + (1 - 2a^2 \nabla_x^2) \partial_i^x \partial_j^x G(x, y)] \\
&= -\partial^i \partial_j \pi^j + \partial^j \partial_j \pi^i + \partial_j F^{ji}
\end{aligned}$$

Para  $\pi^i(x)$ , se obtiene:

$$\begin{aligned}
\dot{\pi}^i(x) &= \{\pi^i(x), H_c(y)\}_D \tag{4.338} \\
&= \int_{\Omega} dy^3 [p^j(y) \{\pi^i(x), \bar{A}_j(y)\}_D + \bar{A}^j(y) \{\pi^i(x), \bar{A}_j(y)\}_D \\
&\quad - 2a^2 \partial_y^k \bar{A}_k(y) \partial_y^j \{\pi^i(x), \bar{A}_j(y)\}_D] \\
&= -p^i(x) - \bar{A}^i(x) - 2a^2 \partial_x^i \partial_x^k \bar{A}_k(x)
\end{aligned}$$

Para  $p^0(x) = \partial_i \pi^i$ , se obtiene:

$$\begin{aligned}
\dot{p}^0(x) &= \partial_i^x \dot{\pi}^k = -\partial_i^x p^i(x) - \partial_i^x \bar{A}^i(x) - 2a^2 \partial_i^x \partial_x^i \partial_x^k \bar{A}_k(x) \tag{4.339} \\
&= -\partial_i^x \bar{A}^i(x) - 2a^2 \partial_i^x \partial_x^i \partial_x^k \bar{A}_k(x)
\end{aligned}$$

# Bibliografía

- [1] R. Aldrovandi and J. G. Pereira. *Notes for a Course on CLASSICAL FIELDS*, pages 1, 33, 74, 162. IFT, São Paulo, 2008.
- [2] L .D. Landau y E. M. Lifshitz. *TEORÍA CLÁSICA DE LOS CAMPOS*, volume 2, page 1. REVERTÉ, Barcelona, 1992.
- [3] J. Morales. Teoría de Campo Escalar con un Número Indeterminado de Derivadas. *MOMEMTO Revista de Física*, No 39, Diciembre 2009.
- [4] W Greiner and J Reinhardt. *Field Quantization*, page 31. Springer, New York, 1996.
- [5] H.O.Girotti. *CLASSICAL AND QUANTUM DYNAMICS OF CONSTRAINED SYSTEMS*, chapter I. Universidade Federal do Rio Grande do Sul, Brazil, 1989.
- [6] Carlos A. P. Galvão and B. M. Pimentel. The canonical structure of Podolsky generalized electrodynamics. *Can. J. Phys.* 66, 460, (1998).
- [7] B. Podolsky and P. Schwed. *Rev. Mod. Phys.* 20, 40, (1948).
- [8] Marcelo Alonso and Edward J. Finn. *FÍSICA VOLUMEN I: MECÁNICA*, page 156. Addison-Wesley, 1967.
- [9] Herbert Goldstein. *Classical Mechanics*, pages 34, 334. Addison-Wesley, New York, NY, USA, 3th edition, 1990.
- [10] Sadri Hassani. *Mathematical Methods For Students of Physics and Related Fields*, pages 139, 727. Springer, second edition, 2009.
- [11] George F. Simmons. *ECUACIONES DIFERENCIALES Con aplicaciones y notas históricas*, pages 36, 528. McGraw-Hill Segunda edición, 1993.
- [12] Antonio Cañada. *CALCULO DE VARIACIONES*, page 1. UNIVERSIDAD DE GRANADA, PROGRAMA DE POSGRADO FISYMAT, 2009-2010.

- 
- [13] Sadri Hassani. *Mathematical Physics A Modern Introduction to Its foundations*, pages 17, 143. Springer, 2002.
- [14] Luz de Teresa. Euler y el cálculo de variaciones. *Miscelanea Matematica* 45 25–31, (2007).
- [15] Marcelo Alonso and Edward J. Finn. *FÍSICA VOLUMEN II: CAMPOS Y ONDAS*, pages 802, 846. Addison-Wesley, 1998.
- [16] Richard P. Feynman. *FÍSICA Volumen I: Mecánica, radiación y calor*, pages 26–1, 27–1. Addison Wesley Longman, 1990.
- [17] Richard P. Feynman y Matthew Sands. *FÍSICA Volumen II: Electromagnetismo y materia*, pages 19–1. Addison Wesley Longman, 1998.
- [18] José F. Cariñena. Emmy Noether: innovación y creatividad en Ciencia. *LA GACETA DE LA RSME*, Vol. 7.2, pages 347–369, (2004).
- [19] Heinz J. Rothe and Klaus D. Rothe. *Classical and Quantum Dynamics of Constrained Hamiltonian Systems*, volume 81, pages 6, 271. World Scientific Lecture Notes in Physics, Singapore, 2010.
- [20] P.A.M. Dirac. *Lectures on Quantum Mechanics*. Yeshiva University, New York, 1964.
- [21] J. Barcelos-Neto and N. R. F. Braga. Higher Order Canonical Formalism For The Scalar Field Theory. *ACTA PHYSICA POLONICA Vol. B20 No 3*, page 205, (1989).
- [22] João Barcelos Neto. *Um estudo de aplicacoes do formalismocanonico a teorias*. PhD thesis, (UFRJ), Rio de Janeiro, pages 4,1990.
- [23] K Sundermeyer. *Constrained Dynamics*, pages 9, 13. Lectures Notes in Physics, Vol. 169, Springer, New York, 1982.
- [24] David J. Griffiths. *Introduction to electrodynamics*. Prentice Hall, Nueva Jersey, third edition, 1999.

- 
- [25] R. R. Cuzinatto, C. A. M. de Melo, L. G. Medeiros, and P. J. Pompeia. How can one probe podolsky electrodynamics. *arXiv:0810.4106v2 [quant-ph]*, 23 oct 2009.
- [26] Antonio Accioly and Hatsumi Mukai. One And The Same Route: Two Outstanding Electrodynamics. *Brazilian Journal of Physics*, vol. 28, no. 1, March, 1998.
- [27] R. R. Cuzinatto, C. A. M. de Melo, and P. J. Pompeia. Second order gauge theory. *arXiv:hep-th/0502052v5*, 17 Jul 2007.
- [28] Randall Guedes Teixeira. Formalismo de Hamilton Jacobi para Sistemas Singulares pages 94. Master's thesis, IFT, Sao Paulo, 1996.
- [29] Marcelo Alonso and Edward J. Finn. *FÍSICA VOLUMEN III: FUNDAMENTOS CUÁNTICOS Y ESTADÍSTICOS*, page 293. Addison-Wesley, 1986.
- [30] Iraís Rubalcava García. Análisis hamiltoniano de teorías tipo bf, pag 1. Master's thesis, BENEMÉRITA, UNIVERSIDAD AUTÓNOMA DE PUEBLA, Febrero 2010.
- [31] Merylin Cristina Ortega Ortega. *Método de Dirac Aplicado a sistemas singulares*, page 12. título profesional de Físico, Universidad de Nariño, Departamento de Física, Pasto, 2011.